

Nice

BiDi-Awning

Interfaz bidireccional exterior para motor tubular

ES - Instrucciones y advertencias para la instalación y el uso

Nice

1 ADVERTENCIAS Y PRECAUCIONES GENERALES

- **¡PRECAUCIÓN!** - Este manual contiene instrucciones y advertencias importantes para la seguridad personal. Lea atentamente todas las partes de este manual. En caso de duda, suspenda la instalación inmediatamente y póngase en contacto con la asistencia técnica de Nice.
- **¡PRECAUCIÓN!** - Instrucciones importantes: **guarde este manual en un lugar seguro para permitir futuros procedimientos de mantenimiento y eliminación del producto.**
- **¡PRECAUCIÓN!** - Todas las operaciones de instalación y conexión deben ser realizadas exclusivamente por personal cualificado y capacitado con el equipo desconectado de la red eléctrica.
- **¡PRECAUCIÓN!** - Cualquier uso que no sea el especificado en este documento o en condiciones ambientales distintas a las indicadas en este manual se considerará impropio y está estrictamente prohibido.
- Los materiales de embalaje del producto deben eliminarse de acuerdo con las normativas locales.
- Nunca aplique modificaciones a ninguna parte del dispositivo. Las operaciones distintas de las especificadas solo pueden provocar averías. El fabricante declina toda responsabilidad por daños causados por modificaciones improvisadas en el producto.
- Nunca coloque el dispositivo cerca de fuentes de calor y nunca lo exponga a llamas desnudas. Estas acciones pueden dañar el producto y provocar fallos de funcionamiento.
- Este producto no está diseñado para que lo utilicen personas (incluidos niños) con capacidades físicas, sensoriales o mentales reducidas o que carezcan de experiencia y conocimiento, a menos que hayan recibido supervisión o instrucción sobre el uso del producto por una persona responsable de su seguridad.
- Asegúrese de que los niños no jueguen con el producto.
- Consulte las advertencias en el manual de instrucciones del motor al que está conectado el producto.
- Manipule el producto con cuidado, asegurándose de no aplastarlo, golpearlo o dejarlo caer para evitar daños.

2 DESCRIPCIÓN DEL PRODUCTO

La unidad de control BiDi-Awning permite el control de un motor asíncrono monofásico, alimentado por red, con tipos de conexión: Down, Common, Up, utilizado para la automatización de toldos, persianas enrollables y similares.

La unidad de control BiDi-Awning incorpora un transceptor de radio que opera en la frecuencia de 433,92 MHz con tecnología rolling code para garantizar niveles óptimos de seguridad.

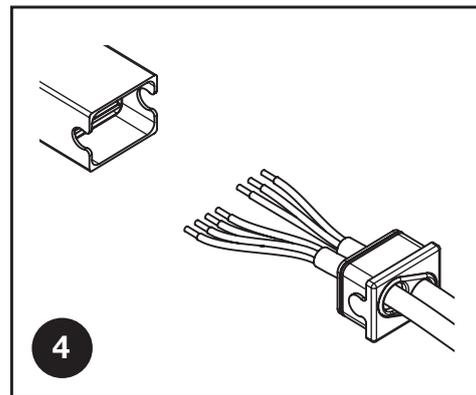
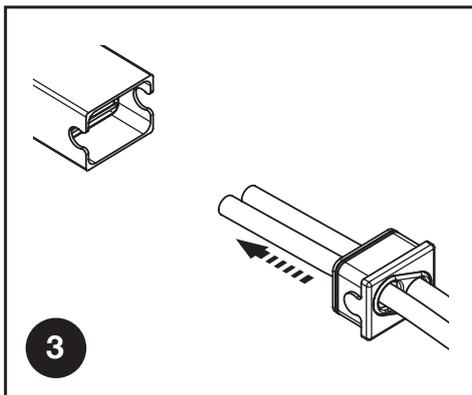
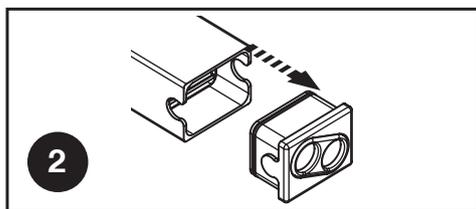
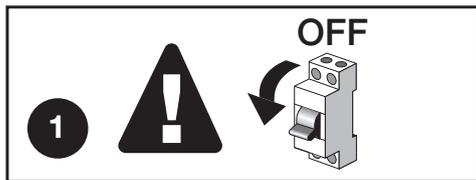
Cada unidad de control puede memorizar hasta 30 transmisores mono o bidireccionales de las series ERA, ERGO, FLOR, NICEWAY y VERY, lo que habilita el control remoto de la unidad.

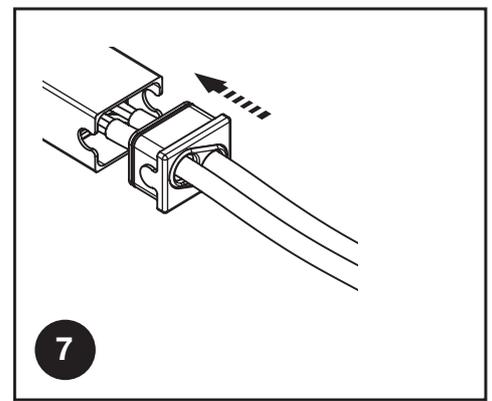
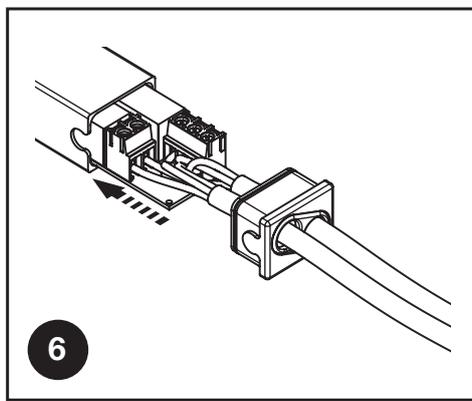
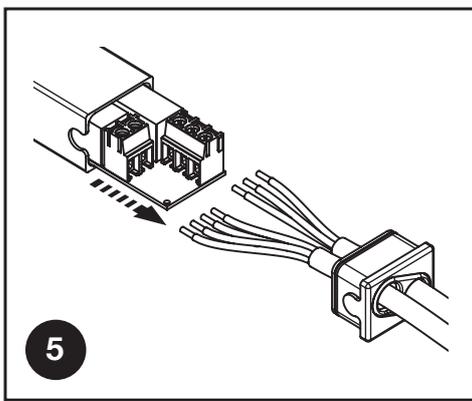
En los 30 transmisores se pueden memorizar radio sensores climáticos, para el control automático de la centralita según las condiciones meteorológicas. La unidad de control está equipada con protección de sobrecarga y sobrecalentamiento, que desactivará los relés para evitar daños en el circuito.

3 INSTALACIÓN



- **El producto está sujeto a voltajes eléctricos peligrosos.**
 - **La instalación del BiDi-Awning y los automatismos debe ser realizada exclusivamente por personal técnicamente cualificado, respetando la legislación y normativa vigente, y de acuerdo con estas instrucciones. Todas las conexiones deben realizarse con el sistema desconectado de la fuente de alimentación.**
 - **¡Nunca perforo el contenedor BiDi-Awning!**
 - **La línea de alimentación debe estar protegida por disyuntores magnetotérmicos adecuados (hasta 16A) y de corriente residual.**
 - **La unidad de control se puede instalar directamente en la caja de persiana / toldo, para ello se puede utilizar cinta de doble cara. Para evitar el riesgo de fugas de agua, debe colocarse con los cables hacia abajo. No lo coloque con los cables hacia arriba.**
1. Desconecte la alimentación de red (fig. 1).
 2. Abra el recipiente quitando el tapón de cierre (fig. 2).
 3. Pase los dos cables a través de los orificios designados en la tapa de sellado (fig.3)
 4. Pele el cable del motor y el cable de alimentación unos 3 cm y luego los hilos individuales aprox. 6 mm (figura 4).
 5. Saque la tabla unos centímetros del contenedor (fig. 5).

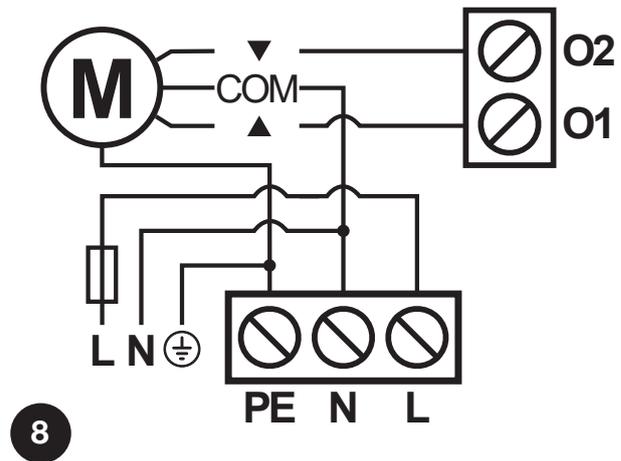




6. Conecte los cables a los terminales, observando el diagrama de la fig. 8 y las operaciones descritas en los capítulos 3.1, 3.2 y 3.3.
7. Empuje la tabla dentro del contenedor, asegúrese de que la longitud pelada del cable esté completamente dentro del contenedor (fig. 6).
8. Deslice el tapón de cierre hasta que el recipiente se cierre por completo (fig. 7).

3.1 - Conexiones eléctricas

⚠ ⚠ Siga cuidadosamente todas las instrucciones de conexión. Si tiene alguna duda no realice experimentos pero consulte las especificaciones técnicas relevantes que también están disponibles en el sitio web: www.niceforyou.com. Una conexión incorrecta puede ser peligrosa y causar daños al sistema.



3.2 - Conexión del motor

La conexión del motor asíncrono monofásico a la red debe realizarse a través de los terminales O1-N-O2-PE (Arriba, Común, Abajo, Tierra). Arriba corresponde a la tecla ▲ (dirección de activación del sensor de velocidad del viento) de los transmisores, Abajo a la tecla ▼ (por defecto para la dirección de activación del sensor solar). Después de la conexión, si la dirección de rotación del motor es incorrecta, cambie las conexiones de los terminales O1 y O2.

⚠ ¡Nunca conecte más de un motor por unidad de control!

3.3 - Fuente de alimentación

La alimentación eléctrica de la centralita debe conectarse mediante los terminales LN-PE (Vivo, Neutro, Tierra). La unidad de control BiDi-Awning puede funcionar con una tensión de alimentación de 100 a 240 Voltios y una frecuencia de 50 o 60 Hz.

4 MEMORIZANDO TRANSMISORES

- En este capítulo se describen los procedimientos de memorización en Modo I, utilizado para controlar una sola automatización con las 3 teclas de los transmisores y Modo II, utilizado para controlar una automatización con una sola tecla, dejando así las otras teclas libres para el control de otras automatizaciones.
 - La clave ■ corresponde a la tecla central de los transmisores ERGO, PLANO y NICEWAY.
 - Todas las secuencias de memorización están cronometradas, lo que significa que deben completarse dentro de los límites de tiempo establecidos.
 - En transmisores que contemplen varios "grupos", se debe seleccionar el grupo relativo a asociar con la centralita antes de proceder.
 - La configuración por radio es posible en todos los receptores ubicados dentro del radio de operación del transmisor y, por lo tanto, solo el dispositivo requerido para la operación debe permanecer encendido.
- ⚠** El primer transmisor memorizado debe estar equipado con una llave de programación (PROG / PRG), de lo contrario no será posible programar las funciones de la central.

4.1 - Modo I

En el Modo I, el comando asociado con las teclas del transmisor es fijo (tabla A1). En el Modo I, solo se realiza una fase de memorización para cada transmisor y solo se ocupa una ubicación de memoria. Durante la memorización en el Modo I, no es importante qué tecla se presione en el transmisor.

Tabla A1 - Memorización usando el Modo I	
Tecla	Comando
Tecla ▲ o 1er canal	Arriba
Tecla ■ o 2do canal	Detener
Tecla ▼ o 3er canal	Abajo

4.2 - Memorización de transmisores en Modo I

Cuando no hay ningún transmisor memorizado, el primero se puede memorizar durante el arranque de acuerdo con el siguiente procedimiento.

Tabla A2 - Memorización del primer transmisor durante el arranque en Modo I		Ejemplo
01.	Conectar la centralita a la red eléctrica, confirmado por 2 pitidos.	
02.	En 10 segundos: <ul style="list-style-type: none"> Transmisores monodireccionales: presione y mantenga presionada cualquier tecla del transmisor a memorizar durante al menos 3 segundos. Transmisores bidireccionales: presione cualquier tecla del transmisor para ser memorizado. 	MONO: BIDI:
03.	Si el procedimiento de memorización tiene éxito, escuchará 3 pitidos.	

Si no se deben memorizar transmisores durante el inicio, el procedimiento de programación concluye automáticamente después de 10 segundos y escuchará un pitido largo.

Los transmisores se pueden memorizar utilizando la llave de programación del transmisor ya memorizado de acuerdo con el siguiente procedimiento.

Tabla A3 - Memorización de otros transmisores en Modo I		Ejemplo
01.	Pulsar la tecla de programación del transmisor ya memorizado.	
02.	Espere hasta que escuche 2 pitidos.	
03.	Presione la tecla ▼ (o tercer canal) para ingresar al modo de programación, escuchará 2 pitidos.	
04.	En 10 segundos: <ul style="list-style-type: none"> Transmisores monodireccionales: presione y mantenga presionada cualquier tecla del transmisor a memorizar durante al menos 3 segundos. Transmisores bidireccionales: presione cualquier tecla del transmisor para ser memorizado. 	MONO: BIDI:
05.	Si el procedimiento de memorización tiene éxito, escuchará 3 pitidos.	
06.	Repita los pasos 4 y 5 para adquirir todos los controles remotos.	
07.	Después de 10 segundos que el dispositivo no recibe ninguna señal, el procedimiento de programación concluye automáticamente y escuchará un pitido largo.	

Si ya se han memorizado transmisores, se pueden memorizar otros transmisores como se describe en el siguiente procedimiento.

Tabla A4 - Memorización de otros transmisores con un transmisor previamente memorizado en Modo I		Ejemplo
01.	Pulse tres veces cualquier tecla de un emisor previamente memorizado.	Viejo x3
02.	Pulse tres veces la misma tecla de un nuevo emisor.	Nuevo x3
03.	Pulse tres veces la misma tecla de un emisor previamente memorizado.	Viejo x3
04.	Pulse la misma tecla del nuevo transmisor.	Nuevo
05.	Si el procedimiento de memorización tiene éxito, escuchará 3 pitidos.	
06.	El procedimiento de programación concluye automáticamente.	

Nota. Si la memoria está llena (30 transmisores memorizados), escuchará 6 pitidos y el transmisor no se podrá memorizar.

4.3 - Modo II

En el Modo II, cada tecla del transmisor se puede asociar con uno de los 10 comandos posibles (tabla A5); por ejemplo, una automatización se puede controlar con una sola tecla memorizada para el comando paso a paso, mientras que las otras teclas se dejan libres para el control de otras automatizaciones. En el Modo II se realiza una fase de memorización para cada tecla y cada una ocupa una ubicación en la memoria. Durante la memorización del Modo II, se memoriza la tecla específica presionada. Si se va a asignar un comando a otra tecla en el mismo transmisor, se debe realizar una nueva fase de memorización para esa tecla específica.

¡Advertencia! - Para que las posiciones parciales funcionen correctamente, debe realizar el procedimiento de calibración (ver capítulo 5.1).

#	Comando
1	Paso a paso (Arriba-Detener-Abajo-Detener...)
2	Ir al nivel de posición 5%
3	Ir al nivel de posición 25%
4	Ir al nivel de posición 50%
5	Ir al nivel de posición 75%
6	Arriba
7	Abajo
8	Detener
9	"Mantenga pulsado para encender" Abajo *
10	"Mantenga pulsado para encender" Arriba*

* El comando "Mantenga pulsado para encender" no está disponible en algunos transmisores.

4.4 - Memorización de transmisores en Modo II

	Ejemplo
01. Pulsar la tecla de programación del transmisor ya memorizado.	
02. Espere hasta que escuche 2 pitidos.	
03. Pulsar la tecla de programación el número de veces correspondiente al comando requerido (1 = paso a paso, 2 = ir al nivel de posición 5%, 3 = ir al nivel de posición 25%, 4 = ir al nivel de posición 50%, 5 = ir al nivel de posición 75%, 6 = Arriba, 7 = Abajo, 8 = Detener, 9 = Mantenga pulsado para encender Abajo, 10 = Mantenga pulsado para encender Arriba).	1-10
04. Compruebe que suene el zumbador con el número de pitidos correspondiente al comando requerido.	1-10
05. En 10 segundos: <ul style="list-style-type: none"> Transmisores monodireccionales: mantenga presionada la tecla requerida del transmisor a memorizar durante al menos 3 segundos. Transmisores bidireccionales: presione la tecla requerida del transmisor para ser memorizado. 	MONO: 3s BIDI:
06. Si el procedimiento de memorización tiene éxito, escuchará 3 pitidos.	
07. Repita los pasos 5 y 6 para adquirir todos los controles remotos con el mismo comando.	
08. Repita los pasos 3 a 6 para adquirir todos los controles remotos con otro comando.	
09. Después de 10 segundos que el dispositivo no recibe ninguna señal, el procedimiento de programación concluye automáticamente y escuchará un pitido largo.	

Nota. Si la memoria está llena (30 transmisores memorizados), escuchará 6 pitidos y el transmisor no se podrá memorizar.

4.5 - Memorización de un nuevo transmisor utilizando el "código de habilitación" de un transmisor ya memorizado

El transmisor bidireccional tiene un código secreto, el llamado "código de habilitación". Al transferir este código de un transmisor memorizado a un nuevo transmisor, este último es reconocido (y memorizado) automáticamente por la unidad de control. Consulte el manual de los transmisores para obtener más detalles.

¡Advertencia! - El código de habilitación solo se puede transferir entre dos transmisores que tengan la misma codificación de radio.

	Ejemplo
01. Acerque un transmisor previamente memorizado y el nuevo transmisor.	
02. En el nuevo transmisor, pulse la tecla de mando. El LED del transmisor anterior se encenderá y comenzará a parpadear.	Nuevo Viejo
03. En el transmisor anterior, pulse la tecla de mando.	Viejo

04. Una vez transferido el código, por un instante ambos transmisores vibrarán y el LED verde se iluminará señalando el fin del procedimiento. Cuando se utilizará el nuevo transmisor, las primeras 20 veces transmitirá este “código de habilitación” al receptor junto con el comando. El receptor memorizará automáticamente el código de identificación del transmisor que lo transmitió.



5 AJUSTES

5.1 - Calibración

Durante el proceso de calibración, el dispositivo aprende la posición de las posiciones límite Arriba y Abajo. La calibración se puede realizar de forma automática o manual. Durante la calibración automática, el motor realizará maniobras Arriba, Abajo y Arriba nuevamente para reconocer las posiciones límite. Durante la calibración manual, las posiciones límite deben guardarse manualmente mientras el motor realiza maniobras Arriba/Abajo.

⚠ Si la calibración automática no pudo reconocer correctamente las posiciones límite, realice la calibración manual en su lugar.

La unidad de control se calibrará sola después de que el usuario realice dos maniobras completas (de arriba a abajo y de abajo a arriba), pero se recomienda realizar la calibración de acuerdo con uno de los procedimientos a continuación antes de la operación.

Para realizar la calibración automática, proceda como se describe a continuación.

Tabla A8 - Calibración automática		Ejemplo
01.	Pulsar la tecla de programación del transmisor ya memorizado.	
02.	Espere hasta que escuche 2 pitidos.	
03.	Presione la tecla ■ (o segundo canal) del transmisor.	
04.	El motor completará automáticamente las maniobras Arriba, Abajo y Arriba nuevamente.	
05.	El procedimiento de programación concluye automáticamente al finalizar 2 maniobras completas y escuchará un pitido largo.	

Para realizar la calibración manualmente, proceda como se describe a continuación. Realice la calibración manual solo cuando la automática no funcione.

Tabla A9 - Calibración manual		Ejemplo
01.	Pulsar la tecla de programación del transmisor ya memorizado.	
02.	Espere hasta que escuche 2 pitidos.	
03.	Presione la tecla ▲ (o el primer canal) del transmisor para iniciar la calibración.	
04.	El dispositivo iniciará la maniobra Arriba.	
05.	Presione la tecla ■ (o segundo canal) del transmisor para configurar la posición Arriba límite.	
06.	El dispositivo iniciará la maniobra Abajo.	
07.	Presione la tecla ■ (o el segundo canal) del transmisor para establecer la posición límite hacia abajo.	
08.	El dispositivo iniciará la maniobra Arriba.	
09.	Presione la tecla ■ (o segundo canal) del transmisor para configurar la posición Arriba límite.	
10.	El procedimiento de programación concluye automáticamente y escuchará un pitido largo.	

5.2 - Posición parcial

La unidad de control BiDi-Awning permite configurar posiciones parciales rápidamente accesibles. Las posiciones parciales funcionan solo con transmisores memorizados en Modo I.

Tabla A10 - Posiciones parciales disponibles		
#	Pulse al mismo tiempo para activar	Posición por defecto
1	▲ y ▼ 1er y 3er canal S1 y S2	50% (del tiempo de desplazamiento)
2	▲ y ■ 1er y 2do canal	15% (del tiempo de desplazamiento)



- Si está habilitado el modo de persianas venecianas (ver capítulo 5.3), por defecto (2ª posición parcial), las persianas se detienen al 15% y las lamas se giran al 10%.
- Si el modo de persianas venecianas está desactivado, por defecto (2ª posición parcial), la persiana se detiene al 15%. Para que funcionen las posiciones parciales, se debe realizar la calibración.
- Es posible que no sea posible presionar S1 y S2 al mismo tiempo para algunos tipos de botones / interruptores.

Para establecer una nueva posición para la 1ª posición parcial, proceda como se describe a continuación.

Tabla A11 - Configuración de la 1a posición parcial		Ejemplo
01.	Pulsar la tecla de programación del transmisor ya memorizado.	
02.	Espere hasta que escuche 2 pitidos.	
03.	Presione las teclas y ▼ (o primer y tercer canal) al mismo tiempo para ingresar al modo de programación, escuchará 2 pitidos.	
04.	Lleve la persiana / persiana / toldo a la posición parcial deseada (o presiones y ▼ o el primer y tercer canal al mismo tiempo para desactivar la primera posición parcial por completo).	
05.	Guarde y finalice la programación presionando el botón de programación, escuchará un pitido largo (fig. 1).	

Para establecer una nueva posición para la segunda posición parcial, proceda como se describe a continuación.

Tabla A12 - Configuración de la 2a posición parcial		Ejemplo
01.	Pulsar la tecla de programación del transmisor ya memorizado.	
02.	Espere hasta que escuche 2 pitidos.	
03.	Presione las teclas ▲ y ■ (o primer y segundo canal) al mismo tiempo para ingresar al modo de programación, escuchará 2 pitidos.	
04.	Lleve la persiana / persiana / toldo a la posición parcial deseada (o presione ▲ y ■ o el primer y segundo canal al mismo tiempo para deshabilitar la segunda posición parcial por completo).	
05.	Guarde y finalice la programación presionando el botón de programación, escuchará un pitido largo (fig. 1).	

5.3 - Interruptor de límite virtual

Si es necesario, también es posible configurar un final de carrera virtual, limitando el movimiento de la persiana/tela/toldo a la posición especificada (rango).

Tabla 13 - Configuración de un final de carrera virtual		Ejemplo
01.	Coloque la persiana/toldo en la posición deseada (posición del final de carrera virtual).	
02.	Pulse la tecla de programación del emisor ya memorizado	
03.	Espere hasta que escuche 2 pitidos.	
04.	Mantenga pulsada la tecla ▲ (o primer canal) durante 2 segundos hasta que oiga un pitido largo para confirmar la posición programada <ul style="list-style-type: none"> • Si el zumbador emite 5 pitidos cortos, el toldo BiDi no se ha calibrado antes. 	
05.	Pulse la tecla del transmisor para seleccionar el límite que desea mantener como referencia: <ul style="list-style-type: none"> • ▲ o primer canal - el límite superior es su interruptor de límite de referencia, • ▼ o tercer canal - el inferior es su interruptor de límite de referencia. 	
06.	El motor realizará un movimiento entre el final de carrera virtual y el mecánico.	
07.	El procedimiento de programación concluye automáticamente.	

5.4 - Persianas venecianas

La unidad de control BiDi-Awning permite el control de lamas para persianas venecianas. Cuando el control de persianas venecianas está habilitado, presionando ▲ / 1er canal o ▼ / 3er canal moverá las lamas en un 20% y las maniobras normales de Arriba y Abajo deben realizarse presionando y manteniendo presionadas las teclas correspondientes. Para que la función funcione correctamente, se debe ajustar el tiempo de movimiento completo de las lamas. De forma predeterminada, la función de las persianas venecianas está desactivada y el tiempo de movimiento completo se establece en 1,5 s.

Para habilitar o deshabilitar el control de persianas venecianas y configurar el tiempo de movimiento de las lamas, proceda como se describe a continuación.

Tabla A14 - Configuración del comportamiento de las persianas venecianas		Ejemplo
01.	Pulsar la tecla de programación del transmisor ya memorizado.	
02.	Espere hasta que escuche 2 pitidos.	
03.	Presione las teclas ■ y ▼ (o segundo y tercer canal) al mismo tiempo para ingresar al modo de programación.	
04.	Si después de 5 seg. el zumbador emite 2 pitidos, el modo de persianas venecianas está habilitado, si emite 1 pitido el modo de persianas venecianas está deshabilitado.	
05.	Presione la tecla ▲ (o el primer canal) del transmisor para alternar la configuración, el zumbador informa sobre la configuración actual: <ul style="list-style-type: none"> • 2 pitidos - Control de persianas venecianas habilitado • 1 pitido - Control de persianas venecianas desactivado 	
06.	Presione la tecla de programación el número de veces correspondiente al tiempo requerido (1 = 250ms, 2 = 500ms, 3 = 750ms, 4 = 1s, 5 = 1.25s, 6 = 1.5s, 7 = 1.75s, 8 = 2s, 9 = 2,25 s, 10 = 2,5 s, 11 = 2,75 s, 12 = 3 s).	1-12
07.	Compruebe que suene el zumbador con el número de pitidos correspondiente al tiempo requerido.	1-12
08.	Después de 10 segundos que el dispositivo no recibe ninguna señal, el procedimiento de programación concluye automáticamente y escuchará un pitido largo.	

5.5 - Sensores climáticos

La unidad de control soporta sensores climáticos mono radio y bidireccionales Nice. La memorización de un sensor climático debe realizarse como la de un transmisor normal (seguir el procedimiento de la tabla A3). Los umbrales para los comandos deben programarse en el sensor climático. Se da prioridad a los comandos conectados al viento, seguidos del sol y la lluvia. Las reacciones al sol / lluvia se pueden encender / apagar usando el botón Sun ON / OFF (por defecto las reacciones están encendidas). Consulte el manual del sensor climático para obtener más detalles.

Tabla A15 - Respuesta a los comandos climáticos	
Comando	Respuesta
Sol ENCENDIDO	Ir a la posición inferior (por defecto) o a la posición parcial (ajustada según la tabla A16)
Sol APAGADO	Ir a la posición Arriba
Lluvia ENCENDIDO	Ir a la posición abajo (por defecto) o a la posición arriba (ajustada según la tabla A17)
Viento ENCENDIDO	Ir a Arriba (si fue Abajo por Llover) o No pasa nada (si fue Arriba por Llover)
Viento APAGADO	Ir a la posición Up y bloquear el control del motor hasta recibir Wind OFF
Wind OFF	Desbloquear el control del motor

Tabla A16 - Configuración de la respuesta al comando Sol ENCENDIDO		Ejemplo
01.	Pulsar la tecla de programación del transmisor ya memorizado.	
02.	Espere hasta que escuche 2 pitidos.	
03.	Mantenga presionada la tecla ■ (o el segundo canal) durante 2 segundos hasta que escuche 1 pitido largo.	
04.	Presione la tecla del transmisor para seleccionar la respuesta al comando Sun ON: <ul style="list-style-type: none"> • ▼ (o tercer canal): ir a la posición Abajo (predeterminado) • ▲ (o primer canal) - ir a la posición parcial 	
05.	La respuesta configurada actualmente al comando Sol ENCENDIDO se confirmará con pitidos: <ul style="list-style-type: none"> • 2 pitidos largos: vaya a la posición Abajo • 4 pitidos largos: vaya a la posición parcial 	
06.	El procedimiento de programación concluye automáticamente.	

Tabla A17 - Configuración de la respuesta al comando Lluvia ENCENDIDO		Ejemplo
01.	Pulsar la tecla de programación del transmisor ya memorizado.	
02.	Espere hasta que escuche 2 pitidos.	
03.	Mantenga presionada la tecla ▼ (o el tercer canal) durante 2 segundos hasta que escuche 1 pitido largo.	
04.	Presione la tecla del transmisor para seleccionar la respuesta al comando Lluvia: <ul style="list-style-type: none"> ▼ (o tercer canal): ir a la posición Abajo (predeterminado) ▲ (o primer canal): vaya a la posición Arriba 	
05.	La respuesta configurada actualmente al comando Lluvia se confirmará con pitidos: <ul style="list-style-type: none"> 2 pitidos largos: vaya a la posición Abajo 4 pitidos largos: vaya a la posición Arriba 	
06.	El procedimiento de programación concluye automáticamente.	

5.5 - Eliminar transmisores

Si es necesario eliminar transmisores y configuraciones memorizados, proceda como se describe a continuación.

Tabla A18 - Eliminación del transmisor de la memoria		Ejemplo
01.	Pulsar 5 veces la tecla de programación del transmisor ya memorizado.	5x
02.	El zumbador confirmará con 5 pitidos.	
03.	Presione cualquier tecla del transmisor adquirido para eliminarlo de la memoria.	
04.	3 pitidos confirman la eliminación correcta.	
05.	Después de 10 segundos que el dispositivo no recibe ninguna señal, el procedimiento de programación concluye automáticamente y escuchará un pitido largo.	

5.6 - Restablecimiento de fábrica

Si es necesario restablecer la unidad de control a la configuración de fábrica (se eliminarán todos los transmisores y la configuración), proceda como se describe a continuación.

Tabla A19 - Restauración a los valores predeterminados de fábrica con un transmisor ya memorizado		Ejemplo
01.	Pulsar 5 veces la tecla de programación del transmisor ya memorizado.	5x
02.	El zumbador confirmará con 5 pitidos.	
03.	Pulsar la tecla de programación.	
04.	5 pitidos confirman el reinicio correcto.	
05.	El procedimiento de programación concluye automáticamente y escuchará un pitido largo. Posteriormente, la unidad de control iniciará el procedimiento de puesta en marcha de acuerdo con la tabla A2.	

Si el primer transmisor memorizado no funciona, se pierde o no está equipado con la llave de programación, puede restablecer la unidad de control a la configuración de fábrica con el transmisor no memorizado, proceda como se describe a continuación.

Tabla A20 - Restauración a los valores predeterminados de fábrica con transmisor no memorizado		Ejemplo
01.	Apague la unidad de control.	
02.	Cambie la posición del puente de la posición 1 a la posición 2.	
03.	Encienda la unidad de control.	
04.	El zumbador confirmará la restauración a los valores predeterminados de fábrica con 5 pitidos.	
05.	Recuerde cambiar la posición del puente hacia atrás de la posición 2 a la posición 1 con la energía desactivada.	

Nota. Si la posición del saltador no se vuelve a cambiar a la posición 1, el dispositivo se bloqueará y, después de 10 segundos, comenzará a emitir un sonido para informar al usuario que el proceso no ha finalizado.

6 ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

El producto BiDi-Awning es producido por Nice Spa (TV). Advertencias: - Todas las especificaciones técnicas indicadas en este apartado se refieren a una temperatura ambiente de 20 ° C (± 5 ° C) - Nice S.p.A. se reserva el derecho de aplicar modificaciones al producto en cualquier momento cuando lo considere necesario, manteniendo las mismas funcionalidades y Uso previsto.

BiDi-Awning	
Tipo	Unidad de control de funcionamiento para motor eléctrico; Tipo 1.B
Construcción de control	Acción Control montado independientemente
Fuente de alimentación	100–240 V AC, 50/60 Hz
Corriente nominal del motor	2 A
Potencia nominal del motor	480 VA para Vn = 240 V; 460 VA para Vn = 230 V; 240 VA para Vn = 120 V; 200 VA para Vn = 100 V
Conexión de suministro	Conductor externo
Sección transversal de cables recomendada	0,5–4 mm ² para 1 hilo; 0,5-1,5 mm ² para 2 hilos
Categoría de sobrevoltaje	II
Tensión de impulso nominal	2500 V
Grado de contaminación	2
Clase de protección contra descargas eléctricas	Control clase I
Grado de protección de la carcasa	IP 55
Temperatura de funcionamiento	-20 °C .. +50 °C
Temperatura de envío y almacenamiento	-20 °C .. +50 °C
Dimensiones (mm)	98 x 26 x 20
Peso	45 g

Transceptor de radio	
Banda de frecuencia	433,05–434,04 MHz
Código	OPERA/FLOR (código variable), PLN2 + (código variable)
No de transmisores memorizables	30, incluidos los sensores climáticos
Alcance del transceptor	Estimada a 150 m en espacios abiertos y 20 m dentro de edificios (*)
Max. transmitir poder	10 dBm

(*) El alcance del transceptor está fuertemente influenciado por otros dispositivos que operan a la misma frecuencia con transmisión continua, como alarmas y auriculares de radio que interfieren con el transceptor de la unidad de control.

7 ELIMINACIÓN DEL PRODUCTO

Este producto es una parte integral de la automatización y por lo tanto debe eliminarse junto con este último.

Al igual que en la instalación, también al final de la vida útil del producto, las operaciones de desmontaje y desguace deben ser realizadas por personal cualificado. Este producto está hecho de varios tipos de materiales, algunos de los cuales pueden reciclarse mientras que otros deben desecharse. Busque información sobre los sistemas de reciclaje y eliminación previstos por las regulaciones locales en su área para esta categoría de producto.

¡Precaución! – Algunas partes del producto pueden contener sustancias contaminantes o peligrosas que, si se desechan en el medio ambiente, pueden causar daños graves al medio ambiente o la salud física.

Como lo indica el símbolo al lado, la eliminación de este producto con la basura doméstica está estrictamente prohibida. Separe los residuos en categorías para su eliminación, de acuerdo con los métodos previstos por la legislación vigente en su área, o devuelva el producto al minorista cuando compre una nueva versión.

¡Precaución! – La legislación local puede contemplar multas graves en caso de eliminación abusiva de este producto.



8 DECLARACIÓN DE CONFORMIDAD

Por la presente, Nice S.p.A., declara que el equipo de radio tipo BiDi-Awning cumple con la Directiva 2014/53 / UE.

El texto completo de la declaración UE de conformidad está disponible en la siguiente dirección de Internet: <http://www.niceforyou.com/en/support>



Nice S.p.A.
Oderzo TV Italia
info@niceforyou.com

www.niceforyou.com