

Nice

SPRINT 4000

MANUAL COMPLETO

ES - Instrucciones y avisos de seguridad para la instalación, uso y término de garantía.

Aviso: Siga todas las instrucciones de seguridad e instalación correctamente para evitar lesiones graves. La instalación debe ser realizada por un profesional, busque un distribuidor.

ÍNDICE - ESPAÑOL

01 - RECOMENDACIONES AL INSTALADOR.....	3
02 - ESPECIFICACIONES TÉCNICAS.....	3
03 - CONOCIENDO LA CENTRAL	3
04 - CONEXIONES.....	4
04.1 - CONECTORES KRE (TERMINALES).....	4
04.2 - CONECTORES FLAT	4
05 - ESQUEMA DE CONEXIÓN A LA RED ELÉCTRICA.....	4
06 - ESQUEMA DE CONEXIÓN DEL MOTOR.....	4
06.1 - MOTOR MONOFÁSICO	4
06.2 - MOTOR TRIFÁSICO	4
07 - ESQUEMA DE CONEXIÓN DE INTERRUPTOR DEL LÍMITE.....	5
08 - ESQUEMA DE CONEXIÓN DEL SENSOR TÉRMICO	5
09 - ESQUEMA DE CONEXIÓN DE LAS BOTONERAS.....	5
10 - ESQUEMA DE CONEXIÓN DE LA FOTOCÉLULA.....	5
11 - ESQUEMA DE CONEXIÓN DE RELÉS AUXILIARES	6
11.1 - EJEMPLO DE CONEXIÓN EN AUX.1 - LUZ DE GARAJE (LUZ DE CORTESÍA)	6
11.2 - EJEMPLO DE CONEXIÓN EN AUX.1 - SEÑAL DE LUZ.....	6
11.3 - EJEMPLO DE CONEXIÓN EN AUX.2 - CERRADURA O CIERRE ELECTROMAGNÉTICO	7
12 - INSTALACIÓN	7
13 - AUTO PROGRAMACIÓN (RECORRIDO, VELOCIDAD Y RAMPAS)	7
14 - ELIMINANDO DE TODOS LOS CONTROLES REMOTOS.....	7
15 - GRABANDO CONTROL REMOTO	8
16 - VELOCIDADES Y RAMPAS - ¿QUÉ SON?	8
17 - VELOCIDAD DE CRUCERO	8
18 - RAMPA DE ACCELERACIÓN (ARRANQUE DEL MOTOR).....	9
19 - RAMPA DE DESACELERACIÓN (LLEGADA DEL MOTOR)	9
20 - VELOCIDAD LENTA	9
21 - DISTANCIA DE VELOCIDAD LENTA	10
22 - CIERRE AUTOMÁTICO	10
23 - FOTO CIERRA (CIERRE AUTOMÁTICO POR FOTOCÉLULA)	10
24 - APERTURA PARCIAL	11
25 - MOVIMIENTO MANUAL	11
26 - JUMPER RF ENCIENDE/APAGA.....	11
27 - JUMPER PORTÓN BV/DZ	11
28 - JUMPER MODO ABRE/CIERRA	11
29 - SMART TRACK	11
30 - JUMPER TIPO DE MOTOR	12
31 - RENDIMIENTO DEL PRODUCTO	12
32 - COOLER / VENTILADOR	12
33 - SEÑALES	12
34 - TAMP	13
35 - AUX.1 y AUX.2	13
36 - ERRORES - ÍNDICES Y LO QUE SIGNIFICAN.....	13
37 - PROBLEMAS Y SOLUCIONES.....	13
38 - TÉRMINO DE GARANTÍA.....	14
39 - SOPORTE AL CLIENTE.....	15

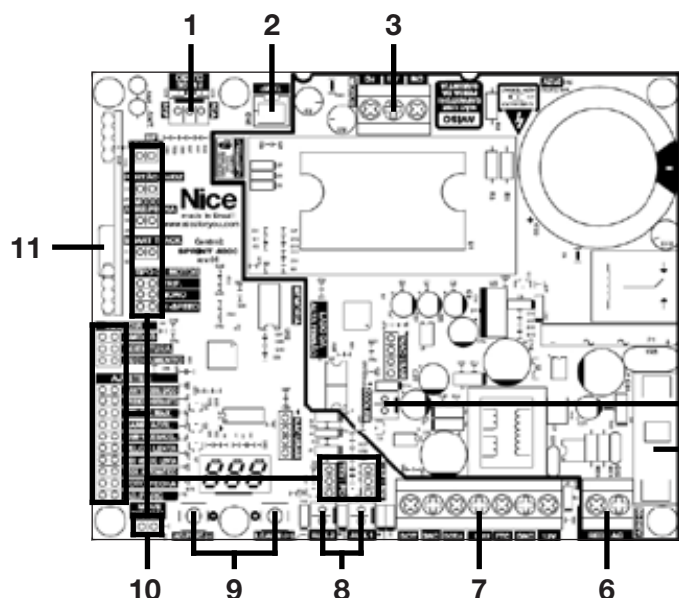
01 - RECOMENDACIONES AL INSTALADOR

- Instale el equipo con la central electrónica desenergizada;
- Para la protección general del automatizador, se debe utilizar un disyuntor de acuerdo con las especificaciones del motor;
- Mantenga los controles remotos fuera del alcance de los niños;
- Nunca toque los componentes eléctricos y electrónicos con la central energizada;
- No conecte la tierra al GND;
- No deje nada apoyado en el cable de alimentación de energía.
- Evite la exposición del cable de alimentación, donde hay tráfico de personas.
- No sobrecargue los enchufes y las extensiones, ya que esto puede causar incendios o descargas eléctricas.
- Nunca permita que ningún tipo de líquido se derrame sobre la central electrónica.
- No realice reparaciones en la central electrónica, ya que puede estar expuesto a voltajes peligrosos u otros riesgos.
- Reenviar todo tipo de reparaciones a un servicio cualificado.
- ¡EL MANTENIMIENTO INCORRECTO DEL EQUIPO PUEDE CAUSAR LESIONES GRAVES!
- Lea todo el manual antes de instalar u operar este producto y guárdelo en un lugar seguro y limpio para futuras consultas;
- Asegúrese de que las salidas no estén en cortocircuito. Se recomienda que siempre estañe los extremos de los cables desnudos para mejorar la conductividad;
- Asegúrese de que los conectores y los cables estén conectados correctamente antes de energizar la central.

02 - ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

- Smart Track: Sistema automático de ajuste continuo de velocidad. Velocidad máxima y mejor par para el motor, incluso con la variación de peso, temperatura del motor o red eléctrica;
- Para motores MONOFÁSICOS, TRIFÁSICOS o Hi-SPEED, de 1/3cv a 1cv;
- Velocidad: 30Hz a 250Hz (depende del motor y del peso del portón);
- Ajustes autoprogramables: Recorrido, velocidad y rampas;
- Ajustes manuales (opcionales): Velocidad de cruce, velocidad lenta, rampa de arranque, rampa de llegada, pausa (cierre automático), tiempo de cierre después del paso de la fotocélula y apertura parcial;
- Control remoto para hasta 4 comandos independientes: Abre-para-cierra, solo abre, solo cierra; apertura parcial;
- 3 botoneras independientes para: Abre-para-cierra; solo abre ; solo cierra;
- Función 'Para y revierte';
- Salida opcional del cooler para el enfriamiento de la central;
- No requiere encoder en el motor;
- Fuente conmutada automática (90 a 240 V);
- Tensión auxiliar a terminales máximos de 12V y 350mA;
- Con pantalla numérica: Información en tiempo real;
- Receptor 433,92 Mhz. Graba hasta **250 CONTROLES** Nice;
- Conector para 2 opcional: Aux1 (luz o señal de luz) y Aux2 (cierre o cerradura electromagnética).

03 - CONOCIENDO LA CENTRAL



- 1 - Conector para interruptores de límite;
- 2 - Conector del sensor térmico;
- 3 - Terminales de cable del motor;
- 4 - Conector para la conexión del cooler (ventilador);
- 5 - Fusible de protección;
- 6 - Terminales de entrada de la red eléctrica;
- 7 - Terminales de conexiones auxiliares;
- 8 - Conectores para módulos auxiliares;
- 9 - Botones de programación;
- 10 - Jumpers de programación/configuración;
- 11 - Receptora RF.

04 - CONEXIONES

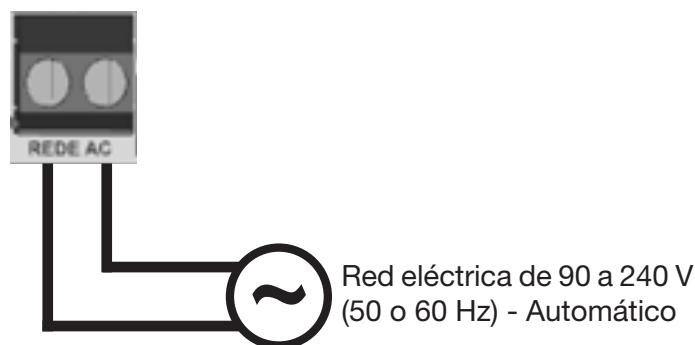
04.1 - CONECTORES KRE (TERMINALES)

- **RED AC:** Red eléctrica de 90 a 240V, 50 o 60Hz (automático);
- **CM:** Cable común del motor (es obligatorio conectar el cable común cuando se trata de un motor monofásico);
- **AB y FC :** Otros cables del motor;
- **12 V:** Salida de tensión auxiliar (12V / 350mA máximo);
- **FTC:** Entrada de fotocélula para acción antiaplastamiento (opcional);
- **BOT.F:** Botonera exclusiva para comando de SOLO CIERRA (opcional);
- **BOT.A:** Botonera exclusiva para comando de SOLO ABRE (opcional);
- **BOT:** Botonera de comando convencional de Abre-Para-Cierra;
- **GND:** Negativo (común para sensores y botoneras).

04.2 - CONECTORES FLAT

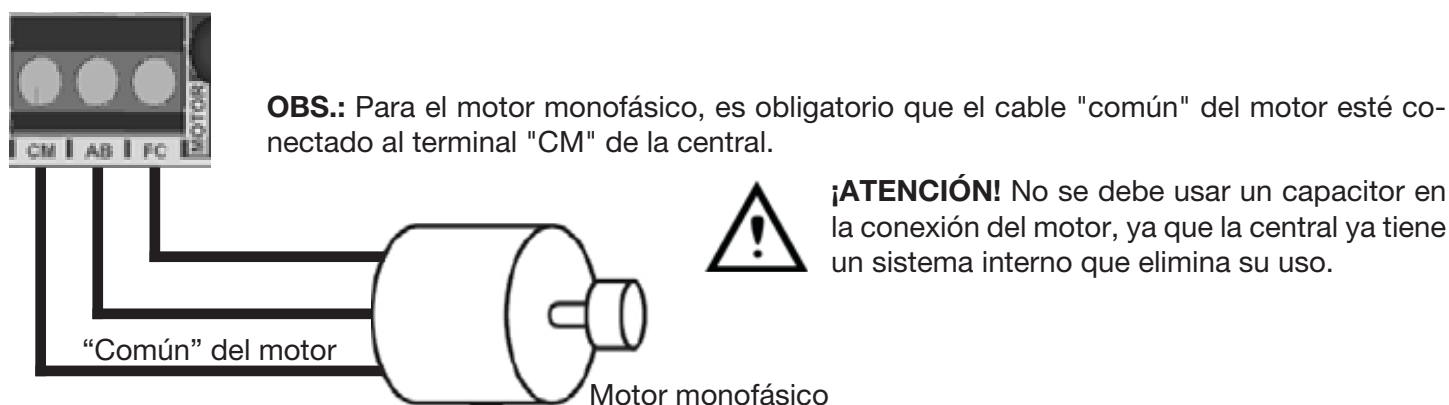
- **COOLER:** Salida exclusiva para el accionamiento del cooler/ventilador para enfriar la central;
- **AUX.1:** Para comandar el módulo relé para la luz del garaje o la señal de luz de advertencia;
- **AUX.2:** Para comandar el módulo relé para cierre electromagnético o cierre/cerradura magnética;
- **INTERRUPTOR DE LÍMITE:** Sensores del interruptor de límite (reed-switch o micro-switch).

05 - ESQUEMA DE CONEXIÓN A LA RED ELÉCTRICA

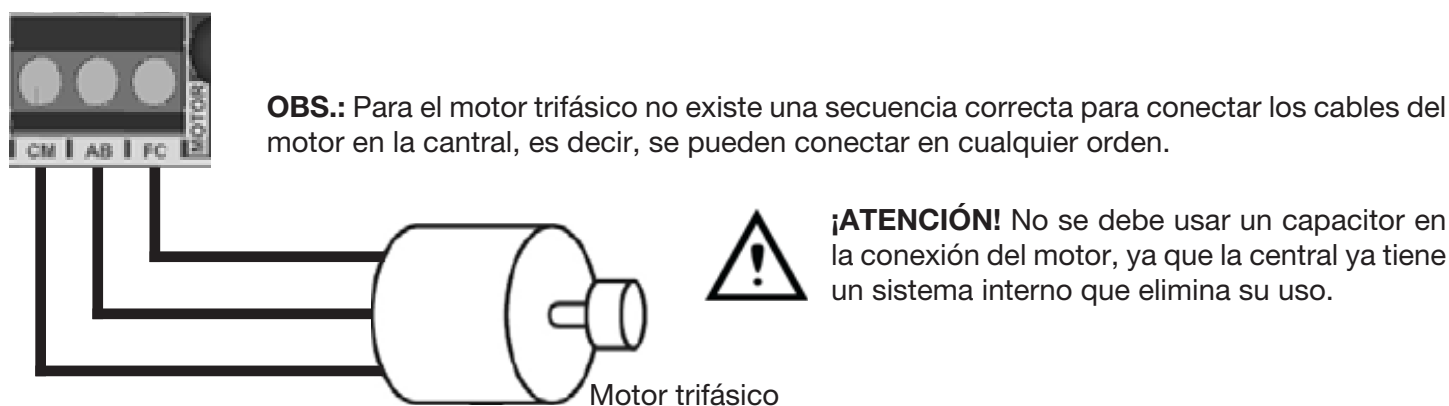


06 - ESQUEMA DE CONEXIÓN DEL MOTOR

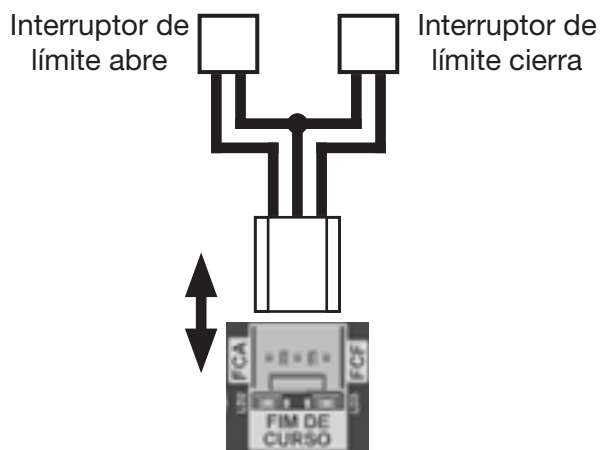
06.1 - MOTOR MONOFÁSICO



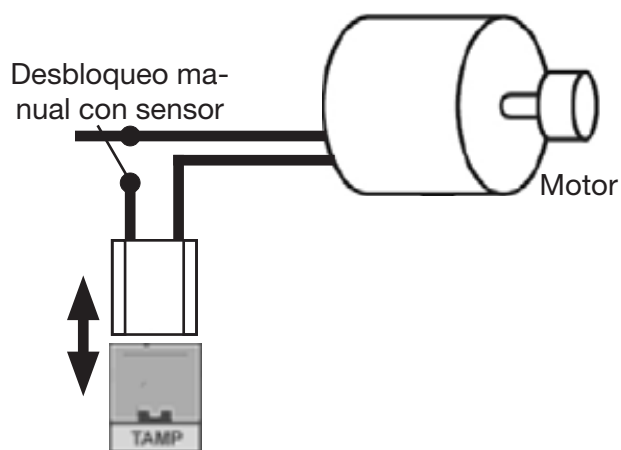
06.2 - MOTOR TRIFÁSICO



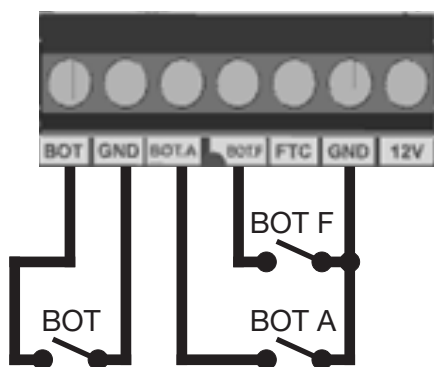
07 - ESQUEMA DE CONEXIÓN DE INTERRUPTOR DE LÍMITE



08 - ESQUEMA DE CONEXIÓN DEL SENSOR TÉRMICO

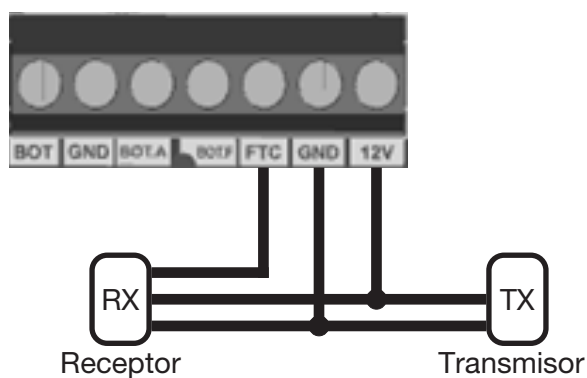


09 - ESQUEMA DE CONEXIÓN DE LAS BOTONERAS



- **BOT F:** Botonera SOLO CIERRA (opcional);
- **BOT. A:** Botonera SOLO ABRE (opcional);
- **BOT:** Botonera Abre-Para-Cierra.

10 - ESQUEMA DE CONEXIÓN DE LA FOTOCÉLULA



11 - ESQUEMA DE CONEXIÓN DE RELÉS AUXILIARES

Las salidas auxiliares AUX1 y AUX 2 son del tipo “colector abierto”, es decir, para que puedan ser utilizadas para activar el cierre, cerradura, luz de cortesía o señal de luz, es necesario utilizar el módulo MR01.

AUX.1: Para comandar la luz del garaje o la señal de luz de advertencia.

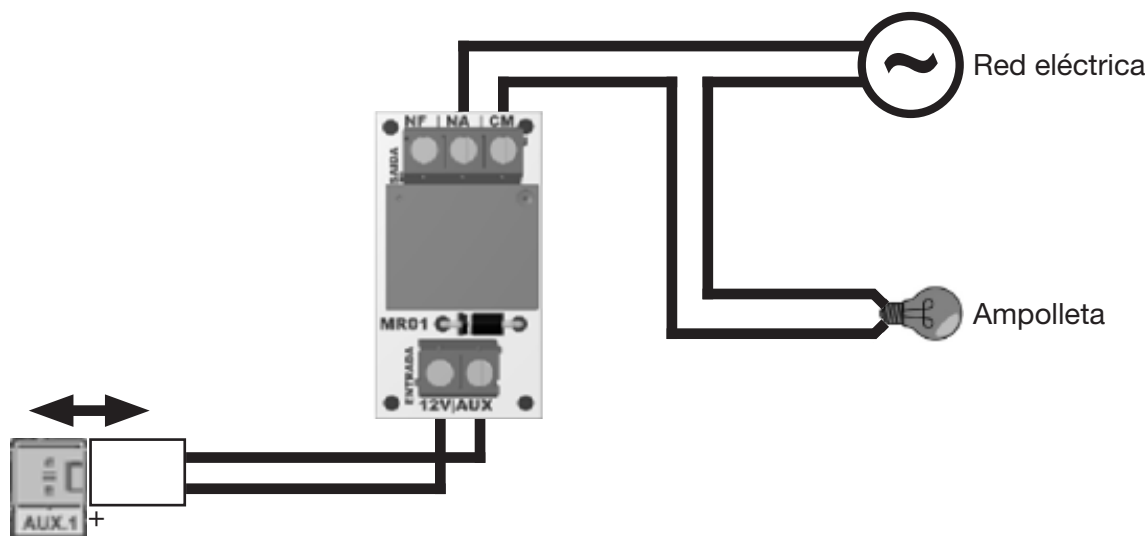
AUX.2: Para comandar el cierre electromagnético o cierre/cerradura magnética.



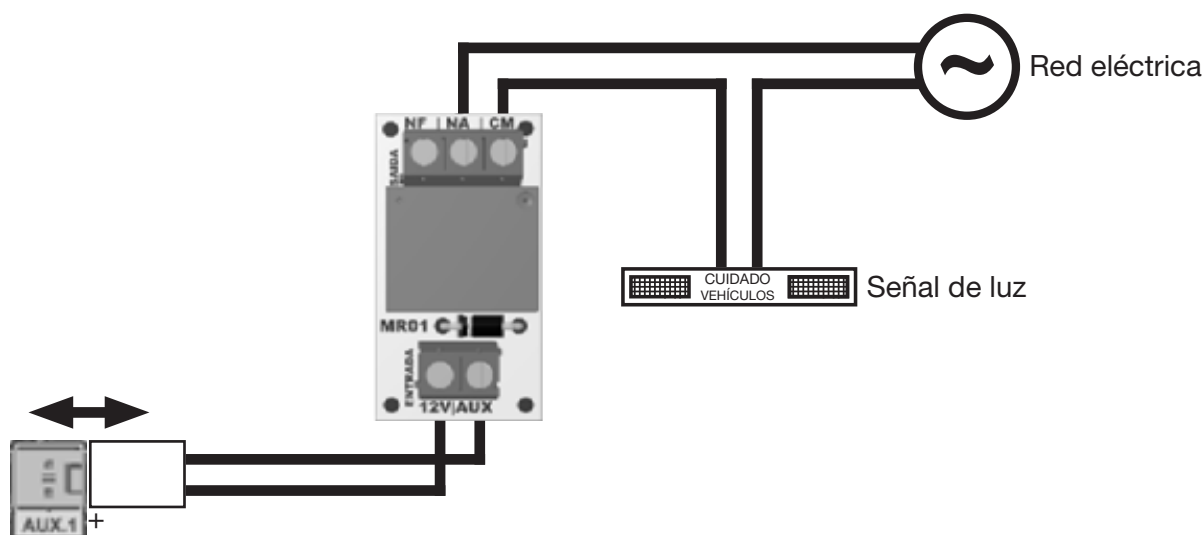
OBS.: El módulo MR01 se vende por separado.

Los terminales CM, NA y NF del módulo MR01 son contactos secos, es decir, no tienen tensión. Actúan como un interruptor para activar la carga deseada.

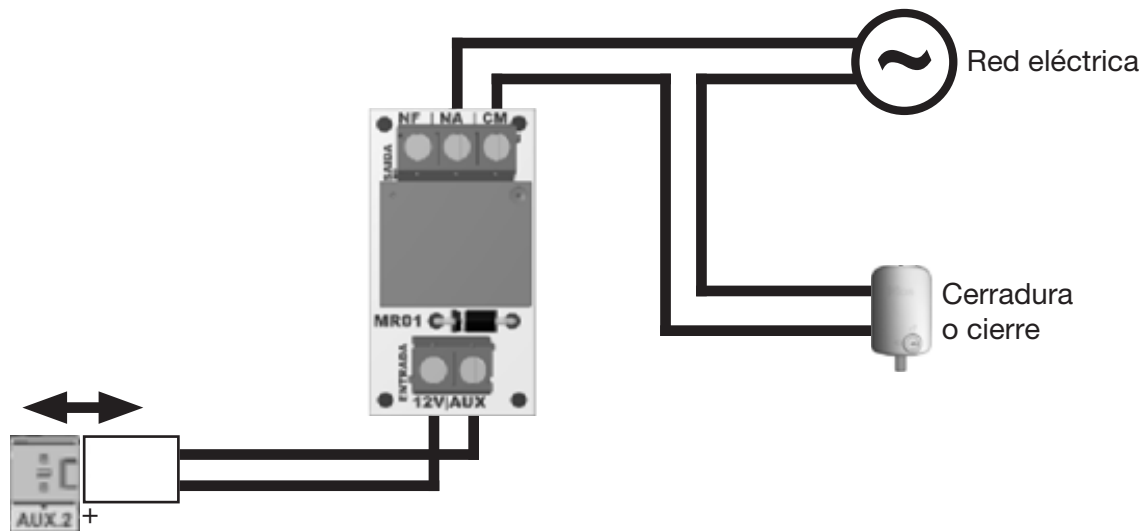
11.1 - EJEMPLO DE CONEXIÓN EN AUX.1 - LUZ DE GARAJE (LUZ DE CORTESÍA)



11.2 - EJEMPLO DE CONEXIÓN EN AUX.1 - SEÑAL DE LUZ



11.3 - EJEMPLO DE CONEXIÓN EN AUX.2 - CERRADURA O CIERRE ELECTROMAGNÉTICO



12 - INSTALACIÓN



¡**IMPORTANTE!** Riesgos de quema de la central y pérdida de garantía:

- ¡**NO** utilice el capacitor en el motor!
- ¡**NO** instale el cierre u otro equipo junto a los cables del motor!

1- Realice las conexiones necesarias (red eléctrica, motor e interruptor de límite);

2º- Mueva el portón para dejar los sensores de interruptor de límite abiertos. Para ello, utilice el jumper **MOVE MANUAL** y los botones (-) y (+). En la programación automática, la central se encargará de identificar el sentido de rotación del motor (abre o cierra) y corregirlo, si es necesario (identificación automática);

3º- Activar manualmente los sensores del interruptor de límite y observar si se enciende el LED correspondiente. Si es necesario, invierta el conector de la central para corregir la secuencia de los sensores. Recuerde:

- **FCA** = Interruptor de Límite de **Apertura**
- **FCF** = Interruptor de Límite de **Cierre**;

4- A partir de ahora, todos los ajustes se realizarán en el menú **AJUSTE** junto con los botones (-) y (+) y la **Pantalla**;

5- Siga atentamente los siguientes temas de este manual.

13 - AUTO PROGRAMACIÓN (RECORRIDO, VELOCIDAD Y RAMPAS)

La central programa automáticamente el recorrido, corrige el sentido del movimiento (se abre o se cierra), encuentra la velocidad **MÁXIMA** y asume las mejores rampas según el motor y el portón.

¡**IMPORTANTE!** Antes de la autoprogramación, es FUNDAMENTAL seleccionar el tipo de motor. Utilice el jumper **TIPO DE MOTOR** para seleccionar monofásico (**MONO**), trifásico (**TRIF**) o Hi-Speed (**HI-SPEED**). También seleccione en el jumper **PORTÓN BV/DZ** si el portón es tipo BASCULANTE (jumper cerrado) o deslizante (jumper abierto).

Establezca el menú **AJUSTES** en **APRENDIZAJE AUTO** y espere. El portón se abrirá y cerrará varias veces a diferentes velocidades. Una vez hecho esto, la planta ya está instalada. Los demás ajustes son opcionales.



- Realice la autoprogramación con el portón correctamente instalado y conectado al motor.
- NUNCA ayude al motor a moverse. La propia central identificará el fallo y se ajustará hasta que obtenga el mejor resultado.
- En la autoprogramación, la central encuentra la velocidad **MÁXIMA aceptada** por el motor, sin sufrir pérdida de fuerza o arrastre.

14 - ELIMINANDO DE TODOS LOS CONTROLES REMOTOS



Esta acción borra **TODOS** los controles guardados en la memoria (controles de abrir, de cerrar, de abre-para-cierra y apertura parcial).

1. °- Deje el menú **AJUSTES** en **AJUSTES APAGADOS**;

2- **MANTENGA** pulsado el botón **LEARN (+)** de la central. La pantalla mostrará "---";

3º- **MANTENGA** pulsado el botón **LEARN(+)** y después de 10 segundos la pantalla parpadeará "000".

15 - GRABANDO CONTROL REMOTO

Se pueden grabar hasta 250 CONTROLES (hasta 2 botones del mismo control) en el sistema Hopping-Code Nice y con hasta 4 comandos diferentes: Abre-Para-Cierra (comando convencional), solo Abre, solo Cierra o Apertura Parcial.

1º- Mantenga el jumper **AJUSTES** en la posición **AJUSTES APAGADOS**;

2º- Pulse el botón **LEARN** hasta que elija la función que desea que se registre el botón, siendo:

- **A-F**: ABRE-PARA-CIERRA (modo convencional);
- **Abr**: Comando de solo ABRE;
- **FEC**: Comando de solo CIERRA;
- **AbP**: Comando de APERTURA PARCIAL;

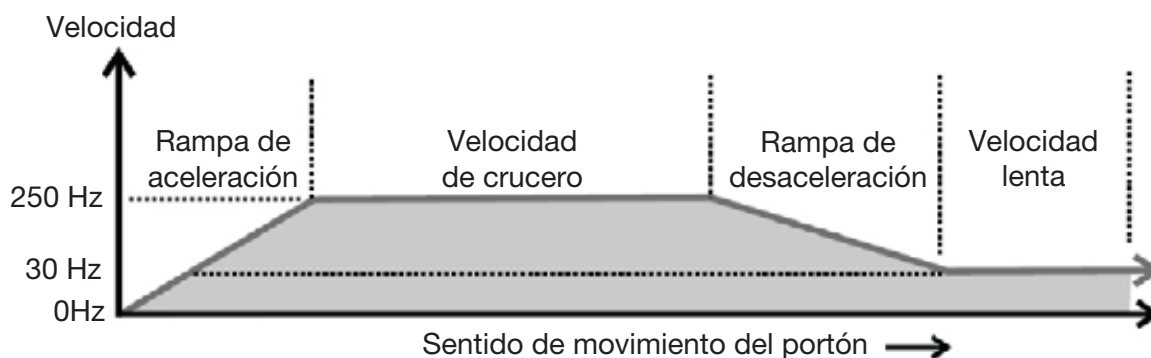
3º- Pulse el botón del control que desea registrar. Tenga en cuenta que la pantalla indicará "---" indicando que reconoció el botón del control remoto;

4º - Ahora, utilice el botón **LEARN** de nuevo para elegir la siguiente función a registrar para el otro botón de control y repita el paso 3.



¡IMPORTANTE! Si desea registrar solo 1 botón de control, debe mantener la misma selección de **LEARN** y volver a pulsar el mismo botón de control.

16 - VELOCIDADES Y RAMPAS - ¿QUÉ SON?



RAMPA DE ACELERACIÓN: Tiempo que tarda el portón en ACELERAR y alcanzar la velocidad de crucero;

VELOCIDAD DE CRUCERO: Es la velocidad durante la trayectoria del portón;

RAMPA DE DESACELERACIÓN: Es el tiempo que tarda el portón en DESACELERAR;

VELOCIDAD LENTA: Velocidad que alcanza el motor al final del recorrido.

17 - VELOCIDAD DE CRUCERO

La velocidad de crucero es la velocidad durante la trayectoria del portón y se puede ajustar desde 30 Hz hasta 250 Hz. Para ello, sigue estos pasos:

1º- Utilice el jumper para **AJUSTAR** e indicar si el ajuste será:

- **AMBOS**: En **AMBOS** sentidos de movimiento;
- **APERTURA**: Solo en la dirección de **APERTURA***;
- **CIERRE**: Solo en la dirección de **CIERRE***.

* Si hay una opción de ajuste individual, aparecerá en la pantalla **Abr** para el ajuste en la APERTURA o **FEC** para el CIERRE.

2º- Colocar el menú **AJUSTES** en **VELOC.MAX.**;

3º- Utilice los botones (-) o (+) para disminuir o aumentar de 10 a 10 Hz;

4º- Al final, devuelva el jumper a la posición **AJUSTES APAGADOS**.

OBS.: Esta acción se puede realizar con el portón en movimiento. Si durante el ajuste la compuerta no puede cerrarse por completo es porque el motor está perdiendo con el efecto de arrastre (la fuerza es menor que la necesaria para la compuerta), para resolver esto, reduzca la velocidad.



Para alcanzar hasta 250Hz es necesario que el motor tenga suficiente potencia para ser convertido en velocidad. Recuerde: cuanto mayor sea la velocidad, menor será la fuerza del motor. Asegúrese de que el motor tenga la potencia para mover el portón.

18 - RAMPA DE ACELERACIÓN (ARRANQUE DEL MOTOR)

Es el tiempo de arranque del portón y en el que alcanza la velocidad de cruce. Cuanto mayor sea el valor establecido, mayor será el tiempo en rampa (rampa más suave).

1º- Utilice el jumper **AJUSTAR** e indicar si el ajuste será:

- **AMBOS:** En **AMBOS** sentidos de movimiento;
- **APERTURA:** Solo en el sentido de **APERTURA***;
- **CIERRE:** Solo en el sentido de **CIERRE***.

* Si hay una opción de ajuste individual, aparecerá en la pantalla **Abr** para el ajuste en la APERTURA o **FEC** para el CIERRE.

2º- Colocar el menú **AJUSTES** en **RAMP. ACEL.**;

3- Utilice los botones **(-)** o **(+)** para disminuir o aumentar el tiempo de rampa;

4º- Al final, devuelva el jumper **AJUSTES** a la posición de **AJUSTES APAGADOS**.

OBS.: Esta acción se puede realizar con el portón en movimiento.



En portón muy pesado, use rampas con mayor tiempo (rampa más suave) para evitar daños.

¡IMPORTANTE! Después del ajuste, coloque el jumper en **AJUSTES APAGADOS** para que la central guarde la información.

19 - RAMPA DE DESACELERACIÓN (LLEGADA DEL MOTOR)

Es la rampa responsable de reducir la velocidad de cruce a la velocidad final (velocidad que alcanzará el sensor del interruptor de límite).

1º- Utilice el jumper **AJUSTAR** para indicar si el ajuste será:

- **AMBOS:** En **AMBOS** sentidos de movimiento;
- **APERTURA:** Solo en el sentido de **APERTURA***;
- **CIERRE:** Solo en el sentido de **CIERRE***.

* Si hay una opción de ajuste individual, aparecerá en la pantalla **Abr** para el ajuste en la APERTURA o **FEC** para el CIERRE.

2º- Colocar el menú **AJUSTES** en **RAMP DESACEL.**;

3- Utilice los botones **(-)** o **(+)** para disminuir o aumentar el tiempo de rampa;

4º- Al final, devuelva el jumper **AJUSTES** a la posición de **AJUSTES APAGADOS**.

OBS.: Esta acción se puede realizar con el portón en movimiento.



En portón muy pesado, use rampas con mayor tiempo (rampa más suave) para evitar daños.

¡IMPORTANTE! Después del ajuste, coloque el jumper en **AJUSTES APAGADOS** para que la central guarde la información.

20 - VELOCIDAD LENTA

Es la velocidad a la que el portón llegará al final de su recorrido. Esta velocidad se puede ajustar desde 20 Hz hasta 60 Hz.

1º- Utilice el jumper **AJUSTE INDIVIDUAL** para indicar si el ajuste será:

- **AMBOS:** En **AMBOS** sentidos de movimiento;
- **APERTURA:** Solo en el sentido de **APERTURA***;
- **CIERRE;** Solo en el sentido de **CIERRE***.

* Si hay una opción de ajuste individual, aparecerá en la pantalla **Abr** para el ajuste en la APERTURA o **FEC** para el CIERRE.

2º- Colocar el menú **AJUSTES** en **VELOC.LENTA**;

3º- Utilice los botones **(-)** o **(+)** para disminuir o aumentar de 10 a 10 Hz;

4º- Al final, devuelva el jumper **AJUSTES** a la posición **AJUSTES APAGADOS**.

OBS.: Esta acción se puede realizar con el portón en movimiento.



Hay algunos motores que no aceptan la frecuencia de 20Hz. En este caso, ajuste la velocidad a 30 Hz.

¡IMPORTANTE! Después del ajuste, coloque el jumper en **AJUSTES APAGADOS** para que la central guarde la información.

21 - DISTANCIA DE VELOCIDAD LENTA

Esta función solo funciona cuando se selecciona el jumper "MODULO BV", es decir, cuando el portón es del tipo Basculante o Pivotante.

Es la distancia a la que el portón debe moverse lentamente hasta que se encuentre con el sensor de recorrido, evitando así que la compuerta se golpee.

1º- Utilice el jumper **INDIVIDUAL** para indicar si el ajuste será:

- **AMBOS**: En **AMBOS** sentidos de movimiento;
- **APERTURA**: Solo en el sentido de **APERTURA***;
- **CIERRE**: Solo en el sentido de **CIERRE***.

* Si hay una opción de ajuste individual, aparecerá en la pantalla **Ab** para el ajuste en la APERTURA o **FEC** para el CIERRE.

2º- Colocar el menú **AJUSTES** en **DIST.VELOC.LENTA**;

3º- Utilice los botones (-) o (+) para disminuir o aumentar la distancia de retroceso;

4º- Al final, devuelva el jumper **AJUSTES** en la posición **AJUSTES APAGADOS**.

OBS.: Esta acción se puede realizar con el portón en movimiento.



¡IMPORTANTE! Después del ajuste, coloque el jumper en **AJUSTES APAGADOS** para que la central guarde la información.

22 - CIERRE AUTOMÁTICO

El cierre automático del portón se puede ajustar de 2 segundos hasta 2 minutos (120 segundos).

• ACTIVANDO EL CIERRE AUTOMÁTICO

1º- Colocar el menú **AJUSTES** en **FECH.AUTOMATICO**;

2º- Pulse los botones (-) o (+) para disminuir o aumentar cada 2 segundos el tiempo de pausa;

3º- Devuelva el jumper **AJUSTES** a **AJUSTES APAGADOS**.

• DESACTIVANDO EL CIERRE AUTOMÁTICO

1º- Colocar el menú **AJUSTES** en **FECH.AUTOMATICO**;

2º- Mantenga pulsado el botón (-) hasta que aparezca la escritura **OFF en la pantalla**;

3º- Devuelva el jumper **AJUSTES** a **AJUSTES APAGADOS**.



Durante el stand-by de la central, observe la pantalla:

- 1 riesgo en movimiento: Automático DESACTIVADO;
- 2 riesgos en movimiento: Automático ACTIVADO.

23 - FOTO CIERRA (CIERRE AUTOMÁTICO POR FOTOCÉLULA)

El FOTO CIERRA existe para que el mismo sensor utilizado como antiaplastamiento (fotocélula o sensor de masa, conectado al terminal **FOT**), también se encargue de cerrar automáticamente el portón.

El recuento de tiempo solo se producirá cuando el vehículo pase y libere el sensor antiaplastamiento. Ejemplo:

FOTO CIERRA con un tiempo de 3 segundos, si algún vehículo pasa por el sensor, incluso si todavía está en movimiento de apertura, la puerta detiene su movimiento, cuenta 3 segundos y se cierra.

El tiempo de FOTO CIERRA tiene un ajuste de hasta 120 segundos (2 minutos).

• ACTIVANDO EL CIERRE FOTO CIERRA

1º- Coloque el menú **AJUSTES** en **FOTO CIERRA**;

2º- Pulse los botones (-) o (+) para disminuir o aumentar cada 1 segundo;

3º- Devuelva el jumper **AJUSTES** a **AJUSTES APAGADOS**.

• DESACTIVANDO EL CIERRE FOTO CIERRA

1º- Coloque el menú **AJUSTES** en **FOTO CIERRA**;

2º- Mantenga pulsado el botón (-) durante unos segundos hasta que aparezca **OFF** en la pantalla;

3º- Devuelva el jumper **AJUSTES** a **AJUSTES APAGADOS**.

24 - APERTURA PARCIAL

La apertura parcial es la ubicación del recorrido, determinada por el usuario, para que el portón permanezca entreabierto. Esta función solo se obtiene a través de los controles remotos registrados a tal efecto. La memoria para estos controles es la misma que la utilizada por todos los controles, por lo que en general se pueden registrar hasta 250 CONTROLES.

El mismo botón de control registrado para Apertura Parcial también realiza el cierre (Apertura Parcial y Cierre).

• PROGRAMANDO EL LUGAR DE LA APERTURA PARCIAL

- 1- Comande el portón donde desea que sea la Apertura Parcial. Si lo prefiere, puede mover el portón utilizando el jumper **MOVE MANUAL** y los botones (-) y (+);
- 2º- Colocar el jumper **AJUSTES** en **AB.PARC.**;
- 3- Pulse el botón (-) **AB.PARC.** para guardar la ubicación. Aparecerá **"ON"** en la pantalla.

• APAGANDO LA APERTURA PARCIAL

Hay 2 formas de desactivar la Apertura Parcial: regrabando el control remoto a otra función o eliminando el lugar determinado como Apertura Parcial:

- 1- Cierre el portón por completo;
- 2º- Colocar el jumper **AJUSTES** en **AB.PARC.**;
- 3- Pulse el botón (-) **AB.PARC.** Aparecerá **"OFF"** en la pantalla.

• GRABANDO EL CONTROL REMOTO PARA LA APERTURA PARCIAL

Consulte el menú que GRABANDO CONTROL REMOTO.

25 - MOVIMIENTO MANUAL

La central tiene la posibilidad de realizar el movimiento lento del motor manualmente. Ideal para ajustar y probar las posiciones correctas de los interruptores de límite, para posicionar el portón antes de la autoprogramación o para determinar el lugar de la **APERTURA PARCIAL**, etc.

- 1- Cierre el jumper **MOVE MANUAL**;
- 2- Utilice los botones (-) y (+) para mover el portón lentamente.

26 - JUMPER RF ENCIENDE/APAGA

Responsable de encender el módulo receptor de la central. Si utiliza una radio receptora externa, este jumper se puede apagar.

27 - JUMPER PORTÓN BV/DZ

El jumper **PORTÓN BV/DZ** es responsable de indicar el tipo de portón, siendo;

- Jumper **CERRADO** = Portón Basculante/Pivotante;
- Jumper **ABIERTO** = Portón Deslizante.

En el portón basculante/pivotante es común tener golpes al final de su recorrido. Con el jumper **PORTÓN BV/DZ** seleccionado, se cambia la forma de desacelerar para eliminar este golpe. Para ello, cierre el jumper **PORTÓN BV/DZ** y ajuste la distancia de velocidad lenta requerida en el menú **AJUSTES** (consulte el tema **AJUSTE DE DISTANCIA DE VELOCIDAD LENTA**).

28 - JUMPER MODO ABRE/CIERRA

Esta función sirve para invertir el movimiento del portón durante la dirección de cierre, haciendo que se detenga y se abra de nuevo, siendo:

- Jumper **CERRADO** = Función activada;
- Jumper **ABIERTO** = Función desactivada.

29 - SMART TRACK

Smart Track es un sistema automatizado en el que la central identifica las variaciones de torque del motor y se autoajusta para continuar manteniendo el equilibrio perfecto de fuerza y velocidad, asegurando una apertura y cierre precisos del portón.

Debido a factores como: oscilación de la red eléctrica, cambio de temperatura, ciclos de operación, acumulación de agua de lluvia en el portón, entre otros, afectan directamente la potencia del motor, lo que en consecuencia cambia el funcionamiento del portón, y en algunos casos, el motor incluso no completa el recorrido.

Para ello existe el sistema Smart Track que autoajusta la velocidad para asegurar el torque necesario. Sin embargo, puede haber casos en los que el instalador decida no querer esta función. Para desactivarlo, basta con quitar el jumper **SMART TRACK**.

30 - JUMPER TIPO DE MOTOR

Uso obligatorio para seleccionar qué tipo de motor se arranca en la central, siendo:

- **TRIF:** Trifásico;
- **MONO*:** Monofásico;
- **HI-SPEED:** Debe seleccionarse cuando el motor es Nice Hi-Speed.

* **¡IMPORTANTE!** En el motor monofásico, es obligatorio conectar el cable común del motor al terminal **CM**. Por otro lado, el motor trifásico o Hi-Speed no requieren una secuencia de conexión de cables.



¡ATENCIÓN! Es necesario hacer la selección del motor antes de realizar la autoprogramación. De lo contrario, existe el riesgo de daños en el motor y/o la central.

31 - RENDIMIENTO DEL PRODUCTO

El rendimiento del producto está directamente relacionado con la tensión de la red eléctrica, y para extraer la **velocidad máxima** y el **torque máximo**, es necesario que la instalación se realice en **220VAC**. Si la instalación se realiza a 127VAC, el rendimiento presentado puede no ser el máximo que ofrece el producto.

OBS.: Cuando la instalación de motor **TRIFÁSICO** de máquinas rápidas (**Hi-Speed**) se realiza a 127VAC, colocar el jumper TIPO DE MOTOR en **TRIF** (trifásico) puede aumentar la velocidad y ganar torque, sin embargo, **no tendrá el mismo resultado** que si se instalara a 220VAC.

¡IMPORTANTE! Cuando se trata de un motor **MONOFÁSICO**, es necesario que el jumper TIPO DE MOTOR esté en **MONO** (monofásico).



¡ATENCIÓN! ¡NO instale el motor **MONOFÁSICO** con el jumper en **TRIF** trifásico (trifásico)!

32 - COOLER / VENTILADOR

La planta tiene una salida exclusiva para la activación del cooler/ventilador para enfriar su parte de potencia (donde está el disipador de calor).

El cooler se enciende automáticamente cuando la temperatura del área de potencia supera los 50 °C.

No se requiere circuito o temporizador opcional, solo conecte los cables del cooler directamente al conector de la central, respetando la polaridad, con el cable rojo en la posición (+).

El modelo de ventilador debe tener solo 2 cables, 12 V de potencia y no exceder el consumo de 0,1 A (100 mA).

33 - SEÑALES

LEDs: El centro dispone de 3 LEDs para las siguientes señales:

• **ALTA TENSIÓN:** Está cerca de los terminales del motor. Señala que la placa está cargada con alta tensión y existe riesgo de descarga. **¡IMPORTANTE!** Incluso con la energía apagada, la central mantiene la alta tensión durante unos segundos. Espere a que este LED se apague por completo.

• **FCF y FCA:** Ubicado junto al conector de los sensores del interruptor de límite. Estos LED se encienden cuando se activa el sensor, siendo;

- FCA = Interruptor de límite de Apertura;
- FCF = Interruptor de Límite de Cierre;

PANTALLA DE 7 SEGMENTOS: La central también tiene una pantalla triple de 7 segmentos responsables de informar todas las situaciones, como standby, los valores de ajuste y el índice de error. Información como:

On

On: Activado

OFF

OFF: Apagado

Ab

Ab: Apertura

FEC

FEC: Cierre

A-F

A-F: Apertura y cierre

AbP

AbP: Apertura parcial

CA

CA: Cancelado

Err

Err: Error

34 - TAMP

Responsable de leer el sensor térmico del motor. Si la temperatura del motor excede el límite de seguridad, la central cancelará cualquier comando de operación.

35 - AUX.1 y AUX.2

La central cuenta con 2 conectores para módulo relé, para comando auxiliar, siendo:

- **AUX.1** = Puede controlar la Luz de Garaje con un tiempo fijo de 2 minutos después del cierre completo del portón o la función de señal de luz. Para seleccionar el tipo de operación, utilice el jumper **LUZ|SIN**.

- **AUX.2** = Maneja el comando Cierre Eléctrico o Cerradura Magnética (electroimán) para liberar el movimiento del portón. Seleccione en el jumper **TRV|FCH** si este auxiliar será para Cierre (TRV) o Cerradura (FCH).

36 - ERRORES - ÍNDICES Y LO QUE SIGNIFICAN

La central cuenta con autodiagnóstico, pudiendo identificar fallas. Y cuando esto ocurre, indica en la pantalla el motivo del fallo, a saber:

Err. 1 = Exceso de consumo eléctrico del motor.

Fallo debido a un motor dañado o superior a 1 hp u otro equipo conectado a los cables del motor, como el capacitor, el cierre eléctrico, etc. (la salida del motor no debe conectarse a nada más que al motor, riesgo de pérdida de garantía). O bien, el motor es grande y el portón es muy pesado y las rampas son cortas. En este caso, simplemente aumente las rampas (haciéndolas más suaves).

Err. 2 = Exceso de reluctancia del motor.

Suele ocurrir en motores grandes y con rampa de desaceleración muy corta. Para resolverlo, simplemente aumente la rampa de desaceleración para que sea más suave.

Err. 3 = Subtensión

Esta falla ocurre en un lugar donde la red eléctrica está por debajo de 100V.

Err. 4 = Exceso de temperatura en la central

Indica que el módulo de potencia ha superado los 115 °C. Para resolverlo, conecte un cooler/ventilador de 12 V y un máximo de 100 mA al conector "COOLER" y conéctelo al disipador de calor.

Err. 5 = Tamper / Sensor térmico del motor.

Indicación de que el motor está sobrecalentado. Espere a que se apague el error (el motor se enfríe) para volver a utilizar la central.

Err. 6 = Fallo de comunicación entre los 2 chips de la central

En este caso, es necesaria la reparación por parte de un soporte técnico especializado de Nice.

Err. 7 = La memoria para los controles ha llegado al final

Ha alcanzado el límite máximo de controles guardados en la memoria.

Err. 8 = No se ha podido acceder a la memoria del control remoto

La memoria puede estar en mal contacto con su soporte o dañada.

37 - PROBLEMAS Y SOLUCIONES

El motor inicia el movimiento y se detiene. LA pantalla muestra "Err1":

El consumo eléctrico del motor puede ser alto (motor cercano a 1 CV y/o portón muy pesado). Aumentar la rampa (tanto de salida como de llegada) para suavizar este pico de consumo. Consulte los temas "RAMPA ACELERACIÓN" y "RAMPA DESACELERACIÓN".

El motor comienza a moverse, se detiene, ronca y luego vuelve a ir lento:

El ajuste de velocidad de cruce es alto, lo que hace que el motor pierda potencia y no pueda mover el portón. Disminuya la potencia del motor. Consulte el tema "VELOCIDAD DE CRUCERO".

Hizo autoprogramación y el portón no quedó rápido o quedó más lento que el original:

La autoprogramación busca la MÁXIMA velocidad en coherencia con la fuerza motora y el peso del portón. Si la velocidad obtenida fue baja, hay 2 situaciones:

1º- Al motor no le queda potencia para convertirla en velocidad;

2º- El motor no cumple (no responde bien) con las variaciones de frecuencia de la central inversora.

El Portón no se abre/cierra por completo y después de algunos intentos se normaliza:

El motor está perdiendo potencia debido al efecto de arrastre. Reduzca la velocidad para garantizar más fuerza

o active la función SMART TRACK.

Después de un tiempo funcionando, el portón para y después de un tiempo funciona de nuevo:

Posiblemente la central se está apagando debido a un exceso de temperatura (en la pantalla "Err 4"). Esto sucede en un lugar con un motor grande y un alto flujo de movimiento. Se requiere refrigeración forzada, conecte un cooler/ventilador de 12V y un máximo de 0,1A (100mA) al conector **COOLER** y conéctelo al disipador de calor de la central.

Central instalada y al comandar el motor quemó el fusible:

El motor debe estar con capacitor encendido (el inversor nunca se puede instalar con el capacitor en el motor). Posiblemente la central se quemó. Busque un servicio autorizado para su reparación.

El portón funciona, sin embargo, cuando se acerca al final, el motor ronca y no puede terminar el recorrido:

La velocidad final debe ser de 20 Hz. No todos los motores aceptan esta frecuencia. Cambie a 30 Hz (consulte el tema "VELOCIDAD FINAL").

Cuando enciende la central, parpadea brevemente en sus LED y no hace nada más:

Este problema ocurre cuando hay un exceso de consumo eléctrico de su 12V (corriente excedida de 350mA) debido a la alimentación de periféricos y opciones como Cooler/Ventilador, Opciones, Fococélula, Receptor Externo, etc. Si este es el caso, utilice una fuente externa para alimentar el equipo excedente.

38 - TÉRMINO DE GARANTÍA

Los productos en el segmento de Automatización y Seguridad tienen una garantía de todas las partes, piezas y componentes contra cualquier defecto de fabricación por un período de 3 (tres) meses (garantía legal) más 9 (nueve) meses de garantía adicional, probada mediante la presentación de una factura por la compra del producto por parte del consumidor final.

En caso de un posible problema en el producto, debe enviarse a un distribuidor autorizado de Nice Brasil para esta línea de productos, y si se encuentra un defecto de fabricación, la reparación a discreción de Nice Brasil puede incluir el reemplazo de piezas o placas con nuevas o reacondicionadas equivalentes. Este producto y las piezas reemplazadas estarán garantizados por el resto del plazo original.

La garantía perderá totalmente su validez si se produce alguna de las siguientes situaciones:

- a) No se observan las especificaciones técnicas del producto y recomendaciones del Manual de Instalación respecto a las condiciones de aplicación e idoneidad del lugar de instalación, tales como tensión eléctrica compatible con el producto, características de uso, etc.
- b) Hay daños causados por accesorios o equipos adjuntos al producto que no están en la línea de productos del Grupo Nice Brasil;
- c) Ha habido mal uso, mala conservación o si el producto ha sufrido cambios o modificaciones estéticas y/o funcionales, así como si ha sido reparado por personas o entidades no acreditadas por Nice Brasil;
- d) Cuando el daño del producto provenga de accidentes, siniestros, agentes de la naturaleza (rayos, inundaciones, deslizamientos de tierra, etc.), humedad, tensión en la red eléctrica (sobretensión causada por accidentes o fluctuaciones excesivas de la red eléctrica), influencia de naturaleza química o electromagnética, resultante del desgaste natural de las partes, piezas y componentes;
- e) Cuando se produzcan fallos en el normal funcionamiento del producto por falta de limpieza y exceso de residuos, mala conservación, así como por acción de animales (insectos, roedores o animales domésticos), o incluso por la existencia de objetos en su interior, ajenos a su funcionamiento y finalidad de uso
- f) El certificado de garantía o el número de serie/lote se borran o muestran signos de manipulación.
- g) El producto ha sido manipulado y/o se han encontrado piezas no originales.
- h) Cuando no se presente la factura por la compra del producto.
- i) En caso de que el Consumidor solicite atención domiciliaria, deberá acudir al Servicio Autorizado más cercano para consultar la cuota de visita técnica. Si se encuentra la necesidad de retirar el producto, los gastos resultantes, el transporte, la seguridad de ida y vuelta del producto, están bajo la responsabilidad del Consumidor.

Si no se encuentra ningún defecto de fabricación, y se identifican fallos derivados de una instalación o uso inadecuado, el consumidor deberá hacerse cargo de los gastos.

El transporte y embalaje del producto es a riesgo del comprador. Siendo estas las condiciones de este Término de Garantía Complementaria, Nice Brasil se reserva el derecho de cambiar las características generales, técnicas y estéticas de sus productos sin previo aviso.

Nombre del Comprador: _____
Firma del Comprador: _____
N° de la Factura: _____
Fecha de Compra: _____
Modelo: _____
Lote: _____
Distribuidor: _____

39 - SOPORTE AL CLIENTE

De lunes a jueves de 08:00 a 18:00

Viernes de 08:00 a 17:00

Teléfonos: +55 (11) 9 7594-3148 (WhatsApp)
+55 (19) 2113-2727 (Extensiones 2754/2717)
+55 (11) 2823-8800 (Extensión 2001)

Correo electrónico: assistenciatecnica@niceforyou.com

Nice



niceforyou.com/br

ISO 9001:2015