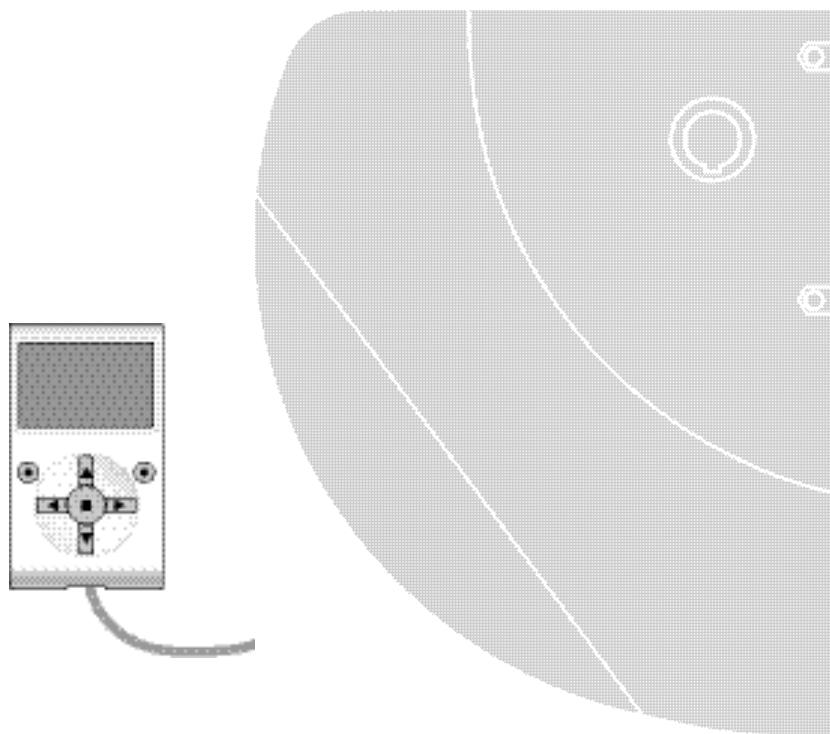


# Soon

CE



## **Functies die geprogrammeerd kunnen worden**

met behulp van de programmeereenheid Oview

# GEMEENSCHAPPELIJKE FUNCTIES

## naam

Deze parameter maakt het mogelijk een andere naam dan de originele aan de automatisering toe te kennen, om de identificatie ervan te vergemakkelijken (bijv. "poort noordzijde").

De naam mag uit maximaal 24 tekens bestaan, inclusief spaties.

## geheel

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 63, de in de fabriek ingestelde waarde is "0".

Het geheel is een nummer dat verplicht moet worden toegekend aan iedere reductiemotor, ontvanger of andere inrichting die in een BusT4 netwerk kan worden aangesloten, om de "homezone" ervan aan te geven. Vervolgens zal het tijdens het gebruik van de automatiseringen binnen een samengestelde installatie mogelijk zijn alle inrichtingen met hetzelfde geheelnummer tegelijkertijd aan te sturen.

## adres

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 1 en 128, de in de fabriek ingestelde waarde is 2 voor de ontvangers en 3 voor de besturingseenheden.

Het adres is een nummer dat verplicht moet worden toegekend aan iedere reductiemotor, ontvanger of andere inrichting die in een BusT4 netwerk kan worden aangesloten, om deze inrichting te onderscheiden van de andere inrichtingen van een **geheel**. Het is dus noodzakelijk dat de inrichtingen van een geheel allemaal een verschillend adres hebben.

## groep

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 1 en 14 of op "Geen", de in de fabriek ingestelde waarde is "Geen". Deze functie maakt het mogelijk om aan een inrichting die moet worden aangestuurd (bijvoorbeeld een reductiemotor of een andere inrichting die in een BusT4 netwerk kan worden aangesloten), een nummer toe te kennen dat aangeeft dat de inrichting in kwestie tot een bepaalde "aansturingsgroep" behoort.

Van een groep kunnen meerdere inrichtingen deel uitmaken, die ook tot verschillende **gehelen** kunnen behoren. Er kunnen maximaal 14 groepen met inrichtingen worden aangemaakt, en eenzelfde inrichting kan in 4 verschillende groepen worden opgenomen.

In een netwerk met verschillende inrichtingen maakt deze functie het mogelijk:

- tegelijkertijd verschillende in een **groep**, opgenomen inrichtingen aan te sturen, ook als deze tot verschillende **gehelen** behoren;
- één enkele ontvanger, geïnstalleerd in één van de tot de groep behorende inrichtingen, gebruiken om alle inrichtingen die deel van deze groep uitmaken aan te sturen.

## firmware-versie (kan niet gewijzigd worden)

Met deze functie kan de firmware-versie van een inrichting worden weergegeven.

## hardware-versie (kan niet gewijzigd worden)

Met deze functie kan de hardware-versie van een inrichting worden weergegeven.

## serienummer (kan niet gewijzigd worden)

Met deze functie kan het serienummer, dat een inrichting op eenduidige wijze identificeert, worden weergegeven. Dit nummer is voor elk inrichting anders, ook als de inrichtingen van hetzelfde model zijn.

## wachtwoordbeheer

Deze functie is nuttig om de toegang tot alle of enkele van de programmeerfuncties van een inrichting door onbevoegde personen te beperken. Als een inrichting door een wachtwoord is beschermd, is het om een sessie te kunnen beginnen noodzakelijk eerst een "log in" procedure uit te voeren en na afloop van de sessie een "log out" procedure. *Opmerking – de "log out" procedure maakt het mogelijk de toegang aan onbevoegde personen te ontfemen door het bestaande wachtwoord opnieuw te activeren. **Let op!** – Bij het programmeren van het wachtwoord in meerdere inrichtingen (bijvoorbeeld in de Oview, in de besturingseenheid, in de ontvanger etc.), verdient het de aanbeveling **één wachtwoord te gebruiken dat voor alle inrichtingen gelijk is, met inbegrip van de Oview**. Op die manier voorkomt u dat er tijdens het gebruik van de Oview of de hiermee verbonden software bij iedere verandering van inrichting een nieuwe "log in" procedure moet worden uitgevoerd.*

In de inrichtingen (inclusief de Oview) kunnen twee soorten wachtwoorden geprogrammeerd worden:

- het **wachtwoord gebruiker**, dat uit maximaal 6 alfanumerieke tekens bestaat. **Let op!** – Gebruik geen hoofdletters.
- het **wachtwoord installateur**, dat uit maximaal 6 alfanumerieke tekens bestaat. **Let op!** – Gebruik geen hoofdletters.

# FUNCTIES BESTURINGSEENHEID

## Installatie

### bluebus zoeken

Deze functie maakt het mogelijk de leerprocedure van de met de ingang Bluebus en de ingang ALT van de besturingseenheid van een automatisering verbonden inrichtingen te activeren. **Belangrijk** – Om het zoeken van de inrichtingen te activeren moet u op de toets “Start” drukken.

### afstandswaarden

#### • omgekeerde draairichting

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is “OFF” (standaard draaiing van de motor). De functie maakt het mogelijk de draairichting van de motor van een automatisering te programmeren; in andere woorden, hij maakt het mogelijk de openingsmanoeuvre te verwisselen voor de sluitingsmanoeuvre. **Belangrijk** – Als deze functie geactiveerd wordt, moeten de afstandswaarden opnieuw in het geheugen worden opgeslagen.

#### • opening

Deze functie wordt uitgedrukt in procenten. Met deze functie is het mogelijk om gedurende een openingsmanoeuvre het exacte punt (afstandswaarde) van de eindpositie voor de openingsbeweging van de poort te programmeren. Om dit te doen gebruikt u de toetsen “**openen**” en “**sluiten**” (persoon aanwezig); op deze manier kunt de gewenste afstandswaarde bepalen en met behulp van de toets “**OK**” in het geheugen opslaan.

#### • vertragen gedurende de openingsbeweging

Deze functie wordt uitgedrukt in procenten. Met deze functie is het mogelijk om gedurende een openingsmanoeuvre het exacte punt (afstandswaarde) te programmeren waar de poort moet beginnen te vertragen alvorens de eindpositie te bereiken. Om dit te doen gebruikt u de toetsen “**openen**” en “**sluiten**” (persoon aanwezig); op deze manier kunt u de gewenste afstandswaarde bepalen en met behulp van de toets “**OK**” in het geheugen opslaan.

#### • tussenvertraging

Deze functie wordt uitgedrukt in procenten. Met deze functie is het mogelijk het exacte punt (afstandswaarde) te programmeren waar de poort moet beginnen te vertragen, om vervolgens de normale snelheid te hernemen totdat de eindpositie bereikt is. Om dit te doen gebruikt u de toetsen “**openen**” en “**sluiten**” (persoon aanwezig); op deze manier kunt u de gewenste afstandswaarde bepalen en met behulp van de toets “**OK**” in het geheugen opslaan.

#### • gedeeltelijke opening 1

Deze functie wordt uitgedrukt in procenten. Met deze functie is het mogelijk om gedurende de openingsmanoeuvre het exacte punt (afstandswaarde) te programmeren waar de poort zijn beweging moet blokkeren (gedeeltelijke opening). Om dit te doen gebruikt u de toetsen “**openen**” en “**sluiten**” (persoon aanwezig); op deze manier kunt u de gewenste afstandswaarde bepalen en met behulp van de toets “**OK**” in het geheugen opslaan.

#### • gedeeltelijke opening 2

Deze functie wordt uitgedrukt in procenten. Met deze functie is het mogelijk om gedurende de openingsmanoeuvre het exacte punt (afstandswaarde) te programmeren waar de poort zijn beweging moet blokkeren (gedeeltelijke opening). Om dit te doen gebruikt u de toetsen “**openen**” en “**sluiten**” (persoon aanwezig); op deze manier kunt u de gewenste afstandswaarde bepalen en met behulp van de toets “**OK**” in het geheugen opslaan.

#### • gedeeltelijke opening 3

Deze functie wordt uitgedrukt in een percentage. Met deze functie is het mogelijk om gedurende de openingsmanoeuvre het exacte punt (afstandswaarde) te programmeren waar de poort zijn beweging moet blokkeren (gedeeltelijke opening). Om dit te doen gebruikt u de toetsen “**openen**” en “**sluiten**” (persoon aanwezig); op deze manier kunt u de gewenste afstandswaarde bepalen en met behulp van de toets “**OK**” in het geheugen opslaan.

#### • vertragen gedurende de sluitbeweging

Deze functie wordt uitgedrukt in procenten. Met deze functie is het mogelijk om gedurende de sluitmanoeuvre het exacte punt (afstandswaarde) te programmeren waar de poort moet beginnen te vertragen alvorens de eindpositie te bereiken. Om dit te doen gebruikt u de toetsen “**openen**” en “**sluiten**” (persoon aanwezig); op deze manier kunt u de gewenste afstandswaarde bepalen en met behulp van de toets “**OK**” in het geheugen opslaan.

#### • sluiting

Deze functie wordt uitgedrukt in procenten. Met deze functie is het mogelijk om gedurende een sluitmanoeuvre het exacte punt (afstandswaarde) van de eindpositie voor de sluitbeweging van de poort te programmeren. Om dit te doen gebruikt u de toetsen “**openen**” en “**sluiten**” (persoon aanwezig); op deze manier kunt de gewenste afstandswaarde bepalen en met behulp van de toets “**OK**” in het geheugen opslaan.

## gegevens wissen

Met deze functie is het mogelijk de configuratie van een besturingseenheid en de in deze eenheid opgeslagen gegevens te wissen. Hiervoor kunt u kiezen uit een reeks van items:

- afstandswaarden** – hiermee wist u alle opgeslagen afstandswaarden;
- bluebus inrichtingen** – hiermee wist u de configuratie van de Bluebus inrichtingen en van de ALT ingang;
- functiewaarden** – hiermee wist u alle waarden en instellingen van de door de besturingseenheid voorziene functies;
- mapping** – hiermee wist u de waarden van de kracht die wordt geabsorbeerd door de motor, die gedurende het uitvoeren van de manoeuvres worden opgeslagen. Nadat de gegevens uit het geheugen gewist zijn, zullen gedurende de uitvoering van de volgende manoeuvres nieuwe waarden met betrekking tot de door de motor geabsorbeerde kracht worden verworven;
- tussenvertraging** – hiermee wist u de afstandswaarde van de eerder geprogrammeerde tussenvertraging;
- reset encoder** – hiermee wist u alle gegevens die aanwezig zijn in het geheugen van de besturingseenheid, met uitzondering van de gereserveerde parameters: geheel, adres, hardware-versie, software-versie, serienummer. Het wissen van de gegevens zal bovendien een procedure opstarten die het mogelijk maakt de in de fabriek ingestelde encoderwaarde te herstellen. **Let op!** – Deze procedure mag uitsluitend worden uitgevoerd met de automatisering **niet op de poort geïnstalleerd**;
- alles** – hiermee wist u alle gegevens die aanwezig zijn in het geheugen van de besturingseenheid, met uitzondering van de gereserveerde parameters: geheel, adres, hardware-versie, software-versie, serienummer.

## Basisparameters

### automatische sluiting

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Deze functie maakt het mogelijk in de besturingseenheid van de automatisering de automatische sluiting te activeren, aan het eind van een openingsmanoeuvre. Als de functie actief is (ON), zal na afloop van de in de functie "pauzetijd" geprogrammeerde wachttijd de automatische sluitmanoeuvre beginnen.

Als de functie niet actief is (OFF), is de werking van de besturingseenheid van het "semi-automatische" type.

### pauzetijd

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde van 0 tot 250 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 40 sec. Met deze functie kunt u in de besturingseenheid de wachttijd programmeren die moet verstrijken tussen het einde van een openingsmanoeuvre en het begin van een sluitmanoeuvre. **BELANGRIJK** – Deze functie heeft alleen effect als de functie "automatische sluiting" actief is.

### sluit na foto

#### • actief

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". De functie maakt het mogelijk de automatisering alleen in de openingsstand te houden voor de tijd die nodig is om voertuigen of personen te laten passeren. Na het verstrijken van deze tijd wordt automatisch de sluitmanoeuvre geactiveerd, die op zijn beurt begint na een bepaalde tijd die geprogrammeerd wordt in de functie "wachttijd". **Belangrijk** – Wanneer de functie actief is (ON), zal de werking ervan variëren op basis van de parameter die is ingesteld in de functie "Automatische sluiting":

- ◆ met de functie "Automatische sluiting" **actief** (ON), zal de openingsmanoeuvre stoppen zo gauw de fotocellen niet meer verduisterd zijn en zal de automatisering, op het moment dat de in de functie "wachttijd" geprogrammeerde wachttijd is verstreken, de sluitmanoeuvre starten.
- ◆ met de functie "Automatische sluiting" **niet actief** (OFF), zal de automatisering de openingsmanoeuvre volledig afmaken (ook als de fotocellen al eerder niet meer verduisterd zijn) en zal de automatisering, op het moment dat de in de functie "wachttijd" geprogrammeerde wachttijd is verstreken, de sluitmanoeuvre starten.

**Let op!** – De functie "sluit na foto" wordt automatisch gedeactiveerd indien er gedurende de manoeuvre die aan de gang is een stopinstructie wordt verstuurd, die de manoeuvre blokkeert.

#### • modus

Deze parameter is in de fabriek ingesteld op "open tot deactivering". De functie biedt 2 werkingsmodi:

- open helemaal** – wanneer deze modus actief is zal de automatisering, indien gedurende een sluitmanoeuvre de veiligheidsinrichtingen (fotocellen) in werking treden, een volledige openingsmanoeuvre uit beginnen te voeren. Als de veiligheidsinrichtingen in de tussentijd echter gedeactiveerd worden (niet langer verduisterd), zal de automatisering, nadat de in de functie "tijd vertraging sluiting" geprogrammeerde wachttijd is verstreken, automatisch de sluitmanoeuvre starten;
- open tot deactivering** – wanneer deze modus actief is zal de automatisering, indien gedurende een sluitmanoeuvre de veiligheidsinrichtingen (fotocellen) in werking treden, een openingsmanoeuvre uit beginnen te voeren die doorgaat tot de fotocellen gedeactiveerd (niet meer verduisterd) zijn. Op dit punt stopt de manoeuvre en zal de automatisering, nadat de in de functie "tijd vertraging sluiting" geprogrammeerde wachttijd is verstreken, de sluitmanoeuvre starten. **Opmerking** – Als de "Automatische sluiting" niet actief is, schakelt de besturingseenheid over naar de modus "helemaal openen".

- **wachttijd**

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 250 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 5 sec. Met deze functie kunt u in de besturingseenheid de wachttijd programmeren die moet verstrijken tussen het einde van de openingsmanoeuvre en het begin van de sluitmanoeuvre.

### sluit altijd

- **actief**

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Deze functie is nuttig in het geval van een stroomstoring, ook als slechts van korte duur is. Als de automatisering gedurende een openingsmanoeuvre namelijk blokkeert als gevolg van een stroomstoring en de functie **actief is** (ON), zal bij het terugkeren van de elektrische stroom de sluitmanoeuvre normaal worden uitgevoerd. Als de functie daarentegen **niet actief** (OFF) is, zal de automatisering op het moment dat de stroom terugkeert geblokkeerd blijven. **Opmerking** – *Om veiligheidsredenen zal, wanneer de functie actief is, de sluitmanoeuvre vooraf worden gegaan door een wachttijd die geprogrammeerd wordt in de functie "tijd voorwaarschuwing".*

- **modus**

Deze parameter is in de fabriek ingesteld op "sluit altijd". De functie biedt 2 werkingsmodi:

**standaard** – *Zie voor deze modus de functie "actief" van het item "sluit altijd";*

**automatische sluiting behouden** – *Door deze modus te activeren zijn er na een stroomstoring bij de terugkeer van de stroom twee situaties mogelijk: a) uitvoering van de automatische sluiting met inachtneming van de tijd die geprogrammeerd is in de functie "tijd voorwaarschuwing", als de automatisering op het moment van de stroomstoring bezig was met het aftellen van bovengenoemde tijd; b) uitvoering van de sluitmanoeuvre als de automatisering op het moment van de stroomstoring bezig was met een automatische sluiting en de manoeuvre nog niet voltooid was. **Opmerking** – *Als de automatische sluiting vóór de stroomstoring geannuleerd werd (bijvoorbeeld door versturing van de instructie Alt), zal bij het terugkeren van de stroom de sluitmanoeuvre niet worden uitgevoerd.**

- **wachttijd**

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 20 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 5 sec. Met deze functie kunt u in de besturingseenheid de wachttijd programmeren die moet verstrijken tussen het einde van de openingsmanoeuvre en het begin van de sluitmanoeuvre.

### beheer kracht

- **openingskracht**

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 10% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is 72%. Deze functie dient voor het instellen van de maximumlimiet van de kracht, die de motor gedurende een openingsmanoeuvre kan absorberen. **Belangrijk** – De in de fabriek ingestelde waarde wordt door de besturingseenheid gedurende de openings- en sluitmanoeuvres die worden uitgevoerd na de installatie of de snelheidsvariatie bijgewerkt.

- **kracht vertraging openen**

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 10% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is 72%. Deze functie dient voor het instellen van de maximumlimiet van de kracht die de motor kan absorberen gedurende de vertragingfase van een openingsmanoeuvre. **Belangrijk** – De in de fabriek ingestelde waarde wordt gedurende de openings- en sluitmanoeuvres, die na de installatie of de snelheidsvariatie worden uitgevoerd, door de besturingseenheid bijgewerkt.

- **sluitkracht**

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 10% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is 63%. Deze functie dient voor het instellen van de kracht die de motor kan absorberen gedurende een sluitmanoeuvre. **Belangrijk** – De in de fabriek ingestelde waarde wordt gedurende de openings- en sluitmanoeuvres, die na de installatie of de snelheidsvariatie worden uitgevoerd, door de besturingseenheid bijgewerkt.

- **vertragingskracht sluiten**

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 10% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is 63%. Deze functie dient voor het instellen van de maximumlimiet van de kracht die de motor kan absorberen gedurende de vertragingfase van een sluitmanoeuvre. **Belangrijk** – De in de fabriek ingestelde waarde wordt gedurende de openings- en sluitmanoeuvres, die na de installatie of de snelheidsvariatie worden uitgevoerd, door de besturingseenheid bijgewerkt.

### beheer gevoeligheid

- **obstakeldetectie**

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Door deze functie op "ON" in te stellen, is het mogelijk het niveau van de gevoeligheid, waarmee de besturingseenheid een obstakel (een windstoot, een voertuig, een persoon etc.) detecteert, aanzienlijk te verhogen. **BELANGRIJK** – Als de functie op ON wordt ingesteld, is het noodzakelijk de automatisering minstens 3 complete manoeuvreercycli uit te laten voeren (1 cyclus = Opening-Sluiting).

- **gevoeligheid openen**

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 1 en 100, de in de fabriek ingestelde waarde is 50. **Belangrijk** – De in de fabriek ingestelde waarde wordt door de besturingseenheid gedurende de openings- en sluitmanoeuvres, die worden

uitgevoerd na de installatie of de snelheidsvariatie, bijgewerkt. Deze functie regelt de kracht waarmee de besturingseenheid ingrijpt bij de detectie van een obstakel gedurende een openingsmanoeuvre. De functie heeft alleen effect als de functie "obstakeldetectie" actief is (ON).

- **gevoeligheid vertr. openen**

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 1 en 100, de in de fabriek ingestelde waarde is 75. **Belangrijk** – De in de fabriek ingestelde waarde wordt door de besturingseenheid gedurende de openings- en sluitmanoeuvres, die worden uitgevoerd na de installatie, bijgewerkt. Deze functie regelt de kracht waarmee de besturingseenheid ingrijpt bij de detectie van een obstakel gedurende de vertragingfase van een openingsmanoeuvre. De functie heeft alleen effect als de functie "obstakeldetectie" actief is (ON).

- **gevoeligheid sluiten**

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 1 en 100, de in de fabriek ingestelde waarde is 75. **Belangrijk** – De in de fabriek ingestelde waarde wordt door de besturingseenheid gedurende de openings- en sluitmanoeuvres, die worden uitgevoerd na de installatie, bijgewerkt. Deze functie regelt de kracht waarmee de besturingseenheid ingrijpt bij de detectie van een obstakel gedurende een sluitmanoeuvre. De functie heeft alleen effect als de functie "obstakeldetectie" actief is (ON).

- **gevoeligheid vertr. sluiten**

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 1 en 100, de in de fabriek ingestelde waarde is 75. **Belangrijk** – De in de fabriek ingestelde waarde wordt door de besturingseenheid gedurende de openings- en sluitmanoeuvres, die worden uitgevoerd na de installatie, bijgewerkt. Deze functie regelt de kracht waarmee de besturingseenheid ingrijpt bij de detectie van een obstakel gedurende de vertragingfase van een sluitmanoeuvre. De functie heeft alleen effect als de functie "obstakeldetectie" actief is (ON).

- **wissen mapping**

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Als deze functie op "ON" wordt ingesteld, is het mogelijk de waarden van de door de motor geabsorbeerde kracht, die gedurende de verschillende manoeuvres van de automatisering zijn opgeslagen, te wissen. Hierna zullen gedurende de manoeuvres die na het wissen worden uitgevoerd nieuwe waarden in het geheugen worden opgeslagen.

- **uitsluitingswaarde**

Deze parameter wordt uitgedrukt in graden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0° en 180°; de in de fabriek ingestelde waarde is 24°. **Opmerking** – De waarde "0" wordt beschouwd als de positie waarin de automatisering volledig gesloten is. Deze functie dient voor het programmeren van de maximumlimiet waarboven de besturingseenheid de door de functies voor obstakeldetectie (als deze actief zijn) voorziene omkeringsmanoeuvre automatisch uitsluit.

- **impulsen per segment**

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 16 en 60; de in de fabriek ingestelde waarde is 27. Deze functie dient voor het programmeren van het aantal door de encoder gedetecteerde impulsen dat nodig is om de waarde van de kracht van de motor gedurende het uitvoeren van een manoeuvre in het geheugen op te slaan.

## **snelheidsbeheer**

- **snelheid openen**

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 0% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is 72%. Deze functie dient voor het programmeren van de snelheid die de motor gedurende een openingsmanoeuvre dient te hebben. **Belangrijk** – Wanneer deze parameter wordt gewijzigd zal de besturingseenheid gedurende de daarna volgende manoeuvres de waarden van de "kracht" en de "gevoeligheid voor obstakels" bijwerken.

- **snelheid vertraging opening**

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 0% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is 24%. Deze functie dient voor het programmeren van de snelheid die de motor gedurende de vertragingfase van een openingsmanoeuvre dient te hebben. **Belangrijk** – Wanneer deze parameter wordt gewijzigd zal de besturingseenheid gedurende de daarna volgende manoeuvres de waarden van de "kracht" en de "gevoeligheid voor obstakels" bijwerken.

- **snelheid sluiten**

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 0% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is 72%. Deze functie dient voor het programmeren van de snelheid die de motor gedurende een sluitmanoeuvre dient te hebben. **Belangrijk** – Wanneer deze parameter wordt gewijzigd zal de besturingseenheid gedurende de daarna volgende manoeuvres de waarden van de "kracht" en de "gevoeligheid voor obstakels" bijwerken.

- **snelheid vertraging sluiting**

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 0% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is 24%. Deze functie dient voor het programmeren van de snelheid die de motor gedurende de vertragingfase van een sluitmanoeuvre dient te hebben. **Belangrijk** – Wanneer deze parameter wordt gewijzigd zal de besturingseenheid gedurende de daarna volgende manoeuvres de waarden van de "kracht" en de "gevoeligheid voor obstakels" bijwerken.

## bewegingsaanzet

- **actief**

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Wanneer u deze functie op "ON" instelt, worden de waarden voor de functies die betrekking hebben op de kracht en de snelheid van de motor verhoogd, om de motor gedurende de beginfase van een manoeuvre meer vermogen te geven. Deze functie is nuttig wanneer er veel statische wrijving is (bijvoorbeeld wanneer de automatisering geblokkeerd wordt door sneeuw of ijs). **Opmerking** – Als de functie niet actief is (OFF) begint de openings- of sluitmanoeuvre met een geleidelijke versnelling.

- **tijd bewegingsaanzet**

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0,5 en 5 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 2 sec. Met deze functie kunt u programmeren hoe lang de eerste bewegingsaanzet van de motor duurt. **Belangrijk** – De functie heeft alleen effect wanneer de functie "bewegingsaanzet" actief is (ON).

## voorwaarschuwing

- **actief**

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Door deze functie in te stellen op "ON" is het mogelijk de voorwaarschuwingstijd te activeren. Dit is de tijd die verstrijkt tussen de inschakeling van het signaleringsknipperlicht en het begin van een openings- of sluitmanoeuvre. Deze tijd is instelbaar en is nuttig om bijtijds een gevaarlijke situatie te signaleren. **Belangrijk** – Als deze functie niet actief is (OFF), zal de inschakeling van het signaleringsknipperlicht samen vallen met het begin van de manoeuvre.

- **tijd in opening**

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 10 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 3 sec. Met deze functie programmeert u de voorwaarschuwingstijd, waarmee het ophanden zijnde begin van een openingsmanoeuvre wordt aangegeven, in samenhang met de functie "voorwaarschuwing".

- **tijd in sluiting**

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 10 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 3 sec. Met deze functie programmeert u de voorwaarschuwingstijd, waarmee het ophanden zijnde begin van de sluitmanoeuvre wordt aangegeven, in samenhang met de functie "voorwaarschuwing".

## stand-by

- **actief**

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Door deze functie in te stellen op "ON", is het mogelijk het energieverbruik van de automatisering te beperken.

- **modus**

De functie biedt 3 werkingsmodi:

**veiligheden** – Door deze modus in te stellen zal de besturingseenheid, na afloop van een manoeuvre en na het verstrijken van de stand-by tijd (parameter die geprogrammeerd kan worden in de functie "wachttijd"), alle zenders van de Bluebus fotocellen en alle led's uitschakelen, met uitzondering van de Bluebus led, die echter langzamer zal knipperen. **Opmerking** – Op het moment dat de besturingseenheid een instructie ontvangt, zal de normale werking van de automatisering (dus zonder gereduceerd energieverbruik) automatisch hervat worden.

**bluebus** – Door deze modus in te stellen zal de besturingseenheid, na afloop van een manoeuvre en na het verstrijken van de stand-by tijd, de Bluebus uitgang (de inrichtingen) en alle led's uitschakelen, met uitzondering van de Bluebus led, die echter langzamer zal knipperen. **Opmerking** – Op het moment dat de besturingseenheid een instructie ontvangt, zal de normale werking van de automatisering (dus zonder gereduceerd energieverbruik) automatisch hervat worden.

**alles** – Door deze modus in te stellen zal de besturingseenheid, na afloop van een manoeuvre en na het verstrijken van de stand-by tijd, de Bluebus uitgang (de inrichtingen), enkele interne circuits en alle led's uitschakelen, met uitzondering van de Bluebus led, die echter veel langzamer zal knipperen. **Opmerking** – Op het moment dat de besturingseenheid een instructie ontvangt, zal de normale werking van de automatisering (dus zonder gereduceerd energieverbruik) automatisch hervat worden.

- **wachttijd**

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 250 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 60 sec. Met deze functie kunt u programmeren hoeveel tijd er moet verstrijken tussen het einde van de uitvoering van een manoeuvre en het begin van de "stand-by" functie, als deze laatste actief is (ON).

## blokkering automatisme

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Door de waarde van deze functie op "ON" in te stellen kan de werking van de automatisering gedeactiveerd worden. In dit geval zal geen enkele verstuurder instructie worden uitgevoerd, met uitzondering van de instructies "Stap-voor-stap hoge prioriteit", "Deblokkeer", "Deblokkeer en sluit" en "Deblokkeer en open".

### **blokking toetsen**

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Met deze functie kan de werking van de toetsen op de besturingseenheid gedeactiveerd worden.

### **volledige omkering**

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Door deze functie op "ON" in te stellen zal de automatisering, indien gedurende een manoeuvre een "stop" instructie wordt verstuurd of het obstakel detectiesysteem ingrijpt, een volledige omkering van de aan de gang zijde manoeuvre verrichten, tot de maximale openings- of sluitpositie wordt bereikt. **Belangrijk** – Als de functie niet actief is (OFF) is de omkering van de manoeuvre van het korte type.

### **waarde korte omkering**

Deze parameter wordt uitgedrukt in graden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 10° en 360°; de in de fabriek ingestelde waarde is 60°. Deze functie dient voor het programmeren van de ruimte (opgevat als draaihoek van de uitgaande as van de motor) van de korte omkering die de besturingseenheid aanstuurt als veiligheidsmanoeuvre na detectie van een obstakel of bij het versturen van een "stop" instructie

### **compensatie afstandswaarde**

#### • automatische compensatie

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Deze functie is nuttig wanneer men een gevoelige rand van het resistieve type 8K2 of van het optische type OSE gebruikt. De functie biedt de mogelijkheid tot het recupereren van de uitrekking van de metalen koorden van de automatisering die de slijtage door het gebruik na verloop van tijd normaal gesproken veroorzaakt. Als de functie geactiveerd wordt (ON), zal de automatisering gedurende het uitvoeren van een sluitmanoeuvre bij de eindpositie aankomen en de gevoelige rand vinden en zal de besturingseenheid een bepaalde waarde opslaan. Meteen daarna zal de automatisering een volledige openings- en sluitmanoeuvre uitvoeren, en daarbij de gevoelige rand bereiken. Als deze laatste in werking treedt, betekent dit dat de laatste waarde die door de besturingseenheid is opgeslagen niet correct is en wordt de procedure herhaald. In het tegengestelde geval wordt de laatste geregistreerde waarde bevestigd.

#### • compensatiewaarde

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 0% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is 10%. Met deze parameter is het mogelijk in een besturingseenheid het aantal impulsen te programmeren dat noodzakelijk is voor de functie "waardecompensatie". Deze parameter heeft alleen effect als de parameter "automatische compensatie" actief is (ON).

### **stoplicht in 2 richtingen**

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Met deze functie kan de werkingsmodus van een Bluebus stoplichtinrichting geprogrammeerd worden.

- ◆ Als de functie **actief is** (ON), regelt het stoplicht het verkeer in de twee rijrichtingen, en geeft het beurtelings aan één van de richtingen toestemming om door te rijden. In dit geval moeten er 2 stoplichten gebruikt worden, één voor iedere rijrichting.
- ◆ Als de functie **niet actief is** (OFF) regelt het stoplicht het verkeer in één enkele rijrichting. In dit geval kunnen er 1 of 2 stoplichten gebruikt worden, die echter op dezelfde wijze werken.

## **Geavanceerde parameters**

### **Configuratie INGANGEN**

Onder dit item worden de instructies gegroepeerd die beschikbaar zijn voor en toegewezen kunnen worden aan de **ingangen 1 - 2 - 3** op de besturingseenheid van een automatisering.

De instructies die voor elke ingang beschikbaar zijn, zijn beschreven in **Tabel 1**; de instructiecategorieën en de bijbehorende werkingsmodi zijn daarentegen beschreven in **Tabel 1a, 1b, 1c etc.** **Belangrijk** – **Opdat de besturingseenheid correct werkt, is het noodzakelijk dat aan de op een ingang geprogrammeerde instructie de bijbehorende instructiecategorie wordt toegewezen en, tot slot de gewenste werkingsmodus.**

Om een ingang te configureren, voert u de volgende stappen uit:

- 01.** In het gedeelte "Geavanceerde parameters" kiest u het item "configuratie ingangen" en vervolgens de ingang die u wilt programmeren. Kies de gewenste instructie en bevestig de keuze met "OK".
- 02.** Vervolgens selecteert u, nog steeds in het gedeelte "Geavanceerde parameters" het item "configuratie instructies" en kiest u de instructiecategorie die bij de eerder gekozen instructie hoort, in stap 01. Tot slot kiest u de gewenste werkingsmodus.

Er zijn drie ingangen beschikbaar:

#### • Ingang 1

Met deze functie programmeert u de ingang 1, door er een instructie van uw keuze uit de lijst van tabel T1 aan toe te kennen. De ingang 1 is in de fabriek geprogrammeerd op de instructie "stap-voor-stap", met de instructiecategorie "stap-voor-stap" en de werkingsmodus "open - stop - sluit - open".

#### • Ingang 2

Met deze functie programmeert u de ingang 2, door er een instructie van uw keuze uit de lijst van tabel T1 aan toe te kennen.



De ingang 2 is in de fabriek geprogrammeerd op de instructie “open” met de instructiecategorie “opening”, en de werkingsmodus “open - stop - open”.

• **Ingang 3**

Met deze functie programmeert u de ingang 3, door er een instructie van uw keuze uit de lijst van tabel T1 aan toe te kennen. De ingang 3 is in de fabriek geprogrammeerd op de instructie “sluit” met de instructiecategorie “sluiting”, en de werkingsmodus “sluit - stop - sluit”.

**TABEL 1: CONFIGURATIE INGANGEN**

INSTRUCTIE	INSTRUCTIECATEGORIE	BESCHRIJVING
<b>Geen instructie</b>		Voert geen enkele instructie uit.
<b>Stap-voor-stap</b>	<b>Stap-voor-stap</b> programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-A (“configuratie instructies” &gt; “stap-voor-stap” &gt; werkingsmodus ...)</b>	<b>Deze instructie is in de fabriek op de Ingang 1 geprogrammeerd, met de werkingsmodus “stap-voor-stap” en de instructiereeks “open - stop - sluit - open”.</b> Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de manoeuvre volgend op de eerder uitgevoerde (of nog aan de gang zijde) manoeuvre uitvoeren, afhankelijk van de volgorde van de manoeuvres die voorzien is in de geprogrammeerde instructiereeks. <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i>
<b>Open gedeeltelijk 1</b>	<b>Gedeeltelijke opening</b> programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-B (“configuratie instructies” &gt; “open gedeeltelijk” &gt; werkingsmodus ...)</b>	Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de openingsmanoeuvre uitvoeren tot de waarde bereikt is die geprogrammeerd werd in de functie “gedeeltelijke opening 1” (Functies besturingseenheid > installatie > waarden > gedeeltelijke opening 1). <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i>
<b>Open</b>	<b>Opening</b> programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-C (“configuratie instructies” &gt; “opening” &gt; werkingsmodus ...)</b>	Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de openingsmanoeuvre uitvoeren tot de waarde bereikt is die geprogrammeerd werd in de functie “opening” (Functies besturingseenheid > installatie > waarden > opening). <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i>
<b>Sluit</b>	<b>Sluiting</b> programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-B (“configuratie instructies” &gt; “sluiting” &gt; werkingsmodus ...)</b>	<b>Deze instructie is in de fabriek op de Ingang 3 geprogrammeerd, met de werkingsmodus “sluit”.</b> Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de sluitmanoeuvre uitvoeren tot de waarde bereikt is die geprogrammeerd werd in de functie “sluiting” (Functies besturingseenheid > installatie > waarden > sluiting). <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i>
<b>Stop</b>	<b>Stop</b> programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-E (“configuratie instructies” &gt; “stop” &gt; werkingsmodus ...)</b>	Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid de aan de gang zijde manoeuvre geleidelijk en in korte tijd stoppen (niet onmiddellijk). <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i>
<b>Stap-voor-stap hoge prioriteit</b>	<b>Stap-voor-stap</b> programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-A (“configuratie instructies” &gt; “stap-voor-stap” &gt; werkingsmodus ...)</b>	Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de manoeuvre volgend op de eerder uitgevoerde (of nog aan de gang zijde) manoeuvre uitvoeren, ten opzichte van de volgorde van de manoeuvres die voorzien is in de geprogrammeerde instructiereeks. <b>Belangrijk</b> – Deze instructie wordt ook uitge-

---

**Open gedeeltelijk 2**

---

**Gedeeltelijke opening**

programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit **Tabel 1-B** (“**configuratie instructies**” > “**gedeeltelijke opening**” > werkingsmodus ...)

voerd als in de besturingseenheid de instructie “blokkeer” is ingesteld (zie Tabel 1).  
*Ingang geconfigureerd als normaal open.*

Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de openingsmanoeuvre uitvoeren tot de waarde bereikt is die geprogrammeerd werd in de functie “gedeeltelijke opening 2” (Functies besturingseenheid > installatie > waarden > gedeeltelijke opening 2).

*Ingang geconfigureerd als normaal open.*

---

**Open gedeeltelijk 3**

---

**Gedeeltelijke opening**

programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit **Tabel 1-B** (“**configuratie instructies**” > “**gedeeltelijke opening**” > werkingsmodus ...)

Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de openingsmanoeuvre uitvoeren tot de waarde bereikt is die geprogrammeerd werd in de functie “gedeeltelijke opening 3” (Functies besturingseenheid > installatie > waarden > gedeeltelijke opening 3).

*Ingang geconfigureerd als normaal open.*

---

**Open en blokkeer**

---

**Opening**

programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit **Tabel 1-C** (“**configuratie instructies**” > “**opening**” > werkingsmodus ...)

Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de openingsmanoeuvre uitvoeren tot de waarde bereikt is die geprogrammeerd werd in de functie “gedeeltelijke opening 3” (Functies besturingseenheid > installatie > waarden > gedeeltelijke opening 3).

*Ingang geconfigureerd als normaal open.*

---

**Sluit en blokkeer**

---

**Sluiting**

programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit **Tabel 1-D** (“**configuratie instructies**” > “**sluiting**” > werkingsmodus ...)

Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de sluitmanoeuvre uitvoeren tot de waarde bereikt is die geprogrammeerd werd in de functie “sluiting” (Functies besturingseenheid > installatie > waarden > sluiting 3) en zal hij de automatisering vervolgens blokkeren.

*Ingang geconfigureerd als normaal open.*

---

**Blokkeer**

Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid blokkeren en geen enkele instructie meer uitvoeren, met uitzondering van de instructies “Stap-voor-stap hoge prioriteit”, “Deblokkeer”, “Deblokkeer en sluit” en “Deblokkeer en open”.

*Ingang geconfigureerd als normaal open.*

---

**Deblokkeer**

Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid deblokkeren en de normale werking hervatten (alle verstuurde instructies kunnen worden uitgevoerd).

*Ingang geconfigureerd als normaal open.*

---

**Gebruikerslicht timer**

Met deze instructie kunt u het gebruikerslicht op de besturingseenheid en het programmeerbare licht op de uitgang 1 activeren.

Het gebruikerslicht blijft actief gedurende de tijd die geprogrammeerd is in de functie “tijd gebruikerslicht” (Functies besturingseenheid > geavanceerde parameters > configuratie uitgangen > tijd gebruikerslicht).

Voor het gebruikerslicht dat verbonden is met de uitgang 1, werkt de instructie alleen als de uitgang in de modus “gebruikerslicht” geprogrammeerd is (Functies besturingseenheid > geavanceerde parameters > configuratie uitgangen > uitgang 1 (flash) > gebruikerslicht).

**Opmerking** – Wanneer het gebruikerslicht al actief is en de instructie “gebruikerslicht timer”

<p><b>Gebruikerslicht: on/off</b></p>		<p>opnieuw wordt verstuurd, wordt de tijd die geprogrammeerd is in de functie “tijd gebruikerslicht” weer ‘opgeladen’. <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i></p> <p>Met deze instructie kunt u het gebruikerslicht op de besturingseenheid en het programmeerbare licht op de uitgang 1 activeren en deactiveren. Voor het gebruikerslicht dat verbonden is met de uitgang 1, werkt de instructie alleen als de uitgang in de modus “gebruikerslicht” geprogrammeerd is (Functies besturingseenheid &gt; geavanceerde parameters &gt; configuratie uitgangen &gt; uitgang 1 (flash) &gt; gebruikerslicht). <b>LET OP!</b> – Het uitschakelen van het gebruikerslicht gebeurt automatisch bij overschrijding van de tijd van de timer die geprogrammeerd is in de functie “tijd gebruikerslicht” (Functies besturingseenheid &gt; geavanceerde parameters &gt; configuratie uitgangen &gt; tijd gebruikerslicht). <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i></p>
<p><b>Woonblok</b></p>	<p><b>Stap-voor-stap</b> programmeer de werkingsmodus <b>svs woonblok 1</b> (“configuratie instructies” &gt; “stap-voor-stap” &gt; werkingsmodus: <b>svs woonblok 1</b>)</p>	<p><b>Deze instructie is in de fabriek op de Ingang 1 geprogrammeerd, met de werkingsmodus “svs woonblok 1” en de instructiereeks “open - stop - sluit - open”.</b> Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de manoeuvre volgend op de eerder uitgevoerde (of nog aan de gang zijde) manoeuvre uitvoeren, afhankelijk van de volgorde van de manoeuvres die voorzien is in de geprogrammeerde instructiereeks. <b>Opmerking</b> – Stap-voor-stap woonblok is een instructie die bedoeld is voor gebruik in een woonblok en die, in het algemeen, de programmering van alle zenders van de bewoners met enkel de toets “stap-voor-stap woonblok” voorziet. <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i></p>
<p><b>Halt</b></p>	<p><b>Halt in sluitingsfase</b> programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-L</b> (“configuratie instructies” &gt; “halt in sluitingsfase” &gt; werkingsmodus ...)</p>	<p>Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid de manoeuvre ogenblikkelijk stoppen en de applicatie de ingestelde werkingsmodus laten uitvoeren. <i>Ingang geconfigureerd als normaal gesloten.</i></p>
<p><b>Open woonblok</b></p>	<p><b>Opening</b> programmeer de werkingsmodus <b>open woonblok 1</b> (“configuratie instructies” &gt; “opening” &gt; werkingsmodus: <b>open woonblok 1</b>)</p>	<p>Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de openingsmanoeuvre uitvoeren tot de eindpositie bereikt is. <b>Opmerking</b> – Deze instructie is nuttig in het geval de aansturingsfotocellen of een magnetische wikkeling gebruikt worden. <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i></p>
<p><b>Foto</b> Veiligheidsfunctie</p>	<p><b>Foto</b> programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-F</b> (“configuratie instructies” &gt; “foto” &gt; werkingsmodus ...)</p>	<p>Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie het gekozen manoeuvre type uitvoeren. <i>Ingang geconfigureerd als normaal gesloten.</i></p>
<p><b>Foto 1</b> Veiligheidsfunctie</p>	<p><b>Foto 1</b> programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-G</b> (“configuratie instructies” &gt; “foto 1” &gt; werkingsmodus ...)</p>	<p>Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie het gekozen manoeuvre type uitvoeren. <i>Ingang geconfigureerd als normaal gesloten.</i></p>
<p><b>Foto 2</b> Veiligheidsfunctie</p>	<p><b>Foto 2</b> programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-H</b> (“configuratie instructies” &gt; “foto 2” &gt; werkingsmodus ...)</p>	<p>Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie het gekozen manoeuvre type uitvoeren. <i>Ingang geconfigureerd als normaal gesloten.</i></p>

**Foto 3**

Veiligheidsfunctie

**Deblokkeer en open****Deblokkeer en sluit****Activeer automatische opening****Deactiveer automatische opening****Foto 3**

programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit **Tabel 1-I** (“**configuratie instructies**” > “**foto 3**” > werkingsmodus ...)

Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie het gekozen manoeuvre type uitvoeren.  
*Ingang geconfigureerd als normaal gesloten.*

Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid deblokkeren (de normale werking wordt hervat) en de applicatie een openingsmanoeuvre laten uitvoeren.  
*Ingang geconfigureerd als normaal open.*

Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid deblokkeren (de normale werking wordt hervat) en de applicatie een sluitmanoeuvre laten uitvoeren.  
*Ingang geconfigureerd als normaal open.*

Met deze instructie kan men de functie van de aansturingfotocellen bluebus en van de in de modus “open woonblok” geconfigureerde ingangen activeren of deactiveren. **Opmerking** – *In de fabriek is deze functie ingesteld als actief.* Wanneer deze functie bijvoorbeeld actief is zal de besturingseenheid, wanneer de aansturingfotocellen geactiveerd (verduisterd) worden, de applicatie een openingsmanoeuvre laten uitvoeren.  
*Ingang geconfigureerd als normaal open.*

Met deze instructie wordt de hierboven beschreven modus “activeer automatische opening” gedeactiveerd.  
*Ingang geconfigureerd als normaal open.*

**configuratie INSTRUCTIES**

Onder dit item worden de **instructie categorieën** gegroepeerd die toegewezen kunnen worden aan de ingangen 1 - 2 - 3 (zie “configuratie ingangen - Tabel 1” om te zien welke instructies beschikbaar zijn). Iedere instructie categorie biedt diverse werkingsmodi die beschreven zijn in een **tabel** (1-A, 1-B, etc.):

- **stap-voor-sta**

In deze instructie categorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-A**.

**TABEL 1-A: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
<b>“Industriële” werkingsmodus</b>	De instructiereeks “open in semi-automatische modus - sluit bij aanwezigheid van persoon” wordt uitgevoerd.
<b>Open - stop - sluit - stop</b>	De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
<b>Open - stop - sluit - open</b>	<b>In de fabriek ingestelde werkingsmodus (ingang 1 - instructie “stap-voor-stap”)</b> . De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
<b>Open - sluit - open - sluit</b>	De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
<b>Stap-voor-stap woonblok 1</b>	De instructiereeks “ <b>sluit - stop - open - open</b> ” wordt uitgevoerd totdat de afstandswaarde voor Maximale opening wordt bereikt. <b>Opmerking</b> – <i>Als er na deze instructie een andere instructie wordt verstuurd, zal de applicatie de sluitmanoeuvre uitvoeren met dezelfde instructiereeks.</i>
<b>Stap-voor-stap woonblok 2</b>	De instructiereeks “ <b>sluit - stop - open - open</b> ” wordt uitgevoerd totdat de afstandswaarde voor Maximale opening wordt bereikt. <b>Opmerking</b> – <i>Als er na deze instructie een andere instructie wordt verstuurd, zal de applicatie de sluitmanoeuvre uitvoeren met dezelfde instructiereeks.</i> <b>Belangrijk</b> – Wanneer men bij het versturen van een instructie de toets van de zender langer dan 2 seconden ingedrukt houdt, zal de besturingseenheid de Stop activeren.

## Stap-voor-stap 2

### Persoon aanwezig

De instructiereeks “open - stop - sluit - open” wordt uitgevoerd. **Belangrijk** – Wanneer men bij het versturen van een instructie de toets van de zender langer dan 2 seconden ingedrukt houdt zal de besturingseenheid de manoeuvre van de instructie “gedeeltelijke opening 1” uitvoeren (configuratie ingangen > Tabel 1).

De openings- of sluitmanoeuvre wordt alleen uitgevoerd indien men de toets van de zender ingedrukt houdt (persoon aanwezig).

### open gedeeltelijk

In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-B**.

**TABEL 1-B: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
open - stop - sluit - stop	In de fabriek ingestelde werkingsmodus. De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
open - stop - sluit - open	De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
open - sluit - open - sluit	De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
Stap-voor-stap woonblok 1	De instructiereeks “sluit - stop - open gedeeltelijk 1 - open gedeeltelijk 1” wordt uitgevoerd totdat de afstandswaarde wordt bereikt die geprogrammeerd is in de functie “Gedeeltelijke opening 1”. <b>Opmerking</b> – <i>Als er na deze instructie een andere instructie wordt verstuurd, zal de applicatie de sluitmanoeuvre uitvoeren met dezelfde instructiereeks.</i>
Stap-voor-stap woonblok 2	De instructiereeks “sluit - stop - open gedeeltelijk 1 - open gedeeltelijk 1” wordt uitgevoerd totdat de afstandswaarde voor Gedeeltelijke opening 1 wordt bereikt. <b>Opmerking</b> – <i>Als er na deze instructie een andere instructie wordt verstuurd, zal de applicatie de sluitmanoeuvre uitvoeren met dezelfde instructiereeks.</i> <b>Belangrijk</b> – Wanneer men bij het versturen van een instructie de toets van de zender langer dan 2 seconden ingedrukt houdt, zal de besturingseenheid de Stop activeren.
Persoon aanwezig	De manoeuvre voor Gedeeltelijke opening 1 of de sluitmanoeuvre wordt alleen uitgevoerd indien men de toets van de zender ingedrukt houdt (persoon aanwezig).
“Industriële” werkingsmodus	De instructiereeks “open in semi-automatische modus - sluit bij aanwezigheid van persoon” wordt uitgevoerd.

### open

In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-C**.

**TABEL 1-C: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
Open - stop - open	In de fabriek ingestelde werkingsmodus (ingang 2 - instructie “open”). De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
Open woonblok 1	De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd: “open - open”.
Open woonblok 2	<b>Belangrijk</b> – Wanneer men bij het versturen van een instructie de toets van de zender langer dan 2 seconden ingedrukt houdt, zal de besturingseenheid de Stop activeren.
Open 2	De openingsmanoeuvre wordt uitgevoerd. <b>Belangrijk</b> – Wanneer men bij het versturen van een instructie de toets van de zender minder dan 2 seconden ingedrukt houdt zal de besturingseenheid de manoeuvre van de instructie “gedeeltelijke opening 1” uitvoeren (configuratie ingangen > Tabel 1).
Open persoon aanwezig	De openingsmanoeuvre wordt alleen uitgevoerd indien men de toets van de zender ingedrukt houdt (persoon aanwezig).

## sluit

In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-D**.

**TABEL 1-D: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
Sluit - stop - sluit	In de fabriek ingestelde instructiereeks (ingang 3 - instructie "sluit"). De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
Sluit woonblok 1	De instructiereeks "sluit - sluit" wordt uitgevoerd.
Sluit woonblok 2	De instructiereeks "sluit - sluit" wordt uitgevoerd. <b>Belangrijk</b> – Wanneer men bij het versturen van een instructie de toets van de zender langer dan 2 seconden ingedrukt houdt, zal de besturingseenheid de Stop activeren.
Sluit persoon aanwezig	De sluitmanoeuvre wordt alleen uitgevoerd als de instructie wordt verstuurd terwijl er een persoon aanwezig is.

## top

In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-E**.

**TABEL 1-E: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
stop	In de fabriek ingestelde werkingsmodus. Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, laat hij de aan de gang zijde manoeuvre geleidelijk en in korte tijd stoppen (niet onmiddellijk).
stop en korte omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie "stop" ontvangt, stopt hij de aan de gang zijde manoeuvre en laat hij de applicatie een korte omkering in tegengestelde richting uitvoeren. <b>Belangrijk</b> – De "korte omkeringsmanoeuvre" wordt uitsluitend uitgevoerd indien de "stop"-instructie gedurende de uitvoering van de sluitmanoeuvre wordt verstuurd.

## foto

In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-F**.

**TABEL 1-F: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
stop en omkering	In de fabriek ingestelde werkingsmodus. Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, blokkeert hij de aan de gang zijde sluitmanoeuvre en activeert hij de volledige omkering (opening). <b>Let op!</b> – Gedurende de uitvoering van de openingsmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.
stop en korte omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, stopt hij de aan de gang zijde sluitmanoeuvre en laat hij de applicatie een korte omkering in tegengestelde richting uitvoeren (opening). <b>Let op!</b> – Gedurende de uitvoering van de openingsmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.
stop	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, stopt hij de aan de gang zijde sluitmanoeuvre. <b>Let op!</b> – Gedurende de uitvoering van de openingsmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.
tijdelijke stop	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, blokkeert hij de aan de gang zijde sluitmanoeuvre zo lang de instructie actief is. Wanneer de instructie daarentegen niet langer actief is, laat de besturingseenheid de applicatie een openingsmanoeuvre uitvoeren. <b>Let op!</b> – Gedurende de uitvoering van de openingsmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.

**foto 1**

In deze instructie categorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-G**.

**TABEL 1-G: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
<b>stop en korte omkering</b>	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, stopt hij de aan de gang zijde sluitmanoeuvre en laat hij de applicatie een korte omkering in tegengestelde richting uitvoeren (opening). <b>Let op! – Gedurende de uitvoering van de openingsmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.</b>
<b>stop</b>	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, stopt hij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre. <b>Let op! – Gedurende de uitvoering van de openingsmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.</b>
<b>tijdelijke stop</b>	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, blokkeert hij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre zo lang de instructie actief is. Wanneer de instructie daarentegen niet langer actief is, laat de besturingseenheid de applicatie een openingsmanoeuvre uitvoeren. <b>Let op! – Gedurende de uitvoering van de openingsmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.</b>

**foto 2**

In deze instructie categorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-H**.

**TABEL 1-H: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
<b>stop en omkering</b>	<b>In de fabriek ingestelde werkingsmodus.</b> Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, blokkeert hij de aan de gang zijde openingsmanoeuvre en activeert hij de volledige omkering (sluiting). <b>Let op! – Gedurende de uitvoering van de sluitmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.</b>
<b>stop en korte omkering</b>	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, stopt hij de aan de gang zijde openingsmanoeuvre en laat hij de applicatie een korte omkering in tegengestelde richting uitvoeren (sluiting). <b>Let op! – Gedurende de uitvoering van de sluitmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.</b>
<b>stop</b>	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, stopt hij de aan de gang zijnde openingsmanoeuvre. <b>Let op! – Gedurende de uitvoering van de sluitmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.</b>
<b>tijdelijke stop</b>	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, blokkeert hij de aan de gang zijnde openingsmanoeuvre zo lang de instructie actief is. Wanneer de instructie daarentegen niet langer actief is, laat de besturingseenheid de applicatie een sluitmanoeuvre uitvoeren. <b>Let op! – Gedurende de uitvoering van de sluitmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.</b>

**foto 3**

In deze instructie categorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-I**.

**TABEL 1-I: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
<b>tijdelijke stop</b>	<b>In de fabriek ingestelde werkingsmodus.</b> Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, blokkeert hij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre zo lang de instructie actief is. Wanneer de instructie daarentegen niet langer actief is, laat de besturingseenheid de applicatie een openingsmanoeuvre uitvoeren.

**stop**

Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, stopt hij de aan de gang zijde manoeuvre.

### halt in opening

In deze instructiecategory is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-L**.

**TABEL 1-L: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
halt	<b>In de fabriek ingestelde werkingsmodus.</b> Wanneer dit type werking is ingesteld, zal de besturingseenheid, wanneer hij de instructie ontvangt, de aan de gang zijnde openingsmanoeuvre onmiddellijk blokkeren.
halt en korte omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde openingsmanoeuvre onmiddellijk stoppen en de applicatie een korte omkering van de manoeuvre in tegengestelde richting laten uitvoeren (sluiting).
halt en omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde openingsmanoeuvre onmiddellijk stoppen en de applicatie een totale omkering van de manoeuvre in tegengestelde richting laten uitvoeren (sluiting).

### halt in sluiting

In deze instructiecategory is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-M**.

**TABEL 1-M: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
halt	<b>In de fabriek ingestelde werkingsmodus.</b> Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre onmiddellijk blokkeren.
halt en korte omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre onmiddellijk stoppen en de applicatie een korte omkering van de manoeuvre in tegengestelde richting laten uitvoeren (opening).
halt en omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre onmiddellijk stoppen en de applicatie een totale omkering van de manoeuvre in tegengestelde richting laten uitvoeren (opening).

### obstakeldetectie opening

In deze instructiecategory is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-N**.

**TABEL 1-N: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
halt	<b>In de fabriek ingestelde werkingsmodus.</b> Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde openingsmanoeuvre onmiddellijk blokkeren.
halt en korte omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde openingsmanoeuvre onmiddellijk stoppen en de applicatie een korte omkering van de manoeuvre in tegengestelde richting laten uitvoeren (sluiting).
halt en omkering	Wanneer dit type werking is ingesteld, zal de besturingseenheid, wanneer hij de instructie ontvangt, de aan de gang zijnde openingsmanoeuvre onmiddellijk stoppen en de applicatie een totale omkering van de manoeuvre in tegengestelde richting laten uitvoeren (sluiting).



## obstakeldetectie sluiting

In deze instructie categorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-O**.

**TABEL 1-O: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
halt	<b>In de fabriek ingestelde werkingsmodus.</b> Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre onmiddellijk blokkeren.
halt en korte omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre onmiddellijk stoppen en de applicatie een korte omkering van de manoeuvre in tegengestelde richting laten uitvoeren (opening).
halt en omkering	Wanneer dit type werking is ingesteld, zal de besturingseenheid, wanneer hij de instructie ontvangt, de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre onmiddellijk stoppen en de applicatie een totale omkering van de manoeuvre in tegengestelde richting laten uitvoeren (opening).

## configuratie UITGANGEN

Onder dit item worden de **functies** gegroepeerd die beschikbaar zijn en toegewezen kunnen worden aan de **uitgangen 1 (flash) - 2 - 3** die aanwezig zijn op de besturingseenheid van een automatisering. Iedere uitgang biedt diverse functies, die beschreven zijn in een **tabel** (Tabel 2, Tabel 3, etc.):

### uitgang 1 (flash)

Voor deze uitgang is het mogelijk één van de functies te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 2**.

**TABEL 2: CONFIGURATIE UITGANGEN**

FUNCTIE	BESCHRIJVING
sca (= lampje Poort Open)	Het geprogrammeerde lampje geeft de werkingsstatussen van de besturingseenheid aan: <b>lampje uit</b> = applicatie in positie van Maximale sluiting; <b>langzaam knipperend lampje</b> = applicatie in uitvoeringsfase openingsmanoeuvre; <b>snel knipperend lampje</b> = applicatie in uitvoeringsfase sluitmanoeuvre; <b>vast brandend lampje</b> = applicatie in positie van Maximale opening. Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W
poort open	Het geprogrammeerde lampje geeft de werkingsstatussen van de besturingseenheid aan: <b>vast brandend lampje</b> = applicatie in positie van Maximale opening; <b>lampje uit</b> = applicatie in andere posities. Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W
poort gesloten	Het geprogrammeerde lampje geeft de werkingsstatussen van de besturingseenheid aan: <b>vast brandend lampje</b> = applicatie in positie van Maximale sluiting; <b>lampje uit</b> = applicatie in andere posities. Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W
lampje	Het geprogrammeerde lampje geeft aan hoeveel manoeuvres er zijn uitgevoerd en daarmee dus ook de eventuele noodzaak tot het uitvoeren van onderhoud aan de installatie: <b>lampje brandt gedurende 2 sec aan het begin van de openingsmanoeuvre</b> = aantal manoeuvres minder dan 80%; <b>lampje knippert gedurende de uitvoering van de volledige manoeuvre</b> = aantal manoeuvres tussen '80 en 100%; <b>lampje knippert altijd</b> = aantal manoeuvres meer dan 100%.
knipperlicht	Dankzij deze functie kan het knipperlicht door regelmatig knip-

---

**gebruikerslicht**

---

**elektrisch slot 1**

---

**elektrische vergrendeling 1**

---

**zuignap 1**

---

**rood stoplicht**

---

**groen stoplicht**

---

**radiokanaal nr.1**

---

**radiokanaal nr.2**

peren (0,5 seconde aan, 0,5 seconde uit) aangeven dat de automatisering bezig is met het uitvoeren van een manoeuvre. Uitgang actief 12 Vcc / max. 21 W

---

Deze functie is van het type ON/OFF. **Belangrijk** – Aangezien het licht niet bestuurd wordt door een timer, wordt om veiligheidsredenen aangeraden een geschikte lamp te gebruiken, die de warmte van het afgegeven licht goed verdraagt. Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W

---

Wanneer deze functie geprogrammeerd is zal, wanneer de openingsmanoeuvre wordt uitgevoerd, het elektrische slot geactiveerd worden gedurende de tijd die geprogrammeerd is in de functie “tijd elektrisch slot - configuratie uitgangen”. Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W

---

Wanneer deze functie geprogrammeerd is zal, wanneer de openingsmanoeuvre wordt uitgevoerd, het elektrische slot geactiveerd worden gedurende de tijd die geprogrammeerd is in de functie “tijd elektrisch slot - configuratie uitgangen”. Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W

---

Wanneer deze functie geprogrammeerd is, zal de zuignap actief worden wanneer de applicatie in de positie van Maximale sluiting is. **Opmerking** – *In alle andere situaties is de zuignap gedeactiveerd.*

Wanneer de zuignap gedeactiveerd wordt, zal, voordat er een openingsmanoeuvre begint, de tijd worden afgeteld die geprogrammeerd is in de functie “tijd zuignap - configuratie uitgangen” die het begin van de manoeuvre vertraagt. Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W

---

Deze functie geeft de activiteit van de applicatie gedurende de fasen van een sluitmanoeuvre aan:

**langzaam knipperen** = uitvoering van de sluitmanoeuvre;  
**vast brandend lampje** = applicatie in positie van Maximale sluiting;

**lampje uit** = applicatie in andere posities.

Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W

---

Deze functie geeft de activiteit van de applicatie gedurende de fasen van een openingsmanoeuvre aan:

**langzaam knipperen** = uitvoering van de openingsmanoeuvre;  
**vast brandend lampje** = applicatie in positie van Maximale opening;

**lampje uit** = applicatie in andere posities.

Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W

---

Als dit radiokanaal wordt ingesteld voor de configuratie van de uitgang 1 (flash) zal, wanneer er een instructie wordt verstuurd met de zender, dit kanaal actief worden. Dit is nuttig wanneer er in dezelfde installatie externe inrichtingen geïnstalleerd worden (bijvoorbeeld een hulplicht), die met één enkele zender bestuurd moeten worden.

**WAARSCHUWING** – Als in de ontvanger van de besturings-eenheid dit radiokanaal niet vrij is, omdat het eerder in het geheugen werd opgeslagen met een instructie, zal de besturingseenheid, wanneer men het kanaal activeert met de zender, uitsluitend de geprogrammeerde uitgang activeren en de instructie naar de motor toe negeren.

Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W

---

Als dit radiokanaal wordt ingesteld voor de configuratie van de uitgang 1 (flash) zal, wanneer er een instructie wordt verstuurd met de zender, dit kanaal actief worden. Deze modus is nuttig wanneer er in dezelfde installatie externe inrichtingen geïnstalleerd worden (bijvoorbeeld een hulplicht), die met één enkele zender bestuurd moeten worden.

**WAARSCHUWING** – Als in de ontvanger van de besturings-eenheid dit radiokanaal niet vrij is, omdat het eerder in het geheugen werd opgeslagen met een instructie, zal de besturingseenheid, wanneer men het kanaal activeert met de zender, uitsluitend de geprogrammeerde uitgang activeren en de instructie naar de motor toe negeren.

Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W

### radiokanaal nr.3

Als dit radiokanaal wordt ingesteld voor de configuratie van de uitgang 1 (flash) zal, wanneer er een instructie wordt verstuurd met de zender, dit kanaal actief worden. Deze modus is nuttig wanneer er in dezelfde installatie externe inrichtingen geïnstalleerd worden (bijvoorbeeld een hulplicht), die met één enkele zender bestuurd moeten worden.

**WAARSCHUWING** – Als in de ontvanger van de besturingseenheid dit radiokanaal niet vrij is, omdat het eerder in het geheugen werd opgeslagen met een instructie, zal de besturingseenheid, wanneer men het kanaal activeert met de zender, uitsluitend de geprogrammeerde uitgang activeren en de instructie naar de motor toe negeren.

Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W

### radiokanaal nr.4

Als dit radiokanaal wordt ingesteld voor de configuratie van de uitgang 1 (flash) zal, wanneer er een instructie wordt verstuurd met de zender, dit kanaal actief worden. Deze modus is nuttig wanneer er in dezelfde installatie externe inrichtingen geïnstalleerd worden (bijvoorbeeld een hulplicht), die met één enkele zender bestuurd moeten worden.

**WAARSCHUWING** – Als in de ontvanger van de besturingseenheid dit radiokanaal niet vrij is, omdat het eerder in het geheugen werd opgeslagen met een instructie, zal de besturingseenheid, wanneer men het kanaal activeert met de zender, uitsluitend de geprogrammeerde uitgang activeren en de instructie naar de motor toe negeren.

Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W

### uitgang 2

Voor deze uitgang is het mogelijk één van de functies te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 3**.

**TABEL 3: CONFIGURATIE UITGANGEN**

FUNCTIE	BESCHRIJVING
<b>elektrische vergrendeling 1</b>	Wanneer deze functie geprogrammeerd is zal, wanneer de openingsmanoeuvre wordt uitgevoerd, het elektrische slot geactiveerd worden gedurende de tijd die geprogrammeerd is in de functie "tijd elektrisch slot - configuratie uitgangen". Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W

### tijd elektrisch slot

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0,1 en 10 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 2 sec. Met deze functie kunt u in de besturingseenheid de wachttijd programmeren die moet verstrijken tussen het einde van een sluitmanoeuvre en het begin van een openingsmanoeuvre.

### tijd vertraging zuignap

Deze parameter is uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0,1 en 10 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 2 sec. Met deze functie kunt u in de besturingseenheid de gewenste tijd programmeren die moet verstrijken tussen het einde van een sluitmanoeuvre en het begin van een openingsmanoeuvre, wanneer de zuignap wordt losgetrokken.

### tijd gebruikerslicht

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 250, de in de fabriek ingestelde waarde is 60 seconden.

Deze functie dient ervoor om zowel op de besturingseenheid als op uitgang 1 (flash) en uitgang 2 te programmeren hoe lang u wilt dat het gebruikerslicht blijft branden.

## DIAGNOSTIEK

### ingangen / uitgangen

Met deze functie kan de werkingsstatus van alle ingangen en uitgangen op de besturingseenheid worden weergegeven. De functies van de ingangen en de uitgangen zijn beschreven in **Tabel 4**.

**TABEL 4: DIAGNOSTIEK ingangen / uitgangen**

FUNCTIE	BESCHRIJVING
<b>Diagnose 1 - IN</b>	
<b><u>INGANGEN RADIO (On / Off):</u></b>	
Kanaal 1	Geeft aan wanneer kanaal 1 van de radio-ontvanger actief is.
Kanaal 2	Geeft aan wanneer kanaal 2 van de radio-ontvanger actief is.
Kanaal 3	Geeft aan wanneer kanaal 3 van de radio-ontvanger actief is.
Kanaal 4	Geeft aan wanneer kanaal 4 van de radio-ontvanger actief is.
<b><u>SERIËLE INGANGEN RADIO</u></b>	Geeft aan wanneer de besturingseenheid via BusT4 een seriële instructie ontvangt van een radio-ontvanger; er kunnen minimaal 1 en maximaal 15 van dergelijke instructies zijn.
<b><u>TOETSEN KAART:</u></b>	
nr. 1	Geeft aan wanneer toets 1 (= OPEN) op de besturingseenheid wordt ingedrukt.
nr. 2	Geeft aan wanneer toets 2 (= STOP) op de besturingseenheid wordt ingedrukt.
nr. 3	Geeft aan wanneer toets 3 (= CLOSE) op de besturingseenheid wordt ingedrukt.
<b><u>STATUS INGANGEN:</u></b>	
ing 1	Geeft aan wanneer ingang 1 actief is.
ing 2	Geeft aan wanneer ingang 2 actief is.
ing 3	Geeft aan wanneer ingang 3 actief is.
ing alt	Geeft aan wanneer de ingang 'alt' actief is.
<b><u>CONFIGURATIE "ALT"</u></b>	Geeft aan wat voor soort aansluiting er aanwezig is op de klem 'alt'. De aansluitingen kunnen van de volgende types zijn: niet geconfigureerd; NC; NA; 1 resistieve rand 8K2; 2 resistieve randen 8K2; 1 optische rand OSE; buiten range.
<b><u>MOTOR 1 (On / Off):</u></b>	
Eindpositie openingsbeweging	Geeft aan wanneer de motor 1 de afstandswaarde voor Maximale opening bereikt.
Eindpositie sluitbeweging	Geeft aan wanneer de motor 1 de afstandswaarde voor Maximale sluiting bereikt.
<b><u>DREMPEL MANOEUVRE:</u></b>	Geeft de werkingsstatus van de begrenzer van het aantal manoeuvres aan, uitgedrukt in verschillende niveaus: <b>1° niveau:</b> OK; <b>2° niveau:</b> DREMPEL 1; de manoeuvre start met een vertraging van 2 sec.; <b>3° niveau:</b> DREMPEL 2; de manoeuvre start met een vertraging van 5 sec.; <b>4° niveau:</b> MOTORALARM; de manoeuvre start alleen als er een persoon aanwezig is.
<b><u>LAATSTE 8 MANOEUVRES</u></b>	Geeft de eventuele storingen aan die zich kunnen voordoen gedurende de normale werking van de applicatie, de laatste 8 uitgevoerde manoeuvres worden weergegeven.
<b><u>AUTOMATISCHE OPENING</u></b>	Geeft aan of deze functie actief is.
<b>Diagnose 1 - OUT</b>	
<b><u>ALGEMENE GEGEVENS:</u></b>	
Stand-by	Geeft aan wanneer de automatisering in de stand-by modus is.

**STROOMTOEVOER:**

Geeft aan wat voor stroomvoorziening de automatisering gebruikt: elektriciteitsnet (120/230 Vac) of bufferbatterij (24 Vcc)

**FOUTEN GEHEUGEN:**

Map M1

Geeft aan of er een fout aanwezig is in de in het geheugen opgeslagen gegevens met betrekking tot de waarden van de kracht die de motor 1 nodig heeft voor het uitvoeren van een manoeuvre.

Rego (inst.)

Geeft aan of er een fout aanwezig is in de gegevens die zijn opgeslagen in de besturingseenheid met betrekking tot de instelbare parameters.

Functies

Geeft aan of er een fout aanwezig is in de opgeslagen gegevens met betrekking tot de functies die geprogrammeerd kunnen worden met de Oview.

Halt

Geeft aan of er een fout aanwezig is in de opgeslagen gegevens met betrekking tot de configuratie van de ingang 'alt'.

Bluebus

Geeft aan of er een fout aanwezig is in de opgeslagen gegevens met betrekking tot de configuratie van de inrichtingen die zijn verbonden met de bluebus ingang.

Afstandswaarden

Geeft aan of er een fout aanwezig is in de opgeslagen gegevens met betrekking tot de afstandswaarden.

**STATUS ENCODER:**

Ass M1 (Abs M1)

Geeft aan of er een leesfout of werkingsstatusfout van de absolute encoder van motor 1 aanwezig is.

**UITGANGEN:**

Out1

Geeft aan wanneer de uitgang 1 actief is. **Let op** – 12/24 Vcc spanning aanwezig.

Out M1

Geeft aan wanneer de motor 1 in werking is.

**ALARMEN:**

Overbelasting out 1

Duidt op een elektrische overbelasting of kortsluiting in de uitgang 1 of in het gebruikerslicht op de besturingseenheid.

Overschrijding eindpositie laag M1

Geeft aan dat de absolute encoder van de motor 1 zich in een positie bevindt nabij de minimumlimiet (0%) waarbij de motor niet moet functioneren.

Overschrijding eindpositie hoog M1

Geeft aan dat de absolute encoder van de motor 1 zich in een positie bevindt nabij de maximumlimiet (100%) waarbij de motor niet moet functioneren.

**overige parameters**

Deze functie maakt het mogelijk de werkingsstatus van enkele door de besturingseenheid gemeten parameters weer te geven. De parameters zijn beschreven in de **Tabel 5**.

**TABEL 5: DIAGNOSTIEK overige parameters**

PARAMETER	BESCHRIJVING
<b>Diagnose 2</b>	
<b><u>DIVERSE PARAMETERS:</u></b>	
Gebruikerslicht	Dit is de timer voor uitschakeling van het gebruikerslicht.
Pauzetijd	Dit is del timer voor het tellen van de pauzetijd tussen de ene manoeuvre en de andere.
Spanning gebruikers	Dit is de spanning die geleverd wordt aan de externe inrichtingen.
Gemiddelde stroom Bus	Dit is de waarde van de stroom die wordt opgenomen door de inrichtingen die zijn verbonden met de bluebus uitgang, berekend als percentage.
<b><u>MOTOR 1:</u></b>	
Koppel	Dit is de waarde van het koppel dat gedurende de manoeuvre wordt ontwikkeld door de motor 1, berekend als percentage.
Snelheid	Dit is de waarde van de snelheid van de motor 1 gedurende de manoeuvre, berekend als percentage.
Spanning	Dit is de gemiddelde spanning die gedurende de manoeuvre aan de motor 1 wordt geleverd, berekend als percentage.

## Positie

Dit is de fysieke positie van de encoder, berekend als percentage: als limietwaarden worden de waarde van de minimumlimiet van de encoder (gelijk aan de waarde 0 = 0%) en de waarde van de maximumlimiet van de encoder (gelijk aan de waarde 4096 = 100%) genomen. Deze indicatie is nuttig om te begrijpen of de encoder een eindpositie heeft overschreden, oftewel, of hij zich buiten de gebruikszone van de absolute encoder bevindt.

## diagnostiek bluebus inrichtingen

Deze functie maakt het mogelijk het type inrichting, de werkingsstatus en de configuratie van de met de Bluebus uitgang verbonden inrichtingen weer te geven. Deze parameters zijn beschreven in de **Tabel 6**.

**TABEL 6: DIAGNOSTIEK bluebus inrichtingen**

PARAMETER	BESCHRIJVING
<b>Bluebus</b>	
<b><i>FOTOCELLULE:</i></b>	
FOTO	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FOTO II	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FOTO 1	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FOTO 1 II	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FOTO 2	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FOTO 2 II	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FOTO 3	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FT A	Geeft aan of de gevoelige rand aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FT B	Geeft aan of de gevoelige rand aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FT C	Geeft aan of de gevoelige rand aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FOTO OPEN	Geeft aan of de besturingsfocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FOTO OPEN II	Geeft aan of de besturingsfocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
<b><i>INSTRUCTIES:</i></b>	
CMD 1 (INSTR 1)	Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
CMD 2 (INSTR 2)	Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
CMD 3 (INSTR 3)	Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
CMD 4 (INSTR 4)	Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
CMD 5 (SEM1)	Geeft aan of de besturingsinrichting voor het "stoplicht 1" aanwezig is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
CMD 6 (SEM2)	Geeft aan of de besturingsinrichting voor het "stoplicht 2" aanwezig is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
<b><i>OVERIGE:</i></b>	
POORT	Dit is de constante werkingsstatus van de applicatie.
BLOKKERING AUTOMATISERING	Geeft aan wanneer de automatisering geblokkeerd is na het versturen van een "Blokkeer" instructie.

## GEHEUGEN

### BUS

### STAND-BY

### **OVERIGE INRICHTINGEN: GEBRUIKERSLICHT**

### ZUIGNAP

### SLOT

### **STOPLICHTEN:**

### STOPLICHT 1

### STOPLICHT 2

Signaleert een probleem met betrekking tot de in het geheugen van de besturingseenheid opgeslagen gegevens van de bluebus inrichtingen.

Geeft kortsluiting in de bluebus uitgang aan.

Geeft aan wanneer de besturingseenheid in stand-by status is.

Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

Geeft de werkingsstatus van de inrichting aan.

Geeft de werkingsstatus van de inrichting aan.

## ONDERHOUD

### modus

Met deze functie kan worden geprogrammeerd in welke modus men het onderhoud van de besturingseenheid wil beheren. Er zijn twee applicatiemodi:

**automatisch** – Wanneer deze modus wordt ingesteld, zal de “deelteller” (het aantal manoeuvres dat is uitgevoerd na een onderhoudsbeurt) automatisch worden bijgewerkt op grond van de duur van de uitgevoerde manoeuvres en de op de motor uitgeoefende kracht;

**handmatig** – Wanneer deze modus wordt ingesteld, zal de “deelteller” worden bijgewerkt op grond van het aantal uitgevoerde manoeuvres.

### handmatige alarmdrempel

Aan deze parameter kan een waarde tussen 0 en 16777215 (manoeuvres) worden toegekend; in de fabriek wordt deze waarde ingesteld op 4500 (manoeuvres) als de modus is ingesteld op “handmatig”.

Met deze functie is het mogelijk een referentielimiet te programmeren; wanneer deze limiet wordt overschreden is het goed de automatisering een onderhoudsbeurt te geven.

### deeltelling

Met deze functie is het mogelijk na te gaan hoeveel manoeuvres een automatisering heeft uitgevoerd na de laatste onderhoudsbeurt.

### onderhoud annuleren

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is “OFF”. Met deze functie kan de waarde van de “deelteller” op nul worden gezet, dit moet gebeuren nadat de automatisering een onderhoudsbeurt heeft gehad.

## GEAVANCEERDE FUNCTIES

### overzicht gebeurtenissen

Met deze functie is het mogelijk de door de besturingseenheid gegenereerde of ontvangen "gebeurtenissen" weer te geven. Onder "gebeurtenis" verstaat men een conditie die ertoe leidt dat de besturingseenheid zijn werkingsstatus verandert, zoals bijvoorbeeld: de activering van een ingang, het eind van een manoeuvre, de inwerkingtreding van een fotocel of van de ingang 'alt' etc. In dit gedeelte is het mogelijk de datum en het type van de gebeurtenis weer te geven.

### bijwerking firmware

De functie dient voor het bijwerken van de firmware van een besturingseenheid met een andere compatibele firmware, zonder verplichting tot het vervangen van de kaart. Ga voor de bijwerking als volgt te werk:

**01.** Download het bijwerkingsbestand van de firmware (*de bijwerking van de software is beschikbaar op de internetsite [www.nice-service.com](http://www.nice-service.com)*);

**02.** Selecteer onder het item "Geavanceerde functies" de functie "**Bijwerking firmware**";

**03.** In het scherm dat verschijnt selecteert u "**Selecteer bestand**" en selecteert u vervolgens het zojuist gedownloadte bijwerkingsbestand. Aan de linkerkant van het scherm zijn de gegevens met betrekking tot de software van de bij te werken inrichting te lezen en aan de rechterkant de gegevens met betrekking tot de compatibele bijwerkingssoftware en hardwareversies;

**04.** Als het bestand compatibel is verschijnt op de knop het opschrift "**Werk firmware bij**"; als u dit selecteert, begint de bijwerkingsprocedure. Als na afloop van de procedure het opschrift "**Bijwerking met succes voltooid**" verschijnt, betekent dit dat de bijwerking voltooid is. Als daarentegen op de knop het opschrift "**Probeer opnieuw**" verschijnt, selecteert u de knop om de bijwerking overnieuw te doen.

Als u er niet in slaagt de bijwerking uit te voeren, is het mogelijk meerdere malen opnieuw te proberen of terug te gaan naar het scherm "Lijst inrichtingen" door "Terug" te selecteren en daarna te beslissen op welke manier u verder wilt gaan. In dit scherm zal de inrichting waarmee u eerder aan het werk was niet meer zichtbaar zijn, om hem weer te geven moet u de pijl rechtsonder op het scherm selecteren en vervolgens de functie "**Inrichtingen in boot-fase**". Op die manier zoekt u inrichtingen die klaar zijn voor een bijwerking van de firmware.

Op dit punt is het mogelijk opnieuw te proberen om de bijwerking uit te voeren, door de hierboven beschreven procedure in zijn geheel te herhalen.

Als het niet mogelijk is de bijwerking uit te voeren, wordt aanbevolen contact op te nemen met de klantenservice van Nice.

### toegang gebruiker

Via deze functie kan de installateur selecteren welke functies en parameters voor de gebruiker zichtbaar en instelbaar moeten zijn. De installateur kan om veiligheidsredenen bijvoorbeeld verhinderen dat de gebruiker de parameters voor kracht en snelheid van de motor van een automatisering wijzigt.

De gebruikerstoegang kan uitsluitend beheerd worden via gebruik van het "wachtwoord installateur" (wachtwoordbeheer - algemene functies). **Opmerking** – *Alle parameters van de verschillende functies van een besturingseenheid of van een ontvanger worden in de fabriek op 'gedeactiveerd' ingesteld.*