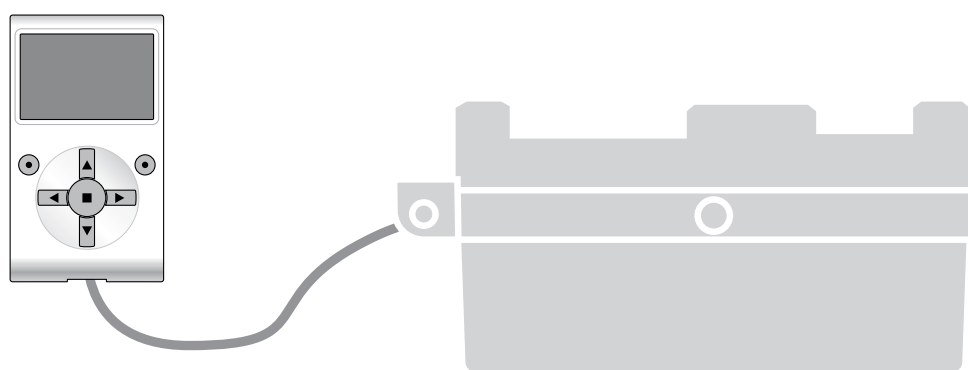


# Spy



## Funcities die geprogrammeerd kunnen worden

met behulp van de programmeereenheid Oview

STF SPY – Rev00

Firmware:

SPYBOX: SY01a en latere versies

SPYBOX B: SX01a en latere versies

**Nice**

## GEMEENSCHAPPELIJKE FUNCTIES

### naam

Deze parameter maakt het mogelijk een andere naam dan de originele aan de automatisering toe te kennen, om de identificatie ervan te vergemakkelijken (bijv. "poort noordzijde").

De naam mag uit maximaal 24 tekens bestaan, inclusief spaties.

### geheel

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 1 en 127, de in de fabriek ingestelde waarde is 3.

Het geheel is een nummer dat verplicht moet worden toegekend aan iedere reductiemotor, ontvanger of andere inrichting die in een BusT4 netwerk kan worden aangesloten, om de "homezone" ervan aan te geven. Vervolgens zal het tijdens het gebruik van de automatiseringen binnen een samengestelde installatie mogelijk zijn alle inrichtingen met hetzelfde geheelnummer tegelijkertijd aan te sturen.

### adres

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 15, de in de fabriek ingestelde waarde is "0".

Het adres is een nummer dat verplicht moet worden toegekend aan iedere reductiemotor, ontvanger of andere inrichting die in een BusT4 netwerk kan worden aangesloten, om deze inrichting te onderscheiden van de andere inrichtingen van een **geheel**. Het is dus noodzakelijk dat de inrichtingen van een geheel allemaal een verschillend adres hebben.

### groep

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 1 en 14 of op "Geen", de in de fabriek ingestelde waarde is "Geen". Deze functie maakt het mogelijk om aan een inrichting die moet worden aangestuurd (bijvoorbeeld een reductiemotor of een andere inrichting die in een BusT4 netwerk kan worden aangesloten), een nummer toe te kennen dat aangeeft dat de inrichting in kwestie tot een bepaalde "aansturingsgroep" behoort.

Van een groep kunnen meerdere inrichtingen deel uitmaken, die ook tot verschillende **gehelen** kunnen behoren. Er kunnen maximaal 14 groepen met inrichtingen worden aangemaakt, en eenzelfde inrichting kan in 4 verschillende groepen worden opgenomen.

In een netwerk met verschillende inrichtingen maakt deze functie het mogelijk:

- tegelijkertijd verschillende in een **groep**, opgenomen inrichtingen aan te sturen, ook als deze tot verschillende **gehelen** behoren;
- één enkele ontvanger, geïnstalleerd in één van de tot de groep behorende inrichtingen, gebruiken om alle inrichtingen die deel van deze groep uitmaken aan te sturen.

### firmware-versie *(kan niet gewijzigd worden)*

Met deze functie kan de firmware-versie van een inrichting worden weergegeven.

### hardware-versie *(kan niet gewijzigd worden)*

Met deze functie kan de hardware-versie van een inrichting worden weergegeven.

### serienummer *(kan niet gewijzigd worden)*

Met deze functie kan het serienummer, dat een inrichting op eenduidige wijze identificeert, worden weergegeven. Dit nummer is voor elk inrichting anders, ook als de inrichtingen van hetzelfde model zijn.

### wachtwoordbeheer:

Deze functie is nuttig om de toegang tot alle of enkele van de programmeerfuncties van een inrichting door onbevoegde personen te beperken. Als een inrichting door een wachtwoord is beschermd, is het om een programmeersessie te kunnen beginnen noodzakelijk eerst een "log in" procedure uit te voeren en na afloop van de sessie een "log out" procedure. **Opmerking** – de "log out" procedure maakt het mogelijk de toegang aan onbevoegde personen te ontzeggen door het bestaande wachtwoord opnieuw te activeren. **Let op!** – Bij het programmeren van het wachtwoord in meerdere inrichtingen (bijvoorbeeld in de Oview, in de besturingseenheid, in de ontvanger etc.), verdient het de aanbeveling **één wachtwoord te gebruiken dat voor alle inrichtingen gelijk is, met inbegrip van de Oview**. Op die manier voorkomt u dat er tijdens het gebruik van de Oview of de hiermee verbonden software bij iedere verandering van inrichting een nieuwe "log in" procedure moet worden uitgevoerd.

In de inrichtingen (inclusief de Oview) kunnen twee soorten wachtwoorden geprogrammeerd worden:

- het **wachtwoord gebruiker**, dat uit maximaal 6 alfanumerieke tekens bestaat. **Let op!** – Gebruik geen hoofdletters.
- het **wachtwoord installateur**, dat uit maximaal 6 alfanumerieke tekens bestaat. **Let op!** – Gebruik geen hoofdletters.

# FUNCTIES BESTURINGSEENHEID

## Installatie

### bluebus zoeken

Deze functie maakt de activatie mogelijk van de leerprocedure van de inrichtingen verbonden met de ingang Bluebus (enkel voor SPYBOX B) en met de ingang HALT van de besturingseenheid van een automatisering, en voor SPYBOX B ook van het type aangesloten motor. **Belangrijk** – Om het zoeken van de inrichtingen te activeren moet u op de toets **“Uitvoeren”** drukken.

### zoek afstandswaarden

Deze functie maakt het mogelijk de afstand tussen de microschakelaar voor sluiting en de microschakelaar voor opening te meten (traject van de motorslede). De besturingseenheid heeft deze maat nodig om de afstandswaarden te bepalen van de punten waarop de poort zijn beweging begint te vertragen, gedurende het uitvoeren van een manoeuvre, om de afstandswaarde van de gedeeltelijke opening 1 te bepalen. **Belangrijk** – Om het zoeken naar afstandswaarden te activeren, moet u op **“Uitvoeren”** drukken.

### programmering posities

#### • opening

Parameter van het type alleen-lezen, duidt de maximale openingsstand aan berekend door de besturingseenheid. Deze waarde wordt door de besturingseenheid geschat in de meeteenheid “impulsen”.

#### • vertraging in openingsbeweging

Deze functie wordt uitgedrukt in impulsen. Deze functie dient voor het programmeren van de afstandswaarde, m.b.t. de stop van de sluitbeweging op de geleider, van het punt waarop de poort gedurende de openingsmanoeuvre begint te vertragen alvorens de stop te bereiken. Om de parameter te programmeren dient u de gewenste waarde te kiezen met de toetsen ▲ en ▼ en de waarde vervolgens op te slaan met de toets **“OK”**.

#### • gedeeltelijke opening 1

Deze functie wordt uitgedrukt in impulsen. Deze functie dient voor het programmeren van de afstandswaarde, m.b.t. de stop van de sluitbeweging op de geleider, van het punt waar de poort gedurende de openingsmanoeuvre ZIJN BEWEGING MOET BLOKKEREN (gedeeltelijke opening). Om de parameter te programmeren dient u de gewenste waarde te kiezen met de toetsen ▲ en ▼ en de waarde vervolgens op te slaan met de toets **“OK”**.

#### • vertraging in sluitbeweging

Deze functie wordt uitgedrukt in impulsen. Deze functie dient voor het programmeren van de afstandswaarde, m.b.t. de stop van de sluitbeweging op de geleider, van het punt waarop de poort gedurende de sluitmanoeuvre begint te vertragen alvorens de stop te bereiken. Om de parameter te programmeren dient u de gewenste waarde te kiezen met de toetsen ▲ en ▼ en de waarde vervolgens op te slaan met de toets **“OK”**.

### versie kaart (enkel SPYBOX B)

Met deze functie kan u het model van de aangekochte motor weergeven tijdens de bluebus zoekfase.

### gegevens wissen

Met deze functie is het mogelijk de configuratie van een besturingseenheid en de in deze eenheid opgeslagen gegevens te wissen. Hiervoor kunt u kiezen uit een reeks van items:

- bluebus inrichtingen** – hiermee wist u de configuratie van de Bluebus inrichtingen en van de ALT ingang;
- afstandswaarden** – hiermee wist u alle opgeslagen afstandswaarden;
- functiewaarden** – hiermee wist u alle waarden en instellingen van de door de besturingseenheid voorziene functies;
- mapping** – voor uitwissing van alle opgeslagen radiozenders;
- alles** – hiermee wist u alle gegevens die aanwezig zijn in het geheugen van de besturingseenheid, met uitzondering van de gereserveerde parameters: geheel, adres, hardware-versie, software-versie, serienummer.

Om te wissen: kies de te wissen configuratie met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets **“Uitvoeren”**.

## Basisparameters

### automatische sluiting

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is “OFF”. Deze functie maakt het mogelijk in de besturingseenheid van de automatisering de automatische sluiting te activeren, aan het eind van een openingsmanoeuvre. Als de functie actief is (ON), zal na afloop van de in de functie “pauzetijd” geprogrammeerde wachttijd de automatische sluitmanoeuvre beginnen.

Als de functie niet actief is (OFF), is de werking van de besturingseenheid van het “semi-automatische” type. Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets **“OK”**.

### pauzetijd

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde van 0 tot 20 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 40 sec. Met deze functie kunt u in de besturingseenheid de wachttijd programmeren die moet verstrijken

tussen het einde van een openingsmanoeuvre en het begin van een sluitmanoeuvre **BELANGRIJK** – Deze functie heeft alleen effect als de functie “automatische sluiting” actief is. Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets “OK”.

### sluit na foto

#### • actief

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is “OFF”. De functie maakt het mogelijk de automatisering alleen in de openingsstand te houden voor de tijd die nodig is om voertuigen of personen te laten passeren. Na het verstrijken van deze tijd wordt automatisch de sluitmanoeuvre geactiveerd, die op zijn beurt begint na een bepaalde tijd die geprogrammeerd wordt in de functie “wachttijd”.

**Let op!** – De functie “sluit na foto” wordt automatisch gedeactiveerd indien er gedurende de manoeuvre die aan de gang is een stopinstructie wordt verstuurd, die de manoeuvre blokkeert.

Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets “OK”.

#### • modus

Deze parameter is in de fabriek ingesteld op “open helemaal”. De functie biedt 2 werkingsmodi:

□ **open helemaal** – *wanneer deze modus actief is zal de automatisering, indien gedurende een sluitmanoeuvre de veiligheidsinrichtingen (fotocellen) in werking treden, een volledige openingsmanoeuvre uit beginnen te voeren. Als de veiligheidsinrichtingen in de tussentijd echter gedeactiveerd worden (niet langer verduisterd), zal de automatisering, nadat de in de functie “tijd vertraging sluiting” geprogrammeerde wachttijd is verstreken, automatisch de sluitmanoeuvre starten;*

□ **open tot deactivering** – *wanneer deze modus actief is zal de automatisering, indien gedurende een sluitmanoeuvre de veiligheidsinrichtingen (fotocellen) in werking treden, een openingsmanoeuvre uit beginnen te voeren die doorgaat tot de fotocellen gedeactiveerd (niet meer verduisterd) zijn. Op dit punt stopt de manoeuvre en zal de automatisering, nadat de in de functie “tijd vertraging sluiting” geprogrammeerde wachttijd is verstreken, de sluitmanoeuvre starten.*

Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets “OK”.

#### • wachttijd

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 250 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 5 sec. Met deze functie kunt u in de besturingseenheid de wachttijd programmeren die moet verstrijken tussen het einde van de openingsmanoeuvre en het begin van de sluitmanoeuvre. Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets “OK”.

### sluit altijd

#### • actief

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is “OFF”. Deze functie is nuttig in het geval van een stroomstoring, ook als slechts van korte duur is. Als de automatisering gedurende een openingsmanoeuvre namelijk blokkeert als gevolg van een stroomstoring en de functie **actief is** (ON), zal bij het terugkeren van de elektrische stroom de sluitmanoeuvre normaal worden uitgevoerd. Als de functie daarentegen **niet actief** (OFF) is, zal de automatisering op het moment dat de stroom terugkeert geblokkeerd blijven. **Opmerking** – *Om veiligheidsredenen zal, wanneer de functie actief is, de sluitmanoeuvre vooraf worden gegaan door een wachttijd die geprogrammeerd wordt in de functie “tijd voorwaarschuwing”.*

Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets “OK”.

#### • modus

Deze parameter is in de fabriek ingesteld op “sluit altijd”. De functie biedt 2 werkingsmodi:

□ **sluit altijd** – *Zie voor deze modus de functie “actief” van het item “sluit altijd”;*

□ **automatische sluiting behouden** – *Door deze modus te activeren zijn er na een stroomstoring bij de terugkeer van de stroom twee situaties mogelijk: a) uitvoering van de automatische sluiting met inachtneming van de tijd die geprogrammeerd is in de functie “tijd voorwaarschuwing”, als de automatisering op het moment van de stroomstoring bezig was met het aftellen van bovengenoemde tijd; b) uitvoering van de sluitmanoeuvre als de automatisering op het moment van de stroomstoring bezig was met een automatische sluiting en de manoeuvre nog niet voltooid was. Opmerking – Als de automatische sluiting vóór de stroomstoring geannuleerd werd (bijvoorbeeld door versturing van de instructie Alt), zal bij het terugkeren van de stroom de sluitmanoeuvre niet worden uitgevoerd.*

Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets “OK”.

#### • wachttijd

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 20 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 5 sec. Met deze functie kunt u in de besturingseenheid de wachttijd programmeren die moet verstrijken tussen het einde van de openingsmanoeuvre en het begin van de sluitmanoeuvre. Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets “OK”.

### voorwaarschuwing

#### • actief

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is “OFF”. Door deze functie in te stellen op “ON” is het mogelijk de voorwaarschuwingstijd te activeren. Dit is de tijd die verstrijkt tussen de inschakeling van het signaleringsknipperlicht en het begin van een openings- of sluitmanoeuvre. Deze tijd is instelbaar en is nuttig om bijtijds een gevaarlijke situatie te signaleren. **Belangrijk** – Als deze functie niet actief is (OFF), zal de inschakeling van het signaleringsknipperlicht samenvallen met het begin van de manoeuvre. Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets “OK”.

#### • tijd in opening

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 10 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 3 sec. Met deze functie programmeert u de voorwaarschuwingstijd, waarmee het ophanden zijnde begin van een openingsmanoeuvre wordt aangegeven, in samenhang met de functie "voorwaarschuwing". Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets "OK".

#### • tijd in sluiting

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 10 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 3 sec. Met deze functie programmeert u de voorwaarschuwingstijd, waarmee het ophanden zijnde begin van de sluitmanoeuvre wordt aangegeven, in samenhang met de functie "voorwaarschuwing". Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets "OK".

### snelheidsbeheer

#### • snelheid openen

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 30% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is 100%.

Deze functie dient voor het programmeren van de snelheid die de motor gedurende een openingsmanoeuvre dient te hebben.

**Belangrijk** – Wanneer deze parameter wordt gewijzigd zal de besturingseenheid gedurende de daarna volgende manoeuvres de waarden van de "kracht" en de "gevoeligheid voor obstakels" bijwerken. Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets "OK".

#### • snelheid vertraging opening

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 30% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is 40%. Deze functie dient voor het programmeren van de snelheid die de motor gedurende de vertragingfase van een openingsmanoeuvre dient te hebben.

**Belangrijk** – Wanneer deze parameter wordt gewijzigd zal de besturingseenheid gedurende de daarna volgende manoeuvres de waarden van de "kracht" en de "gevoeligheid voor obstakels" bijwerken. Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets "OK".

#### • snelheid sluiten

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 30% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is 75%. Deze functie dient voor het programmeren van de snelheid die de motor gedurende een sluitmanoeuvre dient te hebben.

**Belangrijk** – Wanneer deze parameter wordt gewijzigd zal de besturingseenheid gedurende de daarna volgende manoeuvres de waarden van de "kracht" en de "gevoeligheid voor obstakels" bijwerken. Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets "OK".

#### • snelheid vertraging sluiting

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 30% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is 40%. Deze functie dient voor het programmeren van de snelheid die de motor gedurende de vertragingfase van een sluitmanoeuvre dient te hebben.

**Belangrijk** – Wanneer deze parameter wordt gewijzigd zal de besturingseenheid gedurende de daarna volgende manoeuvres de waarden van de "kracht" en de "gevoeligheid voor obstakels" bijwerken. Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets "OK".

### beheer kracht

#### • openingskracht

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 10% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is 100%. Deze functie dient voor het instellen van de maximumlimiet van de kracht, die de motor gedurende een openingsmanoeuvre kan absorberen. Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets "OK".

#### • kracht vertraging openen

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 10% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is 70%. Deze functie dient voor het instellen van de maximumlimiet van de kracht die de motor kan absorberen gedurende de vertragingfase van een openingsmanoeuvre.

Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets "OK".

#### • sluitkracht

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 10% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is 50%. Deze functie dient voor het instellen van de kracht die de motor kan absorberen gedurende een sluitmanoeuvre.

Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets "OK".

#### • vertragingkracht sluiten

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 10% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is 25%. Deze functie dient voor het instellen van de maximumlimiet van de kracht die de motor kan absorberen gedurende de vertragingfase van een sluitmanoeuvre.

Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets "OK".

#### • niveau manuele kracht

Deze parameter groepeert een reeks instellingen voor de automatische berekening van de belasting.

– kaart 1: indicator voor interventie door overschrijding vermogen tijdens opening. Kan worden ingesteld tussen 1 en 10. De in de fabriek ingestelde waarde is 3

– kaart 2: aanwijzer voor interventie door overschrijding vermogen tijdens vertraging opening. Kan worden ingesteld tussen 1 en 10. De in de fabriek ingestelde waarde is 3

– kaart 3: aanwijzer voor interventie door overschrijding vermogen tijdens sluiting. Kan worden ingesteld tussen 1 en 10. De in de fabriek ingestelde waarde is 3

– kaart 4: aanwijzer voor interventie door overschrijding vermogen tijdens vertraging sluiting. Kan worden ingesteld tussen 1 en 10. De in de fabriek ingestelde waarde is 3

- kaart 5: detectie kortsluiting motor. De beschikbare waarden zijn 1: OFF, 2: ON. De in de fabriek ingestelde waarde is 2
- kaart 6: detectie maximum automatische kracht tijdens opening. De beschikbare waarden zijn 1: OFF, 2: ON. De in de fabriek ingestelde waarde is 2
- kaart 7: detectie maximum automatische kracht tijdens sluiting. De beschikbare waarden zijn 1: OFF, 2: ON. De in de fabriek ingestelde waarde is 2.

## beheer gevoeligheid

### • obstakeldetectie

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Door deze functie op "ON" in te stellen, is het mogelijk het niveau van de gevoeligheid, waarmee de besturingseenheid een obstakel (een windstoot, een voertuig, een persoon etc.) detecteert, aanzienlijk te verhogen. **Belangrijk** – Als de functie op ON wordt ingesteld, is het noodzakelijk de automatisering minstens 3 complete manoeuvreercycli uit te laten voeren (1 cyclus = Opening-Sluiting). Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets "OK".

### • gevoeligheid openen

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 100, de in de fabriek ingestelde waarde is 70%. Deze functie regelt de kracht waarmee de besturingseenheid ingrijpt bij de detectie van een obstakel gedurende een openingsmanoeuvre. Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets "OK".

### • gevoeligheid vertr. openen

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 100, de in de fabriek ingestelde waarde is 70%. Deze functie regelt de kracht waarmee de besturingseenheid ingrijpt bij de detectie van een obstakel gedurende de vertragingfase van een openingsmanoeuvre. Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets "OK".

### • gevoeligheid sluiten

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 100, de in de fabriek ingestelde waarde is 70%. Deze functie regelt de kracht waarmee de besturingseenheid ingrijpt bij de detectie van een obstakel gedurende een sluitmanoeuvre. Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets "OK".

### • gevoeligheid vertr. sluiten

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 100, de in de fabriek ingestelde waarde is 80%. Deze functie regelt de kracht waarmee de besturingseenheid ingrijpt bij de detectie van een obstakel gedurende de vertragingfase van een sluitmanoeuvre. Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets "OK".

### • interventietijd (0x37)

Deze parameter groepeert de interventietijden van de parameters kracht en gevoeligheid.

- kaart 1: interventietijd tijdens openingsbeweging. De waarde kan worden ingesteld tussen 0 en 2 s. De in de fabriek ingestelde waarde is 0.2 s
- kaart 2: interventietijd tijdens vertragingbeweging bij opening. De waarde kan worden ingesteld tussen 0 en 2 s. De in de fabriek ingestelde waarde is 0.2 s
- kaart 3: interventietijd tijdens sluitingsbeweging. De waarde kan worden ingesteld tussen 0 en 2 s. De in de fabriek ingestelde waarde is 0.2 s
- kaart 4: interventietijd tijdens vertragingbeweging bij sluiting. De waarde kan worden ingesteld tussen 0 en 2 s. De in de fabriek ingestelde waarde is 0.2 s.

## stand-by

### • actief

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Door deze functie in te stellen op "ON", is het mogelijk het energieverbruik van de automatisering te beperken. Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets "OK".

### • modus (enkel SPYBOX B)

De functie biedt 3 werkingsmodi:

□ **bluebus** – Door deze modus in te stellen zal de besturingseenheid, na afloop van een manoeuvre en na het verstrijken van de stand-by tijd, de Bluebus uitgang (de inrichtingen) en alle led's uitschakelen, met uitzondering van de Bluebus led, die echter langzamer zal knipperen. **Opmerking** – Op het moment dat de besturingseenheid een instructie ontvangt, zal de normale werking van de automatisering (dus zonder gereduceerd energieverbruik) automatisch hervat worden.

□ **veiligheden** – Door deze modus in te stellen zal de besturingseenheid, na afloop van een manoeuvre en na het verstrijken van de stand-by tijd (parameter die geprogrammeerd kan worden in de functie "wachttijd"), alle zenders van de Bluebus fotocellen en alle led's uitschakelen, met uitzondering van de Bluebus led, die echter langzamer zal knipperen. **Opmerking** – Op het moment dat de besturingseenheid een instructie ontvangt, zal de normale werking van de automatisering (dus zonder gereduceerd energieverbruik) automatisch hervat worden.

□ **alles** – Door deze modus in te stellen zal de besturingseenheid, na afloop van een manoeuvre en na het verstrijken van de stand-by tijd, de Bluebus uitgang (de inrichtingen), enkele interne circuits en alle led's uitschakelen, met uitzondering van de Bluebus led, die echter veel langzamer zal knipperen. **Opmerking** – Op het moment dat de besturingseenheid een instructie ontvangt, zal de normale werking van de automatisering (dus zonder gereduceerd energieverbruik) automatisch hervat worden.

### **In de fabriek ingestelde werkingsmodus.**

Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets "OK".

#### • wachttijd

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 250 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 60 sec. Met deze functie kunt u programmeren hoeveel tijd er moet verstrijken tussen het einde van de uitvoering van een manoeuvre en het begin van de “stand-by” functie, als deze laatste actief is (ON). Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets “OK”.

#### waarde korte omkering

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 5; in de fabriek is een waarde van 0,3 sec. ingesteld. Deze functie dient voor het programmeren van de tijd van de korte omkering die de besturingseenheid aanstuurt als veiligheidsmanoeuvre na detectie van een obstakel of bij het versturen van een “Halt” instructie. Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets “OK”.

#### blokking automatisme

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is “OFF”. Door de waarde van deze functie op “ON” in te stellen kan de werking van de automatisering gedeactiveerd worden. In dit geval zal geen enkele verstuurder instructie worden uitgevoerd, met uitzondering van de instructies “Stap-voor-stap hoge prioriteit”, “Deblokkeer”, “Deblokkeer en sluit” en “Deblokkeer en open”. Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets “OK”.

#### blokking toetsen

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is “OFF”. Met deze functie kan de werking van de toetsen op de besturingseenheid gedeactiveerd worden. Programmering parameter: kies de gewenste waarde met de toetsen ▲ en ▼ en druk vervolgens op de toets “OK”.

#### werkingsduur

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan variëren van 10 tot 250 s; de in de fabriek ingestelde waarde is 120 s. Met deze functie kan de maximum starttijd van de motor worden ingesteld. Nadat de ingestelde tijd is verstreken, wordt de motor stopgezet.

### Geavanceerde parameters

#### Configuratie INGANGEN

Onder dit item worden de instructies gegroepeerd die beschikbaar zijn voor en toegewezen kunnen worden aan de **ingangen 1 - 2** op de besturingseenheid van een automatisering.

De instructies die voor elke ingang beschikbaar zijn, zijn beschreven in **Tabel 1**; de instructiecategorieën en de bijbehorende werkingsmodi zijn daarentegen beschreven in **Tabel 1a, 1b, 1c** etc. **Belangrijk** – Opdat de besturingseenheid correct werkt, is het noodzakelijk dat aan de op een ingang geprogrammeerde **instructie** de bijbehorende **instructiecategorie** wordt toegewezen en, tot slot de gewenste **werkingsmodus**.

Om een ingang te configureren, voert u de volgende stappen uit:

**01.** In het gedeelte “Geavanceerde parameters” kiest u het item “configuratie ingangen” en vervolgens de ingang die u wilt programmeren. Kies de gewenste instructie en bevestig de keuze met “OK”.

**02.** Vervolgens selecteert u, nog steeds in het gedeelte “Geavanceerde parameters” het item “configuratie instructies” en kiest u de instructiecategorie die bij de eerder gekozen instructie hoort, in stap 01. Tot slot kiest u de gewenste werkingmodus.

Er zijn twee ingangen beschikbaar:

- **Ingang 1:** Met deze functie programmeert u de ingang 1, door er een instructie van uw keuze uit de lijst van tabel T1 aan toe te kennen. De ingang 1 is in de fabriek geprogrammeerd op de instructie “stap-voor-stap”, met de instructiecategorie “stap-voor-stap” en de werkingmodus “open - stop - sluit - open”.
- **Ingang 2:** Met deze functie programmeert u de ingang 2, door er een instructie van uw keuze uit de lijst van tabel T1 aan toe te kennen. Ingang 2 werd op de fabriek geprogrammeerd op het commando:
  - voor SPYBOX “foto”, met de instructiecategorie “foto” en de werkmodus “stop en inversie”
  - voor SPYBOX B “open”, met de instructiecategorie “opening” en de werkmodus “open - stop - open”.

**TABEL 1: CONFIGURATIE INGANGEN**

INSTRUCTIE	INSTRUCTIECATEGORIE	BESCHRIJVING
Geen instructie		Voert geen enkele instructie uit.
Stap-voor-stap	<b>Stap-voor-stap</b> programmeer de gewenste werkingmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-A</b> (“configuratie instructies” > “stap-voor-stap” > werkingmodus ...)	Deze instructie is in de fabriek op de <b>Ingang 1</b> geprogrammeerd, met de werkingmodus “stap-voor-stap” en de instructiereeks “open - stop - sluit - open”. Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de manoeuvre volgend op de eerder uitgevoerde (of nog aan de gang zijde) manoeuvre uitvoeren, afhankelijk van de volgorde van de manoeuvres die voorzien is in de geprogrammeerde instructiereeks. <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i>

<b>Open gedeeltelijk 1</b>	<p><b>Gedeeltelijke opening</b>          programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-B</b> (“configuratie instructies” &gt; “open gedeeltelijk” &gt; werkingsmodus ...)</p>	<p>Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de openingsmanoeuvre uitvoeren tot de waarde bereikt is die geprogrammeerd werd in de functie “gedeeltelijke opening 1” (Functies besturingseenheid &gt; installatie &gt; waarden &gt; gedeeltelijke opening 1).  <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i></p>
<b>Open</b>	<p><b>Opening</b>          programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-C</b> (“configuratie instructies” &gt; “opening” &gt; werkingsmodus ...)</p>	<p>Deze instructie werd in de fabriek geprogrammeerd op <b>Ingang 2</b>, met de werkmodus “open”. Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de openingsmanoeuvre uitvoeren tot de waarde bereikt is die geprogrammeerd werd in de functie “opening” (Functies besturingseenheid &gt; installatie &gt; waarden &gt; opening).  <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i></p>
<b>Sluit</b>	<p><b>Sluiting</b>          programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-B</b> (“configuratie instructies” &gt; “sluiting” &gt; werkingsmodus ...)</p>	<p>Deze instructie is in de fabriek op de <b>Ingang 3</b> geprogrammeerd, met de werkingsmodus “sluit”. Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de sluitmanoeuvre uitvoeren tot de waarde bereikt is die geprogrammeerd werd in de functie “sluiting” (Functies besturingseenheid &gt; installatie &gt; waarden &gt; sluiting).  <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i></p>
<b>Stop</b>	<p><b>Stop</b>          programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-E</b> (“configuratie instructies” &gt; “stop” &gt; werkingsmodus ...)</p>	<p>Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid de aan de gang zijde manoeuvre geleidelijk en in korte tijd stoppen (niet onmiddellijk).  <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i></p>
<b>Stap-voor-stap hoge prioriteit</b>	<p><b>Stap-voor-stap</b>          programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-A</b> (“configuratie instructies” &gt; “stap-voor-stap” &gt; werkingsmodus ...)</p>	<p>Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de manoeuvre volgend op de eerder uitgevoerde (of nog aan de gang zijde) manoeuvre uitvoeren, ten opzichte van de volgorde van de manoeuvres die voorzien is in de geprogrammeerde instructiereeks.  <b>Belangrijk</b> – Deze instructie wordt ook uitgevoerd als in de besturingseenheid de instructie “blokkeer” is ingesteld (zie Tabel 1).  <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i></p>
<b>Open en blokkeer</b>	<p><b>Opening</b>          programmeer de gewenste werkingsmodus: kies in <b>Tabel 1-C</b> (“configuratie instructies” &gt; “opening” &gt; werkingsmodus ...)</p>	<p>Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de openingsmanoeuvre uitvoeren tot de waarde bereikt is die geprogrammeerd werd in de functie “opening” (Functies besturingseenheid &gt; installatie &gt; afstandswaarden &gt; opening) en zal hij de automatisering vervolgens blokkeren.  <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i></p>
<b>Sluit en blokkeer</b>	<p><b>Sluiting</b>          programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-D</b> (“configuratie instructies” &gt; “sluiting” &gt; werkingsmodus ...)</p>	<p>Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de sluitmanoeuvre uitvoeren tot de waarde bereikt is die geprogrammeerd werd in de functie “sluiting” (Functies besturingseenheid &gt; installatie &gt; waarden &gt; sluiting 3) en zal hij de automatisering vervolgens blokkeren.  <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i></p>
<b>Blokkeer</b>		<p>Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid blokkeren en geen enkele instructie meer uitvoeren, met uitzondering van de instructies “Stap-voor-stap hoge prioriteit”, “Deblokkeer”, “Deblokkeer en sluit” en “Deblokkeer en open”.  <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i></p>



<b>Deblokkeer</b>		<p>Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid deblokken en de normale werking hervatten (alle verstuurde instructies kunnen worden uitgevoerd). <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i></p>
<b>Gebruikerslicht timer</b>		<p>Met deze instructie kunt u het gebruikerslicht op de besturingseenheid en het programmeerbare licht op de uitgang 1 activeren. Het gebruikerslicht blijft actief gedurende de tijd die geprogrammeerd is in de functie "tijd gebruikerslicht" (Functies besturingseenheid &gt; geavanceerde parameters &gt; configuratie uitgangen &gt; tijd gebruikerslicht). Voor het gebruikerslicht dat verbonden is met de uitgang 1, werkt de instructie alleen als de uitgang in de modus "gebruikerslicht" geprogrammeerd is (Functies besturingseenheid &gt; geavanceerde parameters &gt; configuratie uitgangen &gt; uitgang 1 (flash) &gt; gebruikerslicht). <b>Opmerking</b> – Wanneer het gebruikerslicht al actief is en de instructie "gebruikerslicht timer" opnieuw wordt verstuurd, wordt de tijd die geprogrammeerd is in de functie "tijd gebruikerslicht" weer 'opgeladen'. <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i></p>
<b>Gebruikerslicht: ON/OFF</b>		<p>Met deze instructie kunt u het gebruikerslicht op de besturingseenheid en het programmeerbare licht op de uitgang 1 activeren en deactiveren. Voor het gebruikerslicht dat verbonden is met de uitgang 1, werkt de instructie alleen als de uitgang in de modus "gebruikerslicht" geprogrammeerd is (Functies besturingseenheid &gt; geavanceerde parameters &gt; configuratie uitgangen &gt; uitgang 1 (flash) &gt; gebruikerslicht). <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i></p>
<b>Woonblok</b>	<p><b>Stap-voor-stap</b> programmeer de werkingsmodus <b>svs woonblok 1</b> ("configuratie instructies" &gt; "stap-voor-stap" &gt; werkingsmodus: <b>svs woonblok 1</b>)</p>	<p>Deze instructie is in de fabriek op de <b>Ingang 1</b> geprogrammeerd, met de werkingsmodus "svs woonblok 1" en de instructiereeks "open - stop - sluit - open". Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de manoeuvre volgend op de eerder uitgevoerde (of nog aan de gang zijde) manoeuvre uitvoeren, afhankelijk van de volgorde van de manoeuvres die voorzien is in de geprogrammeerde instructiereeks. <b>Opmerking</b> – Stap-voor-stap woonblok is een instructie die bedoeld is voor gebruik in een woonblok en die, in het algemeen, de programmering van alle zenders van de bewoners met enkel de toets "stap-voor-stap woonblok" voorziet. <i>Ingang geconfigureerd als normaal open.</i></p>
<b>Halt</b>	<p><b>Halt in sluitingsfase</b> programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-I</b> ("configuratie instructies" &gt; "halt in sluitingsfase" &gt; werkingsmodus ...)</p>	<p>Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid de manoeuvre ogenblikkelijk stoppen en de applicatie de ingestelde werkingsmodus laten uitvoeren. <i>Ingang geconfigureerd als normaal gesloten.</i></p>
<b>Foto</b> Veiligheidsfunctie	<p><b>Foto</b> programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-F</b> ("configuratie instructies" &gt; "foto" &gt; werkingsmodus ...)</p>	<p>Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie het gekozen manoeuvre type uitvoeren. <i>Ingang geconfigureerd als normaal gesloten.</i></p>
<b>Foto 1</b> Veiligheidsfunctie	<p><b>Foto 1</b> programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit <b>Tabel 1-G</b> ("configuratie instructies" &gt; "foto 1" &gt; werkingsmodus ...)</p>	<p>Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie het gekozen manoeuvre type uitvoeren. <i>Ingang geconfigureerd als normaal gesloten.</i></p>

**Foto 2**

Veiligheidsfunctie

**Foto 2**

programmeer de gewenste werkingsmodus door te kiezen uit **Tabel 1-H** ("configuratie instructies" > "foto 2" > werkingsmodus ...)

Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie het gekozen manoeuvre type uitvoeren.

*Ingang geconfigureerd als normaal gesloten.*

**Deblokkeer en open**

Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid deblokkeren (de normale werking wordt hervat) en de applicatie een openingsmanoeuvre laten uitvoeren.

*Ingang geconfigureerd als normaal open.*

**Deblokkeer en sluit**

Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid deblokkeren (de normale werking wordt hervat) en de applicatie een sluitmanoeuvre laten uitvoeren.

*Ingang geconfigureerd als normaal open.*

**configuratie INSTRUCTIES**

Onder dit item worden de **instructiecategorieën** gegroepeerd die toegewezen kunnen worden aan de **ingangen 1 - 2** (zie "configuratie ingangen - Tabel 1" om te zien welke instructies beschikbaar zijn). Iedere instructie categorie biedt diverse werkingsmodi die beschreven zijn in een **tabel** (1-A, 1-B, etc.):

**stap-voor-stap**

In deze instructie categorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-A**.

**TABEL 1-A: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
<b>"Industriële" werkingsmodus</b>	De instructiereeks "open in semi-automatische modus - sluit bij aanwezigheid van persoon" wordt uitgevoerd.
<b>Open - stop - sluit - stop</b>	De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
<b>Open - stop - sluit - open</b>	<b>In de fabriek ingestelde werkingsmodus (ingang 1 - instructie "stap-voor-stap")</b> . De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
<b>Open - sluit - open - sluit</b>	De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
<b>Stap-voor-stap woonblok 1</b>	De instructiereeks " <b>sluit - stop - open - open</b> " wordt uitgevoerd totdat de afstandswaarde voor Maximale opening wordt bereikt. <b>Opmerking</b> – <i>Als er na deze instructie een andere instructie wordt verstuurd, zal de applicatie de sluitmanoeuvre uitvoeren met dezelfde instructiereeks.</i>
<b>Persoon aanwezig</b>	De openings- of sluitmanoeuvre wordt alleen uitgevoerd indien men de toets van de zender ingedrukt houdt (persoon aanwezig).

**open gedeeltelijk**

In deze instructie categorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-B**.

**TABEL 1-B: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
<b>open - stop - sluit - stop</b>	<b>In de fabriek ingestelde werkingsmodus</b> . De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
<b>open - stop - sluit - open</b>	De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
<b>open - sluit - open - sluit</b>	De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
<b>Stap-voor-stap woonblok 1</b>	De instructiereeks " <b>sluit - stop - open gedeeltelijk 1 - open gedeeltelijk 1</b> " wordt uitgevoerd totdat de afstandswaarde wordt bereikt die geprogrammeerd is in de functie "Gedeeltelijke opening 1". <b>Opmerking</b> – <i>Als er na deze instructie een andere instructie wordt verstuurd, zal de applicatie de sluitmanoeuvre uitvoeren met dezelfde instructiereeks.</i>

## Persoon aanwezig

De manoeuvre voor Gedeeltelijke opening 1 of de sluitmanoeuvre wordt alleen uitgevoerd indien men de toets van de zender ingedrukt houdt (persoon aanwezig).

## “Industriële” werkingsmodus

De instructiereeks “open in semi-automatische modus - sluit bij aanwezigheid van persoon” wordt uitgevoerd.

## open

In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-C**.

**TABEL 1-C: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
Open - stop - open	<b>In de fabriek ingestelde werkingsmodus (ingang 2 - instructie “open”).</b> De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
Open woonblok 1	De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd: <b>“open - open”</b> . <b>Belangrijk</b> – Wanneer men bij het versturen van een instructie de toets van de zender langer dan 2 seconden ingedrukt houdt, zal de besturingseenheid de Stop activeren.
Open persoon aanwezig	De openingsmanoeuvre wordt alleen uitgevoerd indien men de toets van de zender ingedrukt houdt (persoon aanwezig).

## sluit

In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-D**.

**TABEL 1-D: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
Sluit - stop - sluit	<b>In de fabriek ingestelde instructiereeks (ingang 3 - instructie “sluit”).</b> De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
Sluit woonblok 1	De instructiereeks “ <b>sluit - sluit</b> ” wordt uitgevoerd.
Sluit persoon aanwezig	De sluitmanoeuvre wordt alleen uitgevoerd als de instructie wordt verstuurd terwijl er een persoon aanwezig is.

## stop

In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-E**.

**TABEL 1-E: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
stop	<b>In de fabriek ingestelde werkingsmodus.</b> Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, laat hij de aan de gang zijde manoeuvre geleidelijk en in korte tijd stoppen (niet onmiddellijk).
stop en korte omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie “stop” ontvangt, stopt hij de aan de gang zijde manoeuvre en laat hij de applicatie een korte omkering in tegengestelde richting uitvoeren.

## foto

In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-F**.

**TABEL 1-F: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
stop en omkering	<b>In de fabriek ingestelde werkingsmodus.</b> Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, blokkeert hij de aan de gang zijde sluitmanoeuvre en activeert hij de volledige omkering (opening). <b>Let op!</b> – Gedurende de uitvoering van de openingsmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.

stop

Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, stopt hij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre. **Let op!** – Gedurende de uitvoering van de openingsmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.

#### foto 1

In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-G**.

**TABEL 1-G: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
tijdelijke stop	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, blokkeert hij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre zo lang de instructie actief is. Wanneer de instructie daarentegen niet langer actief is, laat de besturingseenheid de applicatie een openingsmanoeuvre uitvoeren. <b>Let op!</b> – Gedurende de uitvoering van de openingsmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.
stop	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, stopt hij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre. <b>Let op!</b> – Gedurende de uitvoering van de openingsmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.

#### foto 2

In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-H**.

**TABEL 1-H: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
stop en omkering	<b>In de fabriek ingestelde werkingsmodus.</b> Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, blokkeert hij de aan de gang zijde openingsmanoeuvre en activeert hij de volledige omkering (sluiting). <b>Let op!</b> – Gedurende de uitvoering van de sluitmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.
stop	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, stopt hij de aan de gang zijnde openingsmanoeuvre. <b>Let op!</b> – Gedurende de uitvoering van de sluitmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.

#### halt in opening

In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-I**.

**TABEL 1-I: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
halt	<b>In de fabriek ingestelde werkingsmodus.</b> Wanneer dit type werking is ingesteld, zal de besturingseenheid, wanneer hij de instructie ontvangt, de aan de gang zijnde openingsmanoeuvre onmiddellijk blokkeren.
halt en korte omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde openingsmanoeuvre onmiddellijk stoppen en de applicatie een korte omkering van de manoeuvre in tegengestelde richting laten uitvoeren (sluiting).

#### halt in sluiting

In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-L**.

**TABEL 1-L: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
halt	<b>In de fabriek ingestelde werkingsmodus.</b> Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal zij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre onmiddellijk blokkeren.

## halt en korte omkering

**In de fabriek ingestelde werkingsmodus.** Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre onmiddellijk stoppen en de applicatie een korte omkering van de manoeuvre in tegengestelde richting laten uitvoeren (opening).

## obstakeldetectie opening

In deze instructie categorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-M**.

**TABEL 1-M: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
halt	<b>In de fabriek ingestelde werkingsmodus.</b> Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde openingsmanoeuvre onmiddellijk blokkeren.
halt en korte omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde openingsmanoeuvre onmiddellijk stoppen en de applicatie een korte omkering van de manoeuvre in tegengestelde richting laten uitvoeren (sluiting).
Stop en omkering	De besturingseenheid, wanneer hij de instructie ontvangt, de aan de gang zijnde openingsmanoeuvre onmiddellijk stoppen en de applicatie een totale omkering van de manoeuvre in tegengestelde richting laten uitvoeren (sluiting).

## obstakeldetectie sluiting

In deze instructie categorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 1-N**.

**TABEL 1-N: CONFIGURATIE INSTRUCTIES**

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
halt	<b>In de fabriek ingestelde werkingsmodus.</b> Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal zij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre onmiddellijk blokkeren.
halt en korte omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre onmiddellijk stoppen en de applicatie een korte omkering van de manoeuvre in tegengestelde richting laten uitvoeren (opening).
Stop en omkering	De besturingseenheid, wanneer hij de instructie ontvangt, de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre onmiddellijk stoppen en de applicatie een totale omkering van de manoeuvre in tegengestelde richting laten uitvoeren (opening).

## configuratie UITGANGEN

Onder dit item worden de **functies** gegroepeerd die beschikbaar zijn en toegewezen kunnen worden aan de uitgangen 1 (flash) die aanwezig zijn op de besturingseenheid.

### uitgang 1 (flash)

Voor deze uitgang is het mogelijk één van de functies te kiezen die beschreven zijn in **Tabel 2**.

**TABEL 2: CONFIGURATIE UITGANGEN**

FUNCTIE	BESCHRIJVING
Niet gespecificeerd	De uitgang wordt nooit geactiveerd
sca (= lampje Poort Open)	Het geprogrammeerde lampje geeft de werkingsstatussen van de besturingseenheid aan: <b>lampje uit</b> = applicatie in positie van Maximale sluiting; <b>langzaam knipperend lampje</b> = applicatie in uitvoeringsfase openingsmanoeuvre; <b>snel knipperend lampje</b> = applicatie in uitvoeringsfase sluitmanoeuvre; <b>vast brandend lampje</b> = applicatie in positie van Maximale opening. Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W

poort open

Het geprogrammeerde lampje geeft de werkingsstatus van de besturingseenheid aan:

**vast brandend lampje** = applicatie in positie van Maximale opening;

**lampje uit** = applicatie in andere posities.

Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W

poort gesloten

Het geprogrammeerde lampje geeft de werkingsstatus van de besturingseenheid aan:

**vast brandend lampje** = applicatie in positie van Maximale sluiting;

**lampje uit** = applicatie in andere posities.

Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W

lampje

Het geprogrammeerde lampje geeft aan hoeveel manoeuvres er zijn uitgevoerd en daarmee dus ook de eventuele noodzaak tot het uitvoeren van onderhoud aan de installatie:

**lampje brandt gedurende 2 sec aan het begin van de openingsmanoeuvre** = aantal manoeuvres minder dan 80%;

**lampje knippert gedurende de uitvoering van de volledige manoeuvre** = aantal manoeuvres tussen '80 en 100%;

**lampje knippert altijd** = aantal manoeuvres meer dan 100%.

knipperlicht

Dankzij deze functie kan het knipperlicht door regelmatig knippen (0,5 seconde aan, 0,5 seconde uit) aangeven dat de automatisering bezig is met het uitvoeren van een manoeuvre. Uitgang actief 12 Vcc / max. 21 W

knipperlicht 1

Deze functie laat het lampje constant knipperen, met regelmatige knippering (0,5 seconden aan; 0,5 seconde uit), zowel tijdens de uitvoering van een manoeuvre als wanneer de poort stilstaat.

Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W

knipperlicht op 24V

Dankzij deze functie kan het controlelampje door regelmatig knippen (0,5 seconde aan, 0,5 seconde uit) aangeven dat de automatisering bezig is met het uitvoeren van een manoeuvre.

Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W

gebruikerslicht

Deze functie is van het type ON/OFF. **Belangrijk** – Aangezien het licht niet bestuurd wordt door een timer, wordt om veiligheidsredenen aangeraden een geschikte lamp te gebruiken, die de warmte van het afgegeven licht goed verdraagt.

Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W

elektrisch slot 1

Wanneer deze functie geprogrammeerd is zal, wanneer de openingsmanoeuvre wordt uitgevoerd, het elektrische slot geactiveerd worden gedurende de tijd die geprogrammeerd is in de functie "tijd elektrisch slot - configuratie uitgangen".

Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W

elektrische vergrendeling 1

Wanneer deze functie geprogrammeerd is zal, wanneer de openingsmanoeuvre wordt uitgevoerd, de elektrische vergrendeling geactiveerd worden gedurende de volledige duur van het openingsmanoeuvre.

Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W

zuignap 1

Wanneer deze functie geprogrammeerd is, zal de zuignap actief worden wanneer de applicatie in de positie van Maximale sluiting is. **Opmerking** – In alle andere situaties is de zuignap gedeactiveerd.

Wanneer de zuignap gedeactiveerd wordt, zal, voordat er een openingsmanoeuvre begint, de tijd worden afgeteld die geprogrammeerd is in de functie "tijd zuignap - configuratie uitgangen" die het begin van de manoeuvre vertraagt.

Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W

rood stoplicht

Deze functie geeft de activiteit van de applicatie gedurende de fasen van een sluitmanoeuvre aan:

**langzaam knipperen** = uitvoering van de sluitmanoeuvre;

**vast brandend lampje** = applicatie in positie van Maximale sluiting;

**lampje uit** = applicatie in andere posities.

Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W

## groen stoplicht

---

### radiokanaal nr.1

---

### radiokanaal nr.2

---

### radiokanaal nr.3

---

### radiokanaal nr.4

Deze functie geeft de activiteit van de applicatie gedurende de fasen van een openingsmanoeuvre aan:

**langzaam knipperen** = uitvoering van de openingsmanoeuvre;  
**vast brandend lampje** = applicatie in positie van Maximale opening;

**lampje uit** = applicatie in andere posities.

Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W

---

Als dit radiokanaal wordt ingesteld voor de configuratie van de uitgang 1 (flash) zal, wanneer er een instructie wordt verstuurd met de zender, dit kanaal actief worden. Dit is nuttig wanneer er in dezelfde installatie externe inrichtingen geïnstalleerd worden (bijvoorbeeld een hulplicht), die met één enkele zender bestuurd moeten worden.

**WAARSCHUWING** – Als in de ontvanger van de besturingseenheid dit radiokanaal niet vrij is, omdat het eerder in het geheugen werd opgeslagen met een instructie, zal de besturingseenheid, wanneer men het kanaal activeert met de zender, uitsluitend de geprogrammeerde uitgang activeren en de instructie naar de motor toe negeren.

Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W

---

Als dit radiokanaal wordt ingesteld voor de configuratie van de uitgang 1 (flash) zal, wanneer er een instructie wordt verstuurd met de zender, dit kanaal actief worden. Deze modus is nuttig wanneer er in dezelfde installatie externe inrichtingen geïnstalleerd worden (bijvoorbeeld een hulplicht), die met één enkele zender bestuurd moeten worden.

**WAARSCHUWING** – Als in de ontvanger van de besturingseenheid dit radiokanaal niet vrij is, omdat het eerder in het geheugen werd opgeslagen met een instructie, zal de besturingseenheid, wanneer men het kanaal activeert met de zender, uitsluitend de geprogrammeerde uitgang activeren en de instructie naar de motor toe negeren.

Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W

---

Als dit radiokanaal wordt ingesteld voor de configuratie van de uitgang 1 (flash) zal, wanneer er een instructie wordt verstuurd met de zender, dit kanaal actief worden. Deze modus is nuttig wanneer er in dezelfde installatie externe inrichtingen geïnstalleerd worden (bijvoorbeeld een hulplicht), die met één enkele zender bestuurd moeten worden.

**WAARSCHUWING** – Als in de ontvanger van de besturingseenheid dit radiokanaal niet vrij is, omdat het eerder in het geheugen werd opgeslagen met een instructie, zal de besturingseenheid, wanneer men het kanaal activeert met de zender, uitsluitend de geprogrammeerde uitgang activeren en de instructie naar de motor toe negeren.

Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W

---

Als dit radiokanaal wordt ingesteld voor de configuratie van de uitgang 1 (flash) zal, wanneer er een instructie wordt verstuurd met de zender, dit kanaal actief worden. Deze modus is nuttig wanneer er in dezelfde installatie externe inrichtingen geïnstalleerd worden (bijvoorbeeld een hulplicht), die met één enkele zender bestuurd moeten worden.

**WAARSCHUWING** – Als in de ontvanger van de besturingseenheid dit radiokanaal niet vrij is, omdat het eerder in het geheugen werd opgeslagen met een instructie, zal de besturingseenheid, wanneer men het kanaal activeert met de zender, uitsluitend de geprogrammeerde uitgang activeren en de instructie naar de motor toe negeren.

Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W

## tijd elektrisch slot

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0,1 en 10 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 3 sec. Met deze functie kunt u in de besturingseenheid de wachttijd programmeren die moet verstrijken tussen het einde van een sluitmanoeuvre en het begin van een openingsmanoeuvre.

## tijd vertraging zuignap

Deze parameter is uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0,1 en 10 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 3 sec. Met deze functie kunt u in de besturingseenheid de gewenste tijd programmeren die moet verstrijken tussen het einde van een sluitmanoeuvre en het begin van een openingsmanoeuvre, wanneer de zuignap wordt losgetrokken.

## tijd gebruikerslicht

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 250, de in de fabriek ingestelde waarde is 60 seconden.

Deze functie dient ervoor om te programmeren hoe lang u wilt dat het gebruikerslicht blijft branden in de verschillende uitgangen.

## DIAGNOSTIEK

### positie automatisering

Deze parameter is uitgedrukt in impulsen en zorgt voor de weergave van de positie van de poort (van de motorslede in de geleider) ten opzichte van de totale sluiting.

### ingangen / uitgangen

Met deze functie kan de werkingsstatus van alle ingangen en uitgangen op de besturingseenheid worden weergegeven. De functies van de ingangen en de uitgangen zijn beschreven in **Tabel 3**.

**TABEL 3: DIAGNOSTIEK ingangen / uitgangen**

FUNCTIE	BESCHRIJVING
<b>Diagnose 1 - IN</b>	
<b><u>INGANGEN RADIO (On / Off):</u></b>	
<b>Kanaal 1</b>	Geeft aan wanneer kanaal 1 van de radio-ontvanger actief is.
<b>Kanaal 2</b>	Geeft aan wanneer kanaal 2 van de radio-ontvanger actief is.
<b>Kanaal 3</b>	Geeft aan wanneer kanaal 3 van de radio-ontvanger actief is.
<b>Kanaal 4</b>	Geeft aan wanneer kanaal 4 van de radio-ontvanger actief is.
<b><u>SERIËLE INGANGEN RADIO</u></b>	Geeft aan wanneer de besturingseenheid via BusT4 een seriële instructie ontvangt van een radio-ontvanger; er kunnen minimaal 1 en maximaal 15 van dergelijke instructies zijn.
<b><u>TOETSEN KAART:</u></b>	
<b>nr. 1</b>	Geeft aan wanneer toets 1 (= OPEN) op de besturingseenheid wordt ingedrukt.
<b>nr. 2</b>	Geeft aan wanneer toets 2 (= STOP) op de besturingseenheid wordt ingedrukt.
<b>nr. 3</b>	Geeft aan wanneer toets 3 (= CLOSE) op de besturingseenheid wordt ingedrukt.
<b><u>STATUS INGANGEN:</u></b>	
<b>ing 1</b>	Geeft aan wanneer ingang 1 actief is.
<b>ing 2</b>	Geeft aan wanneer ingang 2 actief is.
<b>ing alt</b>	Geeft aan wanneer de ingang 'alt' actief is.
<b><u>DREMPEL MANOEUVRE:</u></b>	Geeft de werkingsstatus van de begrenzer van het aantal manoeuvres aan, uitgedrukt in verschillende niveaus: <b>1° niveau:</b> OK; <b>2° niveau:</b> DREMPEL 1; de manoeuvre start met een vertraging van 2 sec.; <b>3° niveau:</b> DREMPEL 2; de manoeuvre start met een vertraging van 5 sec.; <b>4° niveau:</b> MOTORALARM; de manoeuvre start alleen als er een persoon aanwezig is.
<b><u>LAATSTE 8 MANOEUVRES</u></b>	Geeft de eventuele storingen aan die zich kunnen voordoen gedurende de normale werking van de applicatie, de laatste 8 uitgevoerde manoeuvres worden weergegeven.
<b>Diagnose 1 - OUT</b>	
<b><u>ALGEMENE GEGEVENS:</u></b>	
<b>Stand-by</b>	Geeft aan wanneer de automatisering in de stand-by modus is.
<b><u>STROOMTOEVOER:</u></b>	Geeft aan wat voor stroomvoorziening de automatisering gebruikt: elektriciteitsnet (120/230 Vac) of bufferbatterij (24 Vcc)



## **FOUTEN GEHEUGEN:**

### **Funcities**

---

#### **Halt**

---

#### **Bluebus**

---

#### **Afstandswaarden**

## **UITGANGEN:**

### **Out 1**

---

#### **Uitgang M1**

Geeft aan of er een fout aanwezig is in de opgeslagen gegevens met betrekking tot de functies die geprogrammeerd kunnen worden met de Oview.

Geeft aan of er een fout aanwezig is in de opgeslagen gegevens met betrekking tot de configuratie van de ingang 'alt'.

Geeft aan of er een fout aanwezig is in de opgeslagen gegevens met betrekking tot de configuratie van de inrichtingen die zijn verbonden met de bluebus ingang.

Geeft aan of er een fout aanwezig is in de opgeslagen gegevens met betrekking tot de afstandswaarden.

Geeft aan wanneer de uitgang 1 actief is. **Let op** – 12/24 Vcc spanning aanwezig.

Geeft aan wanneer de motor 1 in werking is.

## **overige parameters**

Deze functie maakt het mogelijk de werkingsstatus van enkele door de besturingseenheid gemeten parameters weer te geven. De parameters zijn beschreven in de **Tabel 4**.

**TABEL 4: DIAGNOSTIEK overige parameters**

PARAMETER	BESCHRIJVING
<b>Diagnose 2</b>	
<b><u>DIVERSE PARAMETERS:</u></b>	
<b>Gebruikerslicht</b>	Dit is de timer voor uitschakeling van het gebruikerslicht.
<b>Pausetijd</b>	Dit is del timer voor het tellen van de pauzetijd tussen de ene manoeuvre en de andere.
<b>Spanning gebruikers</b>	Dit is de spanning die geleverd wordt aan de externe inrichtingen.
<b><u>MOTOR 1:</u></b>	
<b>Koppel</b>	Dit is de waarde van het koppel dat gedurende de manoeuvre wordt ontwikkeld door de motor 1, berekend als percentage.
<b>Snelheid</b>	Dit is de waarde van de snelheid van de motor 1 gedurende de manoeuvre, berekend als percentage.
<b>Temperatuur</b>	Geeft de waarde van de temperatuur in de nabijheid van de besturingseenheid aan.
<b>Spanning</b>	Dit is de gemiddelde spanning die gedurende de manoeuvre aan de motor 1 wordt geleverd, berekend als percentage.

## **diagnostiek bluebus inrichtingen**

Deze functie maakt het mogelijk het type inrichting, de werkingsstatus en de configuratie van de met de Bluebus uitgang verbonden inrichtingen weer te geven. Deze parameters zijn beschreven in de **Tabel 5**.

**TABEL 5: DIAGNOSTIEK bluebus inrichtingen (enkel SPYBOX B)**

PARAMETER	BESCHRIJVING
<b>Bluebus</b>	
<b><u>FOTOCELLULE:</u></b>	
<b>FOTO</b>	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
<b>FOTO II</b>	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
<b>FOTO 1</b>	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
<b>FOTO 1 II</b>	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
<b>FOTO 2</b>	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
<b>FOTO 2 II</b>	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

**FOTO 3**

---

**FT A**

---

**FT B**

---

**FT C**

---

**FOTO OPEN**

---

**FOTO OPEN II****INSTRUCTIES:****CMD 1 (INSTR 1)**

---

**CMD 2 (INSTR 2)**

---

**CMD 3 (INSTR 3)**

---

**CMD 4 (INSTR 4)**

---

**CMD 5 (SEM1)**

---

**CMD 6 (SEM2)****OVERIGE:****POORT/SLAGBOOM****BLOKKERING AUTOMATISERING**

---

**GEHEUGEN**

---

**BUS****STAND-BY****OVERIGE INRICHTINGEN:****GEBRUIKERSLICHT**

---

**ZUIGNAP**

---

**SLOT****STOPLICHTEN:****STOPLICHT 1****STOPLICHT 2**

Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

Geeft aan of de gevoelige rand aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

Geeft aan of de gevoelige rand aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

Geeft aan of de gevoelige rand aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

Geeft aan of de besturingsfocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

Geeft aan of de besturingsfocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

Geeft aan of de besturingsinrichting voor het "stoplicht 1" aanwezig is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

Geeft aan of de besturingsinrichting voor het "stoplicht 2" aanwezig is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

Dit is de constante werkingsstatus van de applicatie.

Geeft aan wanneer de automatisering geblokkeerd is na het versturen van een "Blokkeer" instructie.

Signaleert een probleem met betrekking tot de in het geheugen van de besturingseenheid opgeslagen gegevens van de bluebus inrichtingen.

Geeft kortsluiting in de bluebus uitgang aan.

Geeft aan wanneer de besturingseenheid in stand-by status is.

Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.

Geeft de werkingsstatus van de inrichting aan.

Geeft de werkingsstatus van de inrichting aan.

## ONDERHOUD

### drempelwaarde alarm

Aan deze parameter kan een waarde tussen 0 en 1000000 (manoeuvres) worden toegekend; in de fabriek wordt deze waarde ingesteld op 10000 (manoeuvres) als de modus is ingesteld op "handmatig".

Met deze functie is het mogelijk een referentielimiet te programmeren; wanneer deze limiet wordt overschreden is het goed de automatisering een onderhoudsbeurt te geven.

### deeltelling

Met deze functie is het mogelijk na te gaan hoeveel manoeuvres een automatisering heeft uitgevoerd na de laatste onderhoudsbeurt.

### onderhoud annuleren

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Met deze functie kan de waarde van de "deelteller" op nul worden gezet, dit moet gebeuren nadat de automatisering een onderhoudsbeurt heeft gehad.

## GEAVANCEERDE FUNCTIES

### overzicht gebeurtenissen

Met deze functie is het mogelijk de door de besturingseenheid gegenereerde of ontvangen "gebeurtenissen" weer te geven. Onder "gebeurtenis" verstaat men een conditie die ertoe leidt dat de besturingseenheid zijn werkingsstatus verandert, zoals bijvoorbeeld: de activering van een ingang, het eind van een manoeuvre, de inwerkingtreding van een fotocel of van de ingang 'alt' etc. In dit gedeelte is het mogelijk de datum en het type van de gebeurtenis weer te geven.

### bijwerking firmware

De functie dient voor het bijwerken van de firmware van een besturingseenheid met een andere compatibele firmware, zonder verplichting tot het vervangen van de kaart. Ga voor de bijwerking als volgt te werk:

**01.** Download het bijwerkingsbestand van de firmware (de bijwerking van de software is beschikbaar op de internetsite **www.nice-service.com**);

**02.** Selecteer onder het item "Geavanceerde functies" de functie "**Bijwerking firmware**";

**03.** In het scherm dat verschijnt selecteert u "**Selecteer bestand**" en selecteert u vervolgens het zojuist gedownloadte bijwerkingsbestand. Aan de linkerkant van het scherm zijn de gegevens met betrekking tot de software van de bij te werken inrichting te lezen en aan de rechterkant de gegevens met betrekking tot de compatibele bijwerkingssoftware en hardwareversies;

**04.** Als het bestand compatibel is verschijnt op de knop het opschrift "**Werk firmware bij**"; als u dit selecteert, begint de bijwerkingsprocedure. Als na afloop van de procedure het opschrift "**Bijwerking met succes voltooid**" verschijnt, betekent dit dat de bijwerking voltooid is. Als daarentegen op de knop het opschrift "**Probeer opnieuw**" verschijnt, selecteert u de knop om de bijwerking overnieuw te doen.

Als u er niet in slaagt de bijwerking uit te voeren, is het mogelijk meerdere malen opnieuw te proberen of terug te gaan naar het scherm "Lijst inrichtingen" door "Terug" te selecteren en daarna te beslissen op welke manier u verder wilt gaan. In dit scherm zal de inrichting waarmee u eerder aan het werk was niet meer zichtbaar zijn, om hem weer te geven moet u de pijl rechtsonder op het scherm selecteren en vervolgens de functie "**Inrichtingen in boot-fase**". Op die manier zoekt u inrichtingen die klaar zijn voor een bijwerking van de firmware.

Op dit punt is het mogelijk opnieuw te proberen om de bijwerking uit te voeren, door de hierboven beschreven procedure in zijn geheel te herhalen.

Als het niet mogelijk is de bijwerking uit te voeren, wordt aanbevolen contact op te nemen met de klantenservice van Nice.

### toegang gebruiker

Via deze functie kan de installateur selecteren welke functies en parameters voor de gebruiker zichtbaar en instelbaar moeten zijn. De installateur kan om veiligheidsredenen bijvoorbeeld verhinderen dat de gebruiker de parameters voor kracht en snelheid van de motor van een automatisering wijzigt.

De gebruikerstoegang kan uitsluitend beheerd worden via gebruik van het "wachtwoord installateur" (wachtwoordbeheer - algemene functies). **Opmerking** – *Alle parameters van de verschillende functies van een besturingseenheid of van een ontvanger worden in de fabriek op 'gedeactiveerd' ingesteld.*